

# SSPDACR-S-200 高精度规格

±5μm  
高精度

无尘规格

小型  
高刚性型

本体宽  
**100mm**

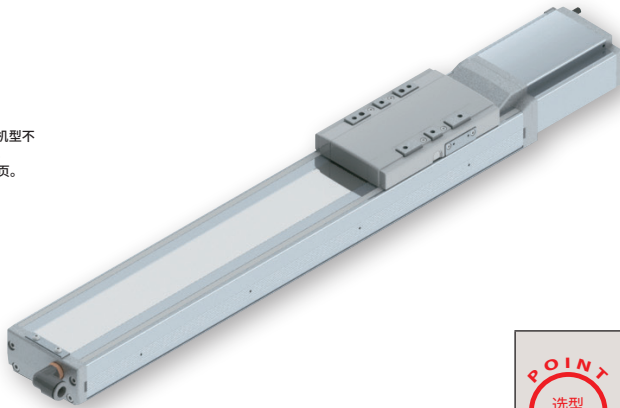
**200W**

■型号项目	<b>SSPDACR</b> — <b>S</b> — <span style="border: 1px solid black; display: inline-block; width: 20px; height: 15px;"></span> — <b>200</b> — <span style="border: 1px solid black; display: inline-block; width: 20px; height: 15px;"></span> — <span style="border: 1px solid black; display: inline-block; width: 20px; height: 15px;"></span> — <b>T2</b> — <span style="border: 1px solid black; display: inline-block; width: 20px; height: 15px;"></span> — <span style="border: 1px solid black; display: inline-block; width: 20px; height: 15px;"></span>							
系列	类型	编码器种类	马达种类	导程	行程	适用控制器	电缆长	选项
SSPDACR :高精度规格		I:增量型 A:绝对型	200 : 200W	30 : 30mm 20 : 20mm 10 : 10mm	100 : 100mm ? 1100 : 1100mm (每50mm)	T2 : SCON MSCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	N : 无 S : 3m M : 5m X□□ : 指定长度	请参考 下述选项表 ※AQ封圈(AQ)请务必记 入。电缆出线必须选择一 个方向记入。

※不附带控制器。  
※型号项目的详细内容请参考第1-265页。



※垂直姿势安装时,根据机型不同,有不同的使用限制。详细内容请参考1-345页。



技术资料 ▶ 1-323 特规对应 ▶ 1-357  
支持联机整定 ▶ 1-411

**POINT**  
选型注意

(注1) 负载质量是以加速度0.4G条件下动作时的值。随加速度的提升,负载质量会下降。详细内容请参考1-461页。  
(注2) 运动直线度为指定直线度高精度规格(选项)时的值。

## 型号性能

### ■导程与负载质量

型号	马达输出 (W)	导程 (mm)	最大负载质量(注1)		额定推力 (N)	吸气量 (Nℓ/min)	行程 (mm)
			水平(kg)	垂直(kg)			
SSPDACR-S-①-200-30-②-T2-③-④	200	30	30	4	113.9	150	100~1100 (每50mm)
SSPDACR-S-①-200-20-②-T2-③-④		20	45	6	170.9	100	
SSPDACR-S-①-200-10-②-T2-③-④		10	90	12	341.8	50	

记号说明 ①编码器种类 ②行程 ③电缆长 ④选项

### ■行程与最高速度

行程 导程	100~550	600	650	700	750	800
	30	1600		1450	1290	1160
20	1100	1090	970	860	770	690
10	600	540	480	430	380	340
行程 导程	850	900	950	1000	1050	1100
	30	940	860	780	720	660
20	630	570	520	480	440	400
10	310	280	260	240	220	200

(单位为mm/s)

### ①编码器种类/②行程阵容

②行程 (mm)	①编码器种类	
	增量型	绝对型
100	○	○
150/200	○	○
250/300	○	○
350/400	○	○
450/500	○	○
550/600	○	○
650/700	○	○
750/800	○	○
850/900	○	○
950/1000	○	○
1050/1100	○	○

### ③电缆长

种类	电缆记号	标准	带LS
标准类型	S(3m)	○	○
	M(5m)	○	○
指定长度	X06(6m) ~X10(10m)	○	○
	X11(11m) ~X30(30m)	○	○

