

# RCP4CR-SA3C

无尘

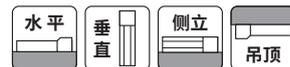
马达直联

本体宽  
30mm

24V  
脉冲  
马达

## 型号项目

<b>RCP4CR</b>	-	<b>SA3C</b>	-	<b>I</b>	-	<b>28P</b>	-		-		-		-		-		-	
系列		类型		编码器种类 增量型		马达种类 脉冲马达 28P尺寸		导程 6 6mm 4 4mm 2 2mm		行程 25 25mm 300 300mm (每25mm)		适用控制器 P3 PCON MCON MSEL P5 RCON RSEL		电缆长 N 无 P 1m S 3m M 5m X□□ 指定长度 R□□ 柔性电缆		选项 请参考下述选项		



RCP6CR/  
RCP6SCR

RCP4  
CR

RCA  
CR

RCS4  
CR

RCS3  
CR

ISDBCR/  
ISPDPCR

SSPDA  
CR

ISDACR/  
ISPDACR

RCA2  
CR

RCS2  
CR

RCP2  
CR

DDA  
CR

IXP

IX-  
NNC

### 行程阵容

行程 (mm)	对应	行程 (mm)	对应
25	○	175	○
50	○	200	○
75	○	225	○
100	○	250	○
125	○	275	○
150	○	300	○

### 选项

名称	选项记号	参考页
刹车	B	6-387
涂敷指定润滑油规格	G3/G4	6-389
原点确认传感器 (右侧) (注1)	HSR	6-389
原点确认传感器 (左侧) (注1)	HSL	
反原点规格	NM	6-390
吸气用接头对侧安装	VR	6-393

(注1) 原点确认传感器“HS”根据安装方向分为“HSR”(右侧安装)、“HSL”(左侧安装)。安装方向请参考“尺寸图”。

### 电缆长

种类	电缆记号	P3	P5
标准型	P (1m)	○	○
	S (3m)	○	○
	M (5m)	○	○
指定长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	○	○
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	○	○
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	○	○
柔性电缆	R01 (1m) ~ R03 (3m)	○	○
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	○	○
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	○	○
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	○	○
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	○	○
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	○	○



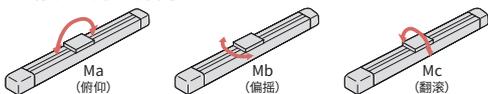
- (1) “主要规格”中的负载质量表示为最大值。详细内容请参考“不同速度·加速度下的负载质量表”。
- (2) 推压动作请参考1-269页。
- (3) 根据不同的安装姿势，需要加以注意。详细内容请参考1-199页。
- (4) 参考负载伸出长:Ma·Mb·Mc方向100mm以下。负载伸出长请在1-16页的图表确认。

主要规格					
项目		内容			
导程	滚珠丝杆导程 (mm)	6	4	2	
	负载质量	最大负载质量 (kg) (高输出有效)	3	5	8
		最大负载质量 (kg) (高输出无效)	3	5	8
	速度/加减速速度	最高速度 (mm/s)	420	280	140
		最低速度 (mm/s)	8	5	3
		额定加减速速度 (G)	1	0.7	0.3
最高加减速速度 (G)		1	1	1	
垂直	最大负载质量 (kg) (高输出有效)	1.5	2.5	3.5	
	最大负载质量 (kg) (高输出无效)	1.5	2.5	3.5	
	最高速度 (mm/s)	420	280	140	
	最低速度 (mm/s)	8	5	3	
	额定加减速速度 (G)	0.5	0.5	0.5	
	最高加减速速度 (G)	0.5	0.5	0.5	
推压	最大推压力 (N)	58	86	173	
	推压最高速度 (mm/s)	20	20	20	
无尘室规格	吸气流 (NI/min)	20	15	10	
刹车	刹车规格	无励磁动作电磁刹车			
	刹车保持力 (kgf)	1.5	2.5	3.5	
行程	最小行程 (mm)	25	25	25	
	最大行程 (mm)	300	300	300	
	行程间距 (mm)	25	25	25	

