



Digest Catalog

IAI 工业用机械手
产品阵容

IAI
Quality and Innovation



小型工业用机械手
单轴・直交机械手专业制造商

公司概况

公司名称: 株式会社IAI

成立: 1976年(昭和51年)4月3日

法人代表: 代表董事社长 石田 徹

业务内容: 小型工业用机械手的开发、设计、制造、销售
开发、设计、制造和销售小型工业机械臂
开发农业新技术(生态农场部)

员工人数: 1,439名 (截至2025年10月)

有机农业部(Eco Farm)



地址

总公司、工厂: 〒424-0114 静冈县静冈市清水区庵原町1210

尾羽工厂: 〒424-0103 静冈县静冈市清水区尾羽577-1

富士宫工厂: 〒419-0317 静冈县富士宫市内房1700番地



庵原新总部



尾羽工厂

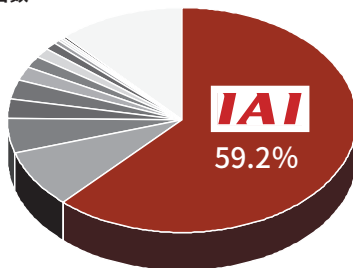


富士宫工厂

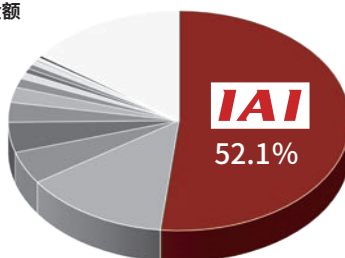
单轴・直交机械手

2022年日本国内业绩(富士经济调查)

●销售台数



●销售金额



社会贡献

●mini Robo



miniRobo是IAI开发的足球竞赛用机器人。
基于让孩子们了解制造之乐趣的想法,我们开发了miniRobo,并定期举行机器人足球赛。

●IAI运动场



IAI作为赞助商,为静岡当地的职业足球俱乐部“清水心跳(S-Pulse)”提供支持。2013年,我们获得了清水心跳足球俱乐部的主场日本平运动场的冠名权。

Network 营销能力

在国内外建有多多个网点，
帮助客户提高竞争力。



艾卫艾商贸(上海)有限公司



中国国内共计3个据点，
34个代理经销商，203个销售点
营销网络覆盖中国各大城市
IAI分公司职能涵盖产品销售，技术支持，
售后维修服务，并定期开班各类相关
产品讲习会，力求为广大客户提供
世界一流的产品服务与体验。

● 代理店
● 据点

利用强大的营销网络，拓展国际市场

IAI在很早就开始采取措施应对制造业的全球化趋势了。1986年在美国洛杉矶设立销售公司，1995年在德国的法兰克福设立销售公司，在欧美建立起代理店经销商网络。2007年在中国上海设立销售公司，2013年在泰国设立销售公司。此外在南美的销售代理店也设立了技术支持体制，在世界各地都能体验到IAI细致周到的服务。

IAI欧洲



IAI泰国



IAI美国



审图号：GS(2020)1497号

产品阵容一览

基本构成

控制IAI产品所需的构成示例如下所示。

①驱动轴

②控制器

③示教工具

电源
(例) PSA-24

*③关于示教工具
动作设定时，需要使用联机软件或示教器其中之一。(①②不附带)
e 电缸时，还可通过本体内置数控器或远程数控器、数控器示教进行应对。

*关于电缆
①－②之间：①的型号中指定了电缆长度时，随①附带
②－③之间：②的型号中指定了电缆长度时，随②附带
※I/O・脉冲串控制时。现场网络控制时，仅附带接口。

*控制器内置型时
e 电缸和桌上型机械手内置有控制器，因此无需②。

2点定位(e电缸) *滑块型、拉杆型部分产品备有无尘室规格、防尘防滴规格。 刊载页▶P6、8~11

类型	滑块	径向拉杆型电缸	拉杆	平台	夹爪	旋转型	挡块
外观							
本体宽度	35~188mm	35~108mm	34~148mm	31~88mm	82~130mm	90~185mm	112/148mm
行程	50~2800mm	50~1000mm	10~300mm	10~150mm	10~20mm(单侧)	330°	50mm
最大负载质量	水平 400kg 垂直 80kg	水平 300kg 垂直 150kg	水平 80kg 垂直 19kg	水平 20kg 垂直 6.5kg	28~360N (最大夹持力、两侧)	1.5~25.2N (最大扭矩)	100kg (最大工件重量)
最高速度	2000mm/s	860mm/s	860mm/s	800mm/s	120mm/s	600度/s	350mm/s