※标准为柔性电缆。  
※维护保养用电缆请参考1-273页。

### ④选项

名称	型号	参考页	名称	型号	参考页
电缆左侧面出线	A1S	→5-161	主轴指定	LM	→5-164
电缆左背面出线	A1E	→5-161	主轴指定(传感器反向安装)	LLM	→5-164
电缆右侧面出线	A3S	→5-161	反原点规格	NM	→5-164
电缆右背面出线	A3E	→5-161	带滚珠保持机构导轨	RT	→5-164
AQ封圈(标准配备)	AQ	→5-161	从轴指定	S	→5-164
刹车	B	→5-161	直线度高精度规格(行程100~600)	ST	→5-166
编变传感器	C	→5-161	直线度高精度规格(行程650~1100)	ST	→5-166
编变传感器反向安装	CL	→5-161	吸气用配管接头反向安装	VR	→5-167
原点限位传感器	L	→5-164			
原点限位传感器反向安装	LL	→5-164			

※导程20、30时,无法选择带滚珠保持机构导轨(RT)。

### 驱动轴规格

项目	内容
驱动方式	滚珠丝杆φ16mm 滚轧C5相当
重复定位精度	±0.005mm
基座	材质:铸铁 涂装处理
空转值	0.02mm以下
动态允许负载力矩(※)	Ma:43.4N·m Mb:43.4N·m Mc:116N·m
无尘等级	Class10(Fed.Std.209D)、Class2.5相当(ISO 14644-1标准)
运动直线度(注2)	0.015mm/m以下
润滑脂	使用低发尘润滑脂(滚珠丝杆、导轨亦同)
吸气用配管接头	快速管接头 适用气管外径φ12

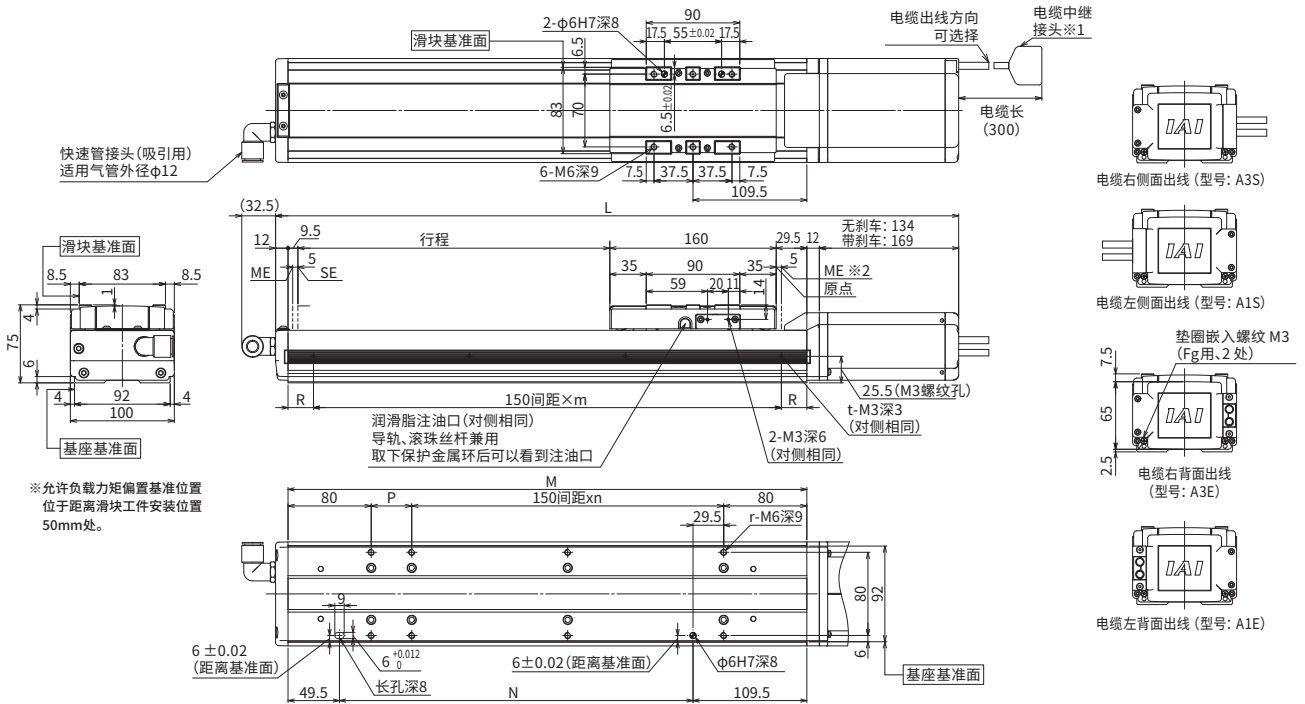
※参考负载伸出长/Ma方向450mm以下 Mb、Mc方向450mm以下  
(※)基准额定寿命为10,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请通过1-328页确认行走寿命。