项目		内容		
驱动方式	滚珠丝杆 φ6mm 滚轧C10			
重复定位精度	±0.02mm			
空转值	0.1mm以下			
材质	铝、表面白色耐酸铝处理			
线性导轨	直动无限循环型			
静态允许负载力矩	Ma: 6N·m			
	Mb: 8N·m			
	Mc: 10N·m			
动态允许负载力矩 (注2)	Ma: 3N·m			
	Mb: 5N·m			
	Mc: 6N·m			
无尘度	Class10 (0.1μm, Fed.Std.209D)、Class2.5相当 (ISO 14644-1标准)			
适用环境温度·湿度	0~40°C、85%RH以下 (无结露)			
防护等级	IP20			
耐振性、耐冲击	4.9m/s <sup>2</sup>			
国际规格	CE标志、RoHS指令			
马达种类	脉冲马达			
编码器种类	增量型			
编码器脉冲数	800 pulse/rev			
交货期	记载在主页[交货期查询]中			

(注2) 基准额定寿命为5,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请参照1-180页确认行走寿命。

■滑块型力矩方向



不同速度·加速度下的负载质量表

■高输出设定有效 负载质量单位为kg。

导程6

姿势	水平			垂直				
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5
50	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5
105	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5
155	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5
210	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5
260	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5
315	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5
365	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.25
420	3	3	3	3	3	1.5	1.25	1

导程4

姿势	水平			垂直				
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2.5
35	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2.5
70	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2.5
105	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2.5
140	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2.5
175	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2.5
210	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2.5
245	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2
280	5	5	5	5	4.5	2	2	1.75

导程2

姿势	水平			垂直				
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5
15	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5
35	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5
50	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5
70	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5
85	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5
105	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5
120	7	7	6	6	5	3	3	2.5
140	6	6	6	5	5	2.5	2.5	2

■高输出设定无效 负载质量单位为kg。

导程6

姿势	水平			垂直				
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5
50	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5
105	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5
155	3	3	3	3	3	1.5	1.5	1.5
210	3	3	3	3	3	1.25	1.25	1.25
260	3	3	3	3	3	1	1	1
315	3	3	3	3	3	1	1	1
365	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	1	1	0.75
420	2	2	2	2	2	1	0.75	0.5

导程4

姿势	水平			垂直				
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2.5
35	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2.5
70	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2.5
105	5	5	5	5	4.5	2.5	2.5	2.5
140	4.5	4.5	4.5	4.5	4	2.25	2.25	2.25
175	4.5	4.5	4.5	4.5	4	2	2	2
210	4	4	4	4	3.5	2	2	2
245	4	4	4	3.5	3	2	2	1.5
280	3.5	3.5	3.5	3	2.5	1	1	0.75

导程2

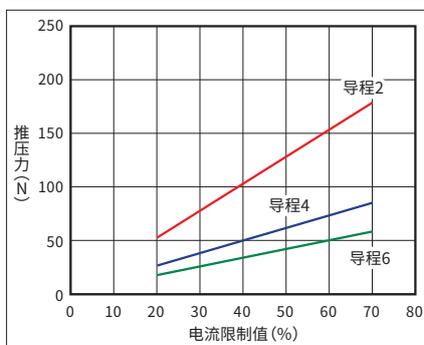
姿势	水平			垂直				
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5
15	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5
35	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5
50	8	8	7	6	5	3.5	3.5	3.5
70	7.5	7	6	5	4.5	3.25	3.25	3.25
85	7.5	7	6	5	4.5	3	3	3
105	7	6.5	6	5	4.5	2.5	2.5	2
120	6.5	6	5	4.5	4	2	2	1.5
140	5.5	5	4.5	4	3.5	1.5	1.5	1

行程与最高速度

导程 (mm)	连接控制器	25~300 (每25mm)
6	高输出有效	420
	高输出无效	
4	高输出有效	280
	高输出无效	
2	高输出有效	140
	高输出无效	

(单位为mm/s)

推压力与电流限制值的关系图



RCP6CR/  
RCP6SCR

RCP4  
CR

RCA  
CR

RCS4  
CR

RCS3  
CR

ISDBCR/  
ISPDBCR

SSPDA  
CR

ISDACR/  
ISPDACR

RCA2  
CR

RCS2  
CR

RCP2  
CR

DDA  
CR

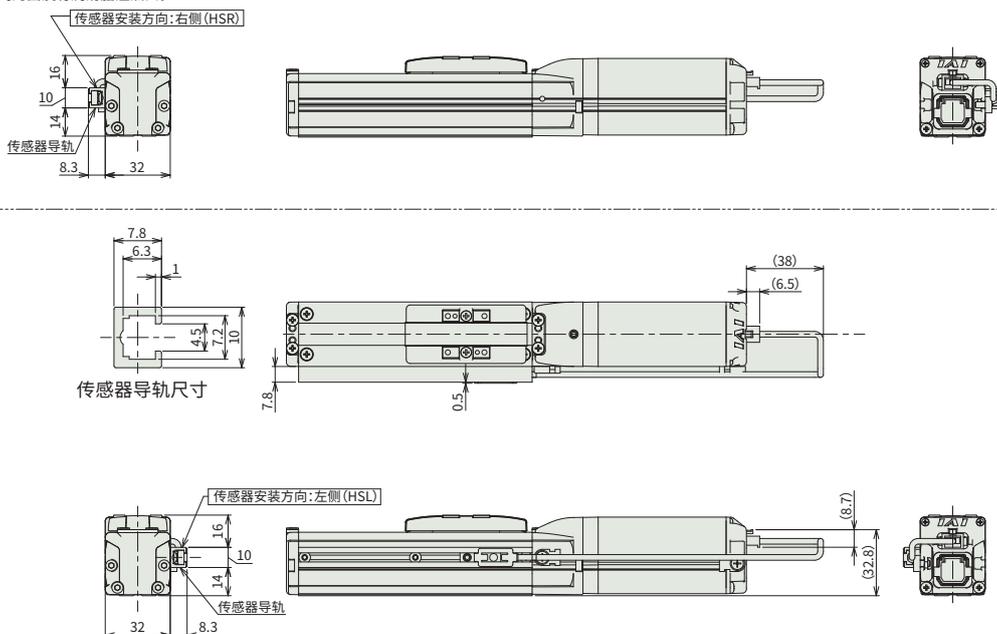
IXP

IX-  
NNC



■ 传感器安装 (选项)

(注) 与传感器安装方向相同的面没有润滑脂注油口。



■ 各行程尺寸

行程	25	50	75	100	125	150	175	200	225	250	275	300	
L	无刹车	201.5	226.5	251.5	276.5	301.5	326.5	351.5	376.5	401.5	426.5	451.5	476.5
	带刹车	226.5	251.5	276.5	301.5	326.5	351.5	376.5	401.5	426.5	451.5	476.5	501.5
A	121	146	171	196	221	246	271	296	321	346	371	396	
B	90	115	140	165	190	215	240	265	290	315	340	365	
C	25	50	75	50	75	50	75	50	75	50	75	50	
D	0	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	
E	4	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	
F	(20)	45	70	45	70	45	70	45	70	45	70	45	
G	0	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	
H	(6)	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	
J	10	35	60	85	110	135	160	185	210	235	260	285	
K	25	50	75	100	125	150	175	200	225	250	275	300	

■ 各行程质量

行程	25	50	75	100	125	150	175	200	225	250	275	300	
质量 (kg)	无刹车	0.51	0.55	0.58	0.61	0.65	0.68	0.71	0.75	0.78	0.81	0.85	0.88
	带刹车	0.6	0.64	0.67	0.7	0.74	0.77	0.8	0.84	0.87	0.9	0.94	0.97

■ 适用控制器

本页的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法													最大定位点数	参考页	
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选												
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM				
MCON-C/CG		8	DC24V	-	-	-	●	●	●	●	●	-	●	●	●	●	256	7-117	
MSEL-PC/PG		4	单相AC 100~230V	-	-	●	●	-	●	-	-	●	●	●	-	-	30000	7-257	
PCON-CB/CGB		1	DC24V	● ※可选	● ※可选	-	●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (现场网络规格为768)	7-137	
PCON-CYB/PLB/POB		1		● ※可选	● ※可选	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	7-153	
RCON		16		-	-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	128	7-25
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	-	-	36000	7-27