尺寸图

CAD图纸可以从IAI主页下载。  
www.iai-robot.co.jp



ME:机械末端  
SE:行程末端



※1 连接马达电缆及编码器电缆。电缆详细内容请参考1-273页。  
※2 原点复位时滑块会一直移动到机械末端(ME), 请注意不要与周围物品产生干涉。  
※ 如果更改原点方向, 必须进行返厂调整, 敬请注意。

■各行程尺寸·质量

※带刹车型质量增加0.6kg。

行程	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	
L	无刹车	457	507	557	607	657	707	757	807	857	907	957	1007	1057	1107	1157	1207	1257	1307	1357	1407	1457
	带刹车	492	542	592	642	692	742	792	842	892	942	992	1042	1092	1142	1192	1242	1292	1342	1392	1442	1492
M	299	349	399	449	499	549	599	649	699	749	799	849	899	949	999	1049	1099	1149	1199	1249	1299	1349
N	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190
P	139	39	89	139	39	89	139	39	89	139	39	89	139	39	89	139	39	89	139	39	89	139
R	74.5	24.5	49.5	74.5	24.5	49.5	74.5	24.5	49.5	74.5	24.5	49.5	74.5	24.5	49.5	74.5	24.5	49.5	74.5	24.5	49.5	74.5
m	1	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8
n	0	1	1	1	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7
r	4	6	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	14	16	16	16	18	18	18
t	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	9	9	9
质量(kg)	7.5	8.1	8.7	9.3	10.0	10.6	11.2	11.8	12.4	13.0	13.7	14.3	14.9	15.5	16.1	16.7	17.3	18.0	18.6	19.2	19.8	19.8

适用控制器

SSPDACR系列的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可 连接轴数	电源电压	控制方法			现场网络※可选	最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序			
SCON-CB/CGB		1	单相AC 100V/200V	●	●	—	DeviceNet CC-Link CompoNet MECHATROLINK EtherCAT EtherNet/IP	512 (现场网络规格为768)	→6-101
SCON-LC/LCG		1		—	—	●		512 (现场网络规格为768)	→6-127
SCON-CAL/CGAL		1		●	—	—		512 (现场网络规格为768)	→6-137
MSCON-C		6		本机型为现场网络专用控制器				256	→6-151
SSEL-CS		2		●	—	●		20000	→6-181
XSEL-P/Q/RA/SA		8	单相AC200V 三相AC200V	—	—	●	55000 (根据型号而有所不同)	→6-205	

注  
根据控制器类型不同,  
可选用的现场网络种类  
也不同。  
详情请参阅参考页确认。

# SSPDACR-M-400 高精度规格

±5μm  
高精度

无尘规格

中型  
高刚性型

本体宽  
**130mm**

**400W**

■型号项目 **SSPDACR** — **M** —  — **400** —  —  — **T2** —  —

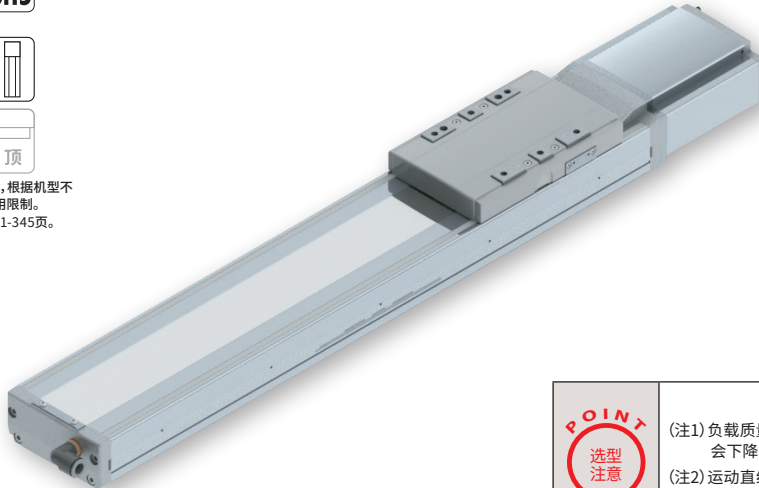
系列 — 类型 — 编码器种类 — 马达种类 — 导程 — 行程 — 适用控制器 — 电缆长 — 选项  
 SSPDACR : 高精度规格 I: 增量型 A: 绝对型 400 : 400W 40 : 40mm 20 : 20mm 10 : 10mm 100 : 100mm 1300 : 1300mm (每50mm) T2 : SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA N : 无 S : 3m M : 5m X□□ : 指定长度