(注) 关于DV、CC等现场网络缩写符号, 请确认7-17页。

(注) MCON控制器仅在选项中选择了“高输出有效规格”时才有高输出的性能。C型高输出有效时的最大可连接轴数为4轴, LC型为3轴。

无尘规格  
防尘·防滴规格

RCP6CR/  
RCP6SCR

RCP4  
CR

RCA  
CR

RCS4  
CR

RCS3  
CR

ISDBC/CR  
ISPDBC/CR

SSPDA  
CR

ISDACR/CR  
ISPDACR/CR

RCA2  
CR

RCS2  
CR

RCP2  
CR

DDA  
CR

IXP

IX-  
NNC

# RCP4CR-SA5C

无尘

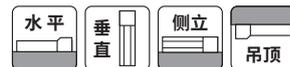
马达直联

本体宽  
50mm

24V  
脉冲马达

## 型号项目

<b>RCP4CR</b>	-	<b>SA5C</b>	-	<b>I</b>	-	<b>42P</b>	-		-		-		-		-		-		
系列		类型		编码器种类 增量型		马达种类 脉冲马达 42□尺寸		导程		行程		适用控制器		电缆长		选项			
				I		42P		20 20mm 12 12mm 6 6mm 3 3mm		50 ? 50mm ? 800 800mm (每50mm)		P3 PCON MCON MSEL P5 RCON RSEL		N 无 P 1m S 3m M 5m X □ 指定长度 R □ 柔性电缆		请参考下述选项			



RCP6CR/  
RCP6SCR

RCP4  
CR

RCA  
CR

RCS4  
CR

RCS3  
CR

ISDBC  
ISPDBC

SSPDA  
CR

ISDAC  
ISPDAC

RCA2  
CR

RCS2  
CR

RCP2  
CR

DDA  
CR

IXP

IX-  
NNC

### 行程阵容

行程 (mm)	对应	行程 (mm)	对应
50	○	450	○
100	○	500	○
150	○	550	○
200	○	600	○
250	○	650	○
300	○	700	○
350	○	750	○
400	○	800	○

### 选项

名称	选项记号	参考页
刹车	B	6-387
电缆出线方向变更 (上侧)	CJT	6-387
电缆出线方向变更 (右侧)	CJR	6-387
电缆出线方向变更 (左侧)	CJL	6-387
电缆出线方向变更 (下侧)	CJB	6-387
涂敷指定润滑脂规格	G3/G4	6-389
反原点规格	NM	6-390
吸气用接头对侧安装	VR	6-393
双滑块规格	W	6-393

### 电缆长

种类	电缆记号	P3	P5
标准型	P (1m)	○	○
	S (3m)	○	○
	M (5m)	○	○
指定长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	○	○
	X11 (11m) ~ X15 (15m)	○	○
	X16 (16m) ~ X20 (20m)	○	○
柔性电缆	R01 (1m) ~ R03 (3m)	○	○
	R04 (4m) ~ R05 (5m)	○	○
	R06 (6m) ~ R10 (10m)	○	○
	R11 (11m) ~ R15 (15m)	○	○
	R16 (16m) ~ R20 (20m)	○	○



选型  
注意

- (1) “主要规格”中的负载质量表示为最大值。详细内容请参考“不同速度·加速度下的负载质量表”。
- (2) 根据RCP4连接的控制器不同,最大负载质量与最高速度会发生变化,敬请注意。详细内容请参考“主要规格”。
- (3) 推压动作请参考1-269页。
- (4) 根据不同的安装姿势,需要加以注意。详细内容请参考第1-199页。
- (5) 参考负载伸出长:Ma·Mb·Mc方向150mm以下。负载伸出长请在1-16页的图表确认。
- (6) RCON/RSEL连接时,需转换器或转换电缆。详细内容请参考7-25页。

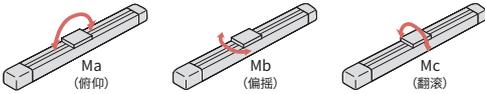
主要规格

项目		内容				
导程	滚珠丝杆导程 (mm)	20	12	6	3	
	负载质量	最大负载质量 (kg) (高输出有效)	6.5	9	18	20
水平	速度/加速度	最大负载质量 (kg) (高输出无效)	5	8	13	16
		最高速度 (mm/s)	1440	900	450	225
	最低速度 (mm/s)	25	15	8	4	
	额定加速度 (G)	0.3	0.7	0.3	0.3	
	最高加速度 (G)	1	1	1	1	
	垂直	负载质量	最大负载质量 (kg) (高输出有效)	1	2.5	6
垂直	速度/加速度	最大负载质量 (kg) (高输出无效)	0.5	2	5	10
		最高速度 (mm/s)	1280	900	450	225
	最低速度 (mm/s)	25	15	8	4	
	额定加速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	最高加速度 (G)	0.5	0.5	0.5	0.5	
	推压	最大推压力 (N)	56	93	185	370
无尘室规格	推压最高速度 (mm/s)	20	20	20	20	
	吸气量 (Nl/min)	80	50	30	15	
刹车	刹车规格	无励磁动作电磁刹车				
	刹车保持力 (kgf)	1	2.5	6	12	
行程	最小行程 (mm)	50	50	50	50	
	最大行程 (mm)	800	800	800	800	
	行程间距 (mm)	50	50	50	50	

项目	内容
驱动方式	滚珠丝杆 φ10mm 滚轧C10
重复定位精度(注1)	±0.02mm [0.03mm]
空转值	0.1mm以下
基座	材质:铝,表面白色耐酸铝处理
线性导轨	直动无限循环型
静态允许负载力矩	Ma:18N·m
	Mb:26N·m
	Mc:47N·m
动态允许负载力矩(注2)	Ma:5N·m
	Mb:8N·m
	Mc:14N·m
无尘度	Class10 (0.1μm, Fed.Std.209D)、Class2.5相当 (ISO 14644-1标准)
适用环境温度·湿度	0~40°C、85%RH以下 (无结露)
防护等级	IP20
耐振性、耐冲击	4.9m/s <sup>2</sup>
国际规格	CE标志、RoHS指令
马达种类	脉冲马达
编码器种类	增量型
编码器脉冲数	800 pulse/rev
交货期	记载于主页[交货期查询]中

(注1) [ ]内为导程20时的数值。  
(注2) 基准额定寿命为5,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请参照1-180页确认行走寿命。

■滑块型力矩方向



不同速度·加速度下的负载质量表

■高输出设定有效 负载质量单位为kg。空栏表示不可动作。

导程20

姿势	水平				垂直			
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	6.5	6.5	5	5	4	1	1	1
160	6.5	6.5	5	5	4	1	1	1
320	6.5	6.5	5	5	4	1	1	1
480	6.5	6.5	5	5	4	1	1	1
640	6.5	6.5	5	5	4	1	1	1
800	6.5	6.5	5	4	3	1	1	1
960	6.5	5	3	2		1	1	
1120	6	3	2	1.5		0.5	0.5	
1280		1	1					0.5
1440		1	0.5					

导程12

姿势	水平				垂直			
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	9	9	9	9	8	2.5	2.5	2.5
100	9	9	9	9	8	2.5	2.5	2.5
200	9	9	9	9	8	2.5	2.5	2.5
300	9	9	9	9	8	2.5	2.5	2.5
400	9	9	9	9	8	2.5	2.5	2.5
500	9	9	9	8	6.5	2.5	2.5	2.5
600	9	9	9	6	4	2.5	2.5	2.5
700	9	9	8	4	2.5	2.5	2.5	2
800		7	5	2	1	1.5	1	
900		5	3	1	1	0.5	0.5	

导程6

姿势	水平				垂直			
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	18	18	14	14	12	6	6	6
50	18	18	14	14	12	6	6	6
100	18	18	14	14	12	6	6	6
150	18	18	14	14	12	6	6	6
200	18	18	14	14	12	6	6	6
250	18	18	14	14	12	6	6	5.5
300	18	18	14	14	10	6	5.5	5
350	18	18	12	11	8	6	4.5	4
400	18	14	10	7	6	4.5	3.5	3
450	16	10	6	4	2	3.5	2	2

导程3

姿势	水平				垂直			
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.1	0.3	0.5	0.7	1	0.1	0.3	0.5
0	20	20	18	18	14	12	12	12
25	20	20	18	18	14	12	12	12
50	20	20	18	18	14	12	12	12
75	20	20	18	18	14	12	12	12
100	20	18	18	16	12	12	12	12
125	20	18	18	16	12	12	12	12
150	20	18	18	12	10	12	11	10
175	20	18	14	10	6	11	9	8
200	20	18	8			9	7	6
225	20	6				6	5	

■高输出设定无效 负载质量单位为kg。空栏表示不可动作。

导程20

姿势	水平				垂直	
	加速度 (G)					
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2
0	5	4	3	3	0.5	0.5
160	5	4	3	3	0.5	0.5
320	5	4	3	3	0.5	0.5
480	4.5	4	3	3	0.5	0.5
640	4	3.5	2	2	0.5	0.5
800	3	2.5	1	1	0.5	0.5
960	2	2	1	0.5		0.5

导程12

姿势	水平				垂直		
	加速度 (G)						
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3
0	8	6	5.5	5	2	2	2
100	8	6	5.5	5	2	2	2
200	8	6	5.5	5	2	2	2
300	8	6	5.5	5	2	2	2
400	8	6	4	3.5	2	2	1.5
500	7	5	2	1.5	1.5	1.5	1
600	5	4	2	1.5	1	1	0.5