※不附带控制器。

※型号项目的详细内容请参考第1-265页。



※垂直姿势安装时, 根据机型不同, 有不同的使用限制。详细内容请参考1-345页。



技术资料 ▶ 1-323 特规对应 ▶ 1-357  
支持联机整定 ▶ 1-411



(注1) 负载质量是以加速度0.4G条件下动作时的值。随加速度的提升, 负载质量会下降。详细内容请参考1-461页。  
 (注2) 运动直线度为指定直线度高精度规格(选项)时的值。

## 型号性能

### ■导程与负载质量

型号	马达输出 (W)	导程 (mm)	最大负载质量(注1)		额定推力 (N)	吸气量 (Nl/min)	行程 (mm)
			水平 (kg)	垂直 (kg)			
SSPDACR-M-①-400-40-②-T2-③-④	400	40	45	6	169.6	160	100~1300 (每50mm)
SSPDACR-M-①-400-20-②-T2-③-④		20	90	12	339.1	110	
SSPDACR-M-①-400-10-②-T2-③-④		10	120	25	678.3	60	

记号说明 ① 编码器种类 ② 行程 ③ 电缆长 ④ 选项

### ■行程与最高速度

行程/导程	100~600	650	700	750	800	850	900
40	1600					1540	1410
20	1100		1040	940	850	770	700
10	600	580	520	470	420	380	350
行程/导程	950	1000	1050	1100	1150	1200	1300
40	1290	1180	1100	1010	940	880	820
20	640	590	550	500	470	440	410
10	320	290	270	250	230	220	190

(单位为mm/s)

### ① 编码器种类/② 行程阵容

②行程 (mm)	①编码器种类	
	增量型	绝对型
100	○	○
150/200	○	○
250/300	○	○
350/400	○	○
450/500	○	○
550/600	○	○
650/700	○	○
750/800	○	○
850/900	○	○
950/1000	○	○
1050/1100	○	○
1150/1200	○	○
1250/1300	○	○

### ③ 电缆长

种类	电缆记号	标准	带LS
标准类型	S (3m)		○
	M (5m)		○
指定长度	X06 (6m) ~ X10 (10m)	○	○
	X11 (11m)	○	
	X30 (30m)		○

※标准为柔性电缆。  
 ※维护保养用电缆请参考1-273页。

### ④ 选项

名称	型号	参考页	名称	型号	参考页
电缆左侧面出线	A1S	→5-161	主轴指定	LM	→5-164
电缆左背面出线	A1E	→5-161	主轴指定(传感器反向安装)	LLM	→5-164
电缆右侧面出线	A3S	→5-161	反原点规格	NM	→5-164
电缆右背面出线	A3E	→5-161	带滚珠保持机构导轨	RT	→5-164
AQ封圈(标准配备)	AQ	→5-161	从轴指定	S	→5-164
刹车	B	→5-161	直线度高精度规格(行程100~600)	ST	→5-166
蠕变传感器	C	→5-161	直线度高精度规格(行程650~1300)	ST	→5-166
蠕变传感器反向安装	CL	→5-161	吸气用配管接头反向安装	VR	→5-167
原点限位传感器	L	→5-164			
原点限位传感器反向安装	LL	→5-164			

※导程40时, 无法选择带滚珠保持机构导轨(RT)。

### 驱动轴规格

项目	内容
驱动方式	滚珠丝杆φ20mm 滚轧C5相当
重复定位精度	±0.005mm
底座	材质: 铸铁 涂装处理
空转值	0.02mm以下
动态允许负载力矩(※)	Ma: 107N·m Mb: 107N·m Mc: 276N·m
无尘等级	Class10 (Fed.Std.209D)、Class2.5相当 (ISO 14644-1标准)
运动直线度(注2)	0.015mm/m以下
润滑脂	使用低发尘润滑脂(滚珠丝杆、导轨亦同)
吸气用配管接头	快速管接头 适用气管外径φ12

•参考负载伸出长/Ma方向600mm以下 Mb、Mc方向600mm以下  
 (※) 基准额定寿命为10,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请通过1-328页确认行走寿命。