导程6

姿势	水平				垂直			
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3	
0	13	13	13	12	5	5	5	
50	13	13	13	12	5	5	5	
100	13	13	13	12	5	5	5	
150	13	13	13	12	5	5	5	
200	13	13	13	12	5	4.5	4	
250	13	10	8	7	4	4	3	
300	13	9	5	4	3	2.5	2	

导程3

姿势	水平				垂直			
	加速度 (G)							
速度 (mm/s)	0.2	0.3	0.5	0.7	0.1	0.2	0.3	
0	16	16	16	16	10	10	10	
25	16	16	16	16	10	10	10	
50	16	16	16	16	10	10	10	
75	16	16	16	14	10	10	10	
100	16	16	14	12	10	9	8	
125	16	13	11	10	7	6	6	
150	16	10	9	8	5	4.5	3	

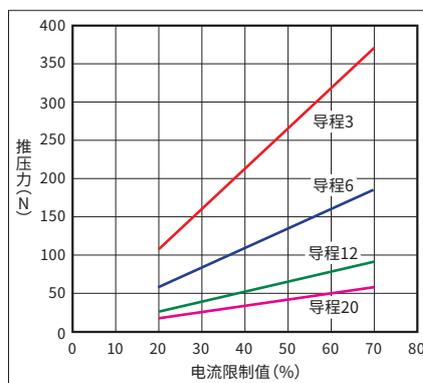
行程与最高速度

导程 (mm)	行程	行程							
		50~450 (每50mm)	500 (mm)	550 (mm)	600 (mm)	650 (mm)	700 (mm)	750 (mm)	800 (mm)
20	控制器								
	高输出有效	1440<1280>							
12	高输出有效	900	795	665	570	490	425	375	330
	高输出无效	600							
6	高输出有效	450	395	335	285	245	215	185	165
	高输出无效	300							
3	高输出有效	225	195	165	140	120	105	90	80
	高输出无效	150							

(注) < > 内为垂直使用时的值。

(单位为mm/s)