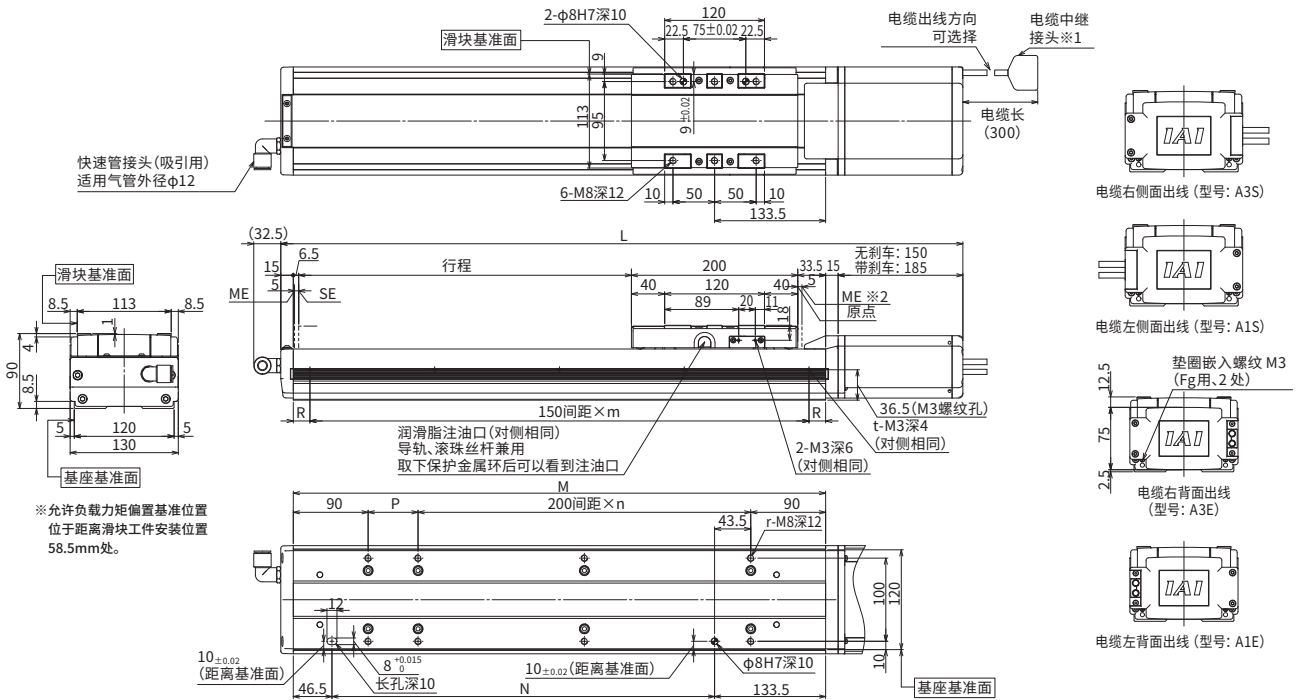
尺寸图

CAD图纸可以从IAI主页下载。

www.iai-robot.co.jp



ME:机械末端  
SE:行程末端



※允许负载力矩偏差基准位置  
位于距离滑块工件安装位置  
58.5mm处。

※1 连接马达电缆及编码器电缆。电缆详细内容请参考1-273页。  
※2 原点复位时滑块会一直移动到机械末端(ME),请注意不要与周围物品产生干涉。  
※ 如果更改原点方向,必须进行返厂调整,敬请注意。

■各行程尺寸·质量

※带刹车车型质量增加0.6kg。

行程	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	
L	无刹车	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	1320	1370	1420	1470	1520	1570	1620	1670	1720
	带刹车	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305	1355	1405	1455	1505	1555	1605	1655	1705	1755
M	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340	1390	1440	1490	1540	
N	160	210	260	310	360	410	460	510	560	610	660	710	760	810	860	910	960	1010	1060	1110	1160	1210	1260	1310	1360	
P	160	210	60	110	160	210	60	110	160	210	60	110	160	210	60	110	160	210	60	110	160	210	60	110	160	
R	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	45	70	20	
m	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	9	9	9	10	
n	0	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	
r	4	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	
t	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	9	9	9	10	10	10	11	
质量(kg)	13.9	15.0	16.0	17.1	18.1	19.2	20.2	21.3	22.3	23.4	24.4	25.5	26.5	27.6	28.7	29.7	30.8	31.8	32.9	33.9	35.0	36.0	37.1	38.1	39.2	

适用控制器

SSPDACR系列的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可 连接轴数	电源电压	控制方法				最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选		
SCON-CB/CGB		1	单相 AC200V	●	●	—	DeviceNet CC-Link CompoNet MECHATROLINK EtherCAT EtherNet/IP	512 (现场网络规格为768)	→6-101
SCON-LC/LCG		1		—	—	●			
SSEL-CS		2	单相AC 100V/200V	●	—	●	注 根据控制器类型不同, 可选用的现场网络种类 也不同。 详情请请参考页确认。	20000	→6-181
XSEL-P/Q/RA/SA		8	单相AC200V 三相AC200V	—	—	●		55000 (根据型号而有所不同)	→6-205

# SSPDACR-L-750 高精度规格

±5μm  
高精度

无尘规格

大型高刚性型

本体宽  
155mm

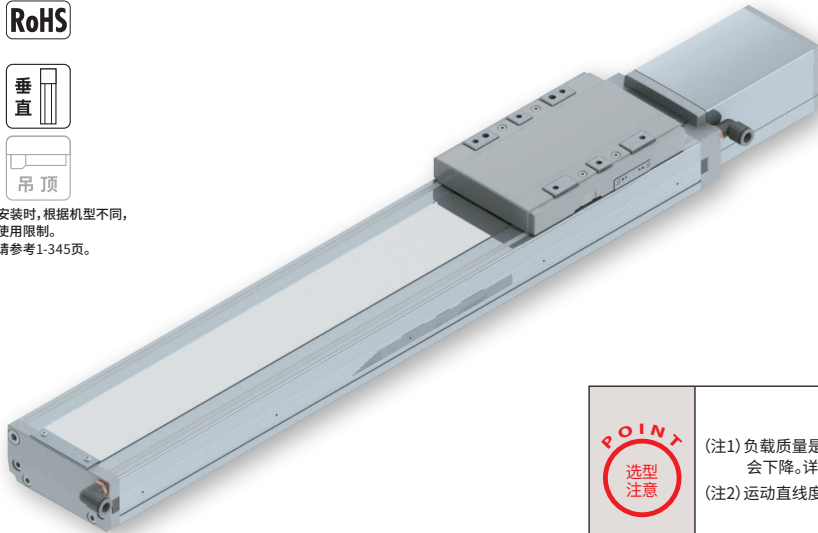
750W

■型号项目	SSPDACR	L	□	750	□	□	T2	□	□
	系列	类型	编码器种类	马达种类	导程	行程	适用控制器	电缆长	选项
	SSPDACR :高精度规格		L:增量型 A:绝对型	750 : 750W	50 : 50mm 25 : 25mm	100 : 100mm 1500 : 1500mm (每50mm)	T2 : SCON SSEL XSEL-P/Q XSEL-RA/SA	N : 无 S : 3m M : 5m X□□ : 指定长度	请参考 下述选项表 ※AQ封面(AQ)请务必 记入。电缆出线必须选择 一个方向记入。

※不附带控制器。  
※型号项目的详细内容请参考第1-265页。



※垂直姿势安装时,根据机型不同,有不同的使用限制。  
详细内容请参考1-345页。



技术资料 ▶ 1-323 特规对应 ▶ 1-357  
支持联机整定 ▶ 1-411



(注1) 负载质量是以加速度0.4G条件下动作时的值。随加速度的提升,负载质量会下降。详细内容请参考1-461页。  
(注2) 运动直线度为指定直线度高精度规格(选项)时的值。

## 型号性能

### ■导程与负载质量

※使用带滚珠保持机构导轨(RT)时,垂直负载质量则降低2.0kg。

### ■行程与最高速度

型号	马达输出 (W)	导程 (mm)	最大负载质量(注1)		额定推力 (N)	吸气量 (Nl/min)	行程 (mm)	行程/导程						
			水平(kg)	垂直(kg)				100~900	950~1000	1050~1100	1150~1200	1250~1300	1350~1400	1450~1500
SSPDACR-L-①-750-50-②-T2-③-④	750	50	60	12	255	180	100~1500 (每50mm)	50	1600	1550	1340	1170	1040	
SSPDACR-L-①-750-25-②-T2-③-④		25	120	25	510	120	25	1100	1060	900	770	670	580	520