推压力与电流限制值的关系图



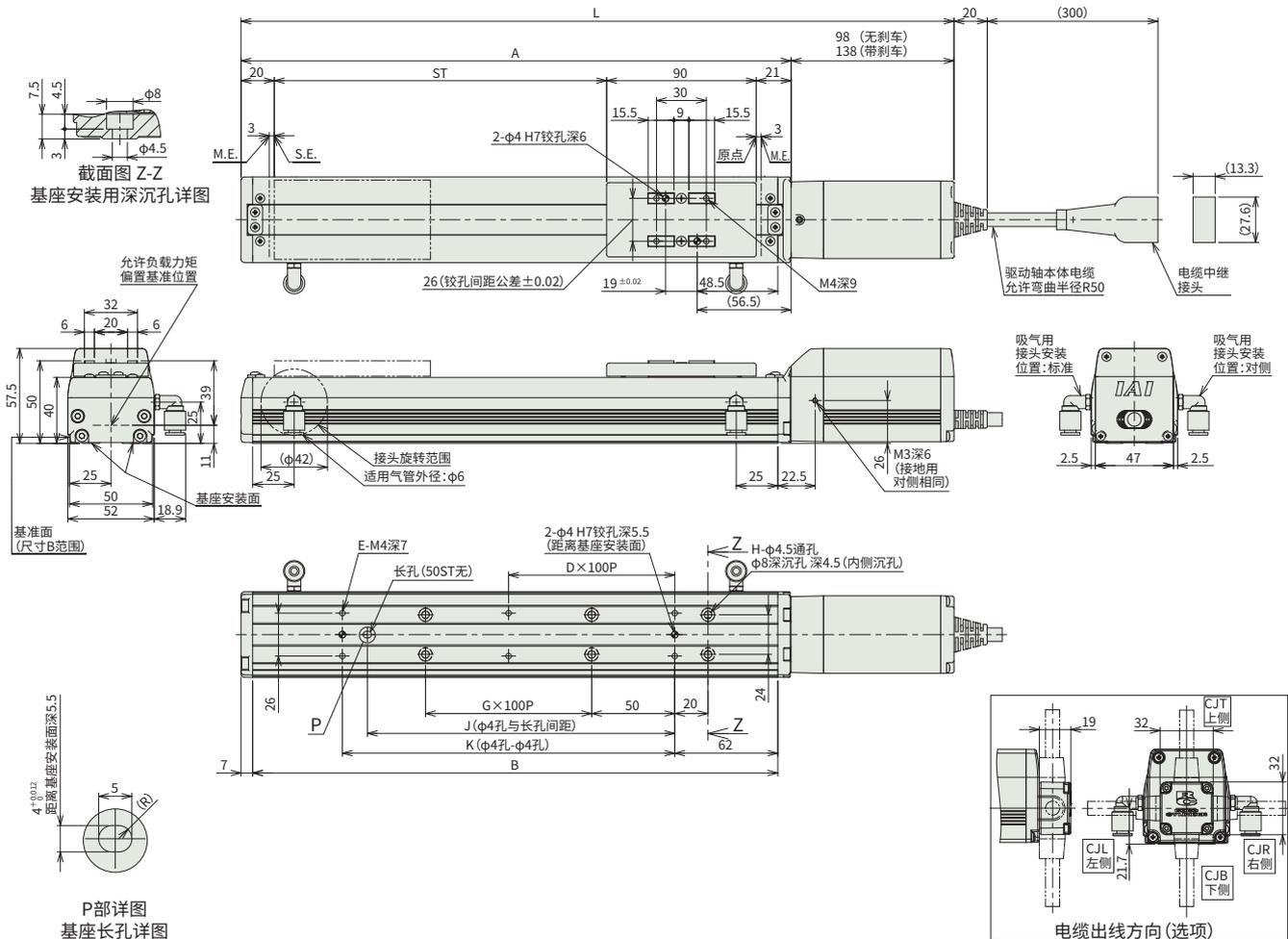
## 尺寸图

CAD图纸可从IAI主页下载。  
www.iai-robot.com



(注) 电缆中继接头是用于连接马达·编码器电缆。电缆的详细内容请参考1-101页。  
(注) 进行原点复位时,滑块会移动到M.E., 请注意不要与周围物品产生干涉。

ST:行程  
M.E.:机械末端  
S.E.:行程末端



### ■各行程尺寸

行程	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	
L	无刹车	279	329	379	429	479	529	579	629	679	729	779	829	879	929	979	1029
	带刹车	319	369	419	469	519	569	619	669	719	769	819	869	919	969	1019	1069
A	181	231	281	331	381	431	481	531	581	631	681	731	781	831	881	931	
B	166	216	266	316	366	416	466	516	566	616	666	716	766	816	866	916	
D	0	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	
E	4	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	
G	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	
H	4	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	
J	0	85	85	185	185	285	285	385	385	485	485	585	585	685	685	785	
K	73	100	100	200	200	300	300	400	400	500	500	600	600	700	700	800	

### ■各行程质量

行程	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
质量 (kg)	无刹车	1.5	1.6	1.8	1.9	2.1	2.2	2.4	2.5	2.6	2.8	2.9	3.1	3.2	3.4	3.5
	带刹车	1.7	1.9	2	2.1	2.3	2.4	2.6	2.7	2.9	3	3.2	3.3	3.5	3.6	3.7

### 适用控制器

本厂的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法													最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选											
				DV	CC	CIE	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM			
MCON-C/CG		8	DC24V	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	256	7-117
MSEL-PC/PG		4	单相AC 100~230V	-	-	●	●	●	-	-	-	●	●	-	-	-	30000	7-257
PCON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	-	●	●	●	●	●	●	●	-	-	-	512 (现场网络规格为768)	7-137
PCON-CYB/PLB/POB		1		※可选	※可选	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	7-153
RCON		16		-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	-	-	128	7-25
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	●	-	-	●	●	-	-	36000	7-27

(注) 关于DV、CC等现场网络缩写符号, 请确认7-17页。  
(注) MCON控制器仅在选项中选择了“高输出有效规格”时才有高输出的性能。C型高输出有效时的最大可连接轴数为4轴, LC型为3轴。

无尘规格

防尘·防滴规格

RCP6CR/  
RCP6SCR

RCP4  
CR

RCA  
CR

RCS4  
CR

RCS3  
CR

ISDBCR/  
ISPDBCR

SSPDA  
CR

ISDACR/  
ISPDACR

RCA2  
CR

RCS2  
CR

RCP2  
CR

DDA  
CR

IXP

IX-  
NNC