记号说明 ① 编码器种类 ② 行程 ③ 电缆长 ④ 选项

(单位为mm/s)

### ① 编码器种类/② 行程阵容

②行程 (mm)	①编码器种类	
	增量型	绝对型
100	○	○
150/200	○	○
250/300	○	○
350/400	○	○
450/500	○	○
550/600	○	○
650/700	○	○
750/800	○	○
850/900	○	○
950/1000	○	○
1050/1100	○	○
1150/1200	○	○
1250/1300	○	○
1350/1400	○	○
1450/1500	○	○

### ③ 电缆长

种类	电缆记号	标准	带LS
标准类型	S(3m)		○
	M(5m)		○
指定长度	X06(6m) ~X10(10m)	○	○
	X11(11m) ~X30(30m)	○	○

※标准为柔性电缆。  
※维护保养用电缆请参考1-273页。

### ④ 选项

名称	型号	参考页	名称	型号	参考页
电缆左侧面出线	A1S	→5-161	主轴指定	LM	→5-164
电缆左背面出线	A1E	→5-161	主轴指定(传感器反向安装)	LLM	→5-164
电缆右侧面出线	A3S	→5-161	反原点规格	NM	→5-164
电缆右背面出线	A3E	→5-161	带滚珠保持机构导轨	RT	→5-164
AQ封面(标准配备)	AQ	→5-161	从轴指定	S	→5-164
刹车	B	→5-161	直线度高精度规格(行程100~600)	ST	→5-166
编变传感器	C	→5-161	直线度高精度规格(行程650~1300)	ST	→5-166
编变传感器反向安装	CL	→5-161	直线度高精度规格(行程1350~1500)	ST	→5-166
原点限位传感器	L	→5-164	吸气用配管接头反向安装	VR	→5-167
原点限位传感器反向安装	LL	→5-164			

※导程50时,无法选择带滚珠保持机构导轨(RT)。

### 驱动轴规格

项目	内容
驱动方式	滚珠丝杆φ25mm 滚轧C5相当
重复定位精度	±0.005mm
基座	材质:铸铁 涂装处理
空转值	0.02mm以下
动态允许负载力矩(※)	Ma:162N·m Mb:162N·m Mc:391N·m
无尘等级	Class10(Fed.Std.209D)、Class2.5相当(ISO 14644-1标准)
运动直线度(注2)	0.015mm/m以下
润滑脂	使用低发尘润滑脂(滚珠丝杆、导轨亦同)
吸气用配管接头	快速管接头 适用气管外径φ12

※参考负载伸出长/Ma方向750mm以下 Mb、Mc方向750mm以下  
(※)基准额定寿命为10,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。  
请通过1-328页确认行走寿命。

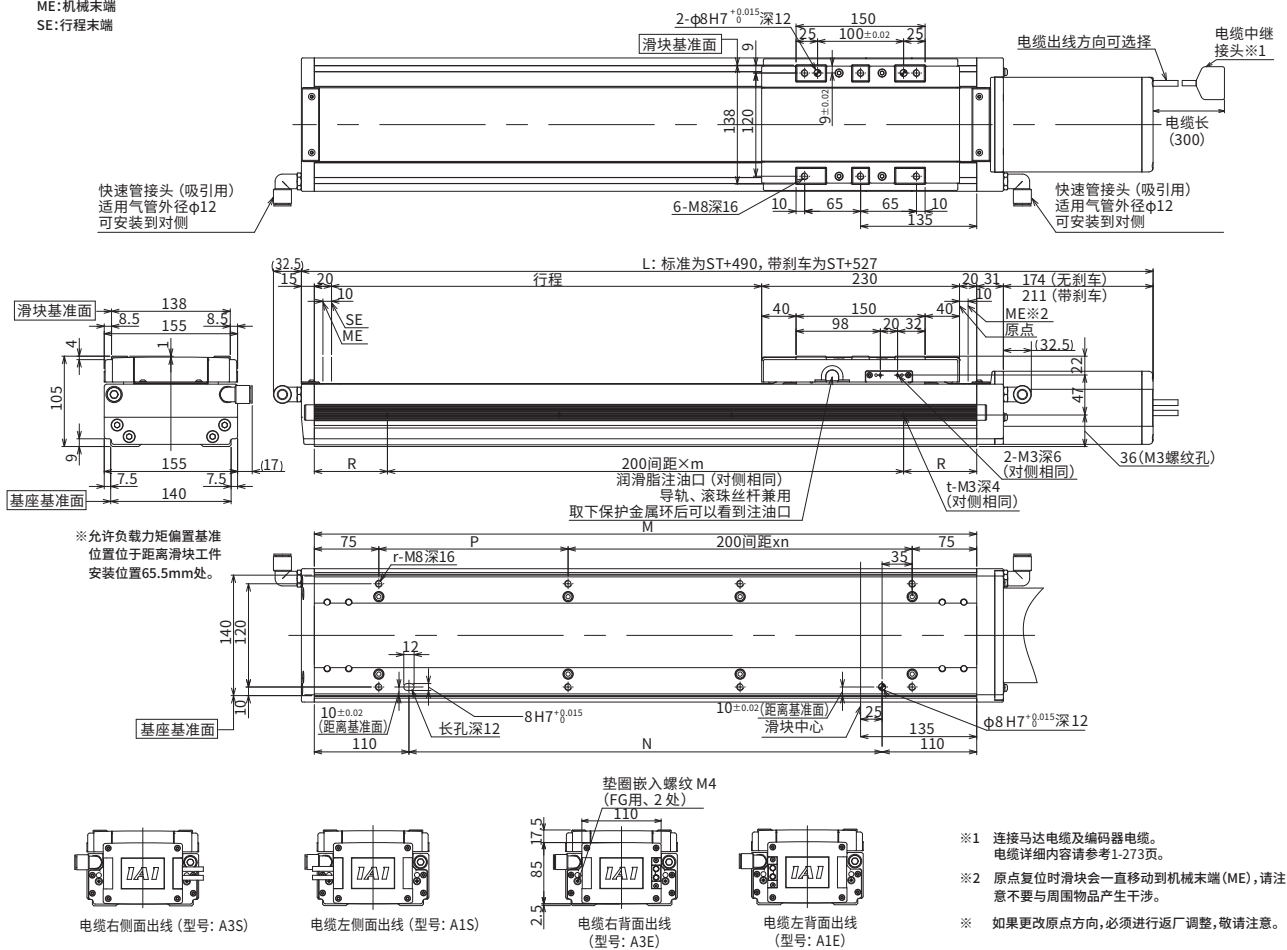


尺寸图

CAD图纸可以从IAI主页下载。  
www.iai-robot.co.jp



ME:机械末端  
SE:行程末端



■各行程尺寸·质量

※带刹车车型质量增加1.0kg。

行程	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	
L	无刹车	590	640	690	740	790	840	890	940	990	1040	1090	1140	1190	1240	1290	1340	1390	1440	1490	1540	1590	1640	1690	1740	1790	1840	1890	1940	1990
	带刹车	627	677	727	777	827	877	927	977	1027	1077	1127	1177	1227	1277	1327	1377	1427	1477	1527	1577	1627	1677	1727	1777	1827	1877	1927	1977	2027
M	370	420	470	520	570	620	670	720	770	820	870	920	970	1020	1070	1120	1170	1220	1270	1320	1370	1420	1470	1520	1570	1620	1670	1720	1770	
N	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1050	1100	1150	1200	1250	1300	1350	1400	1450	1500	1550	
P	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	70	120	170	220	
R	85	10	35	60	85	10	35	60	85	10	35	60	85	10	35	60	85	10	35	60	85	10	35	60	85	10	35	60	85	
m	1	2	2	2	2	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	
n	0	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	
r	4	6	6	6	6	8	8	8	8	10	10	10	10	12	12	12	12	14	14	14	14	16	16	16	16	18	18	18	18	
t	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8	9	9	9	9	
质量(kg)	24	26	28	29	31	32	34	36	37	39	40	42	44	45	47	48	50	52	53	55	56	58	60	61	63	65	66	68	70	

适用控制器

SSPDACR系列的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可 连接轴数	电源电压	控制方法				最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选		
SCON-CB/CGB		1	单相 AC200V	●	●	—	DeviceNet CC-Link EtherCAT	512 (现场网络规格为768)	→6-101
SCON-LC/LCG		1		—	—	●	CompoNet MECHATROLINK EtherCAT	512 (现场网络规格为768)	→6-127
SSEL-CS		2		●	—	●	EtherNet/IP EtherCAT	20000	→6-181
XSEL-P/Q/RA/SA		8	单相AC200V 三相AC200V	—	—	●	注 根据控制器类型不同, 可选用的现场网络种类 也不同。 详情请参阅参考页确认。	55000 (根据型号而有所不同)	→6-205