多点定位 刊载页▶P7~11

类型	滑块	线性伺服	拉杆	脉冲/伺服压机	平台	夹爪	旋转型	特殊用途
外观								
本体宽度	22~198mm	60~210mm	12~200mm	40~200mm	32~95mm	15~123mm	45~180mm	—
行程	25~3200mm	40~4155mm	10~500mm	100~520mm	25~390mm	2~130mm(单侧)	330° 360度 (支持不限旋转)	—
最大负载质量	水平 400kg 垂直 80kg	水平 120kg	水平 1000kg 垂直 600kg	20~50000N (最大推压力)	水平 30kg 垂直 24kg	10~880N (最大夹持力，两侧)	0.24~75N (最大扭矩)	—
最高速度	3000mm/s	2500mm/s	1200mm/s	240mm/s	1300mm/s	643mm/s	1800mm/s	—

单元产品 刊载页▶P12、13 无尘室/防尘防滴 刊载页▶P6、8、10、13

类型	直交机械手	桌上型机械手	水平多关节机械手	类型	滑块	拉杆	水平多关节机械手	夹爪	旋转型
外观				外观					
轴数	2~6轴	2~4轴	3~4轴	本体宽度	32~198mm	28~85mm	3~4轴(轴数)	35~80mm	45~195mm
基轴可动范围	50~4155mm	200~500mm	180~1200mm	行程	25~2500mm	25~300mm	300~1200mm (臂展)	4~7mm(单侧)	330度 360度(支持不限旋转)
最大负载质量	90kg	30kg	50kg	最大负载质量	水平 120kg 垂直 60kg	水平 100kg 垂直 70kg	47kg	6.4~102N (最大夹持力，两侧)	0.24~75N (最大扭矩)
最高速度/ 最大合成速度	2500mm/s (基轴最高速度)	1200mm/s (基轴最高速度)	9215mm/s (最大合成速度)	最高速度	2000mm/s	630mm/s	8098mm/s (最大合成速度)	600mm/s	1800mm/s

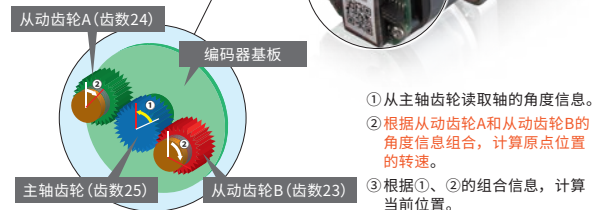


推翻了对编码器普遍认识的

免电池绝对型编码器

预计可缩短作业时间、减少故障、降低成本！

由于没有电池，因此无需维护。
装置启动时或紧急停止后，因故障停止需重启时，无需进行原点复位。
因此，可缩短作业时间，进而降低装置成本。



POINT

不需要原点复位！

无需原点复位，因此去掉工件后不需要进行原点复位。

MERIT 1 装置停止导致的恢复时间缩短。

MERIT 2 可以降低生产成本。

增量型编码器时
自300mm处起直至原点复位完成，需等待16秒。

绝对型编码器时
通过电池保持位置信息，因此无需每次进行原点复位。

POINT

无需更换电池！

MERIT 1 可以减少电池的更换工时以及购买费用。

MERIT 2 不会因“电池电压过低”等发生错误。



使脉冲马达发挥最大能力的高输出驱动轴

PowerCON

通过提高负载质量和最高速度，缩短周期时间！

e电缸使用了配备高输出驱动轴的脉冲。

负载质量最大可达2倍以上，实现了性能大幅提升。*

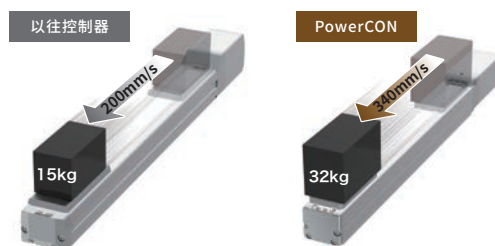
通过提升马达高速旋转时的扭矩，即使负载质量增加，也不会大幅降低最高速度，可以较低的价格实现同级别以上机型相同的动力性能。

此外，可通过参数将省电设定切换为有效。

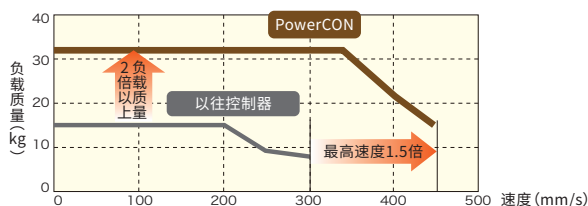
此时的性能比使用脉冲时(省电设定无效)低，但提升了节能效果。

* 提升率因机型而异。

例：将配备□42马达的驱动轴(导程8mm、0.3G)接至PowerCON和以往控制器进行比较时



速度和负载质量的关系图



控制器

刊载页 P14、15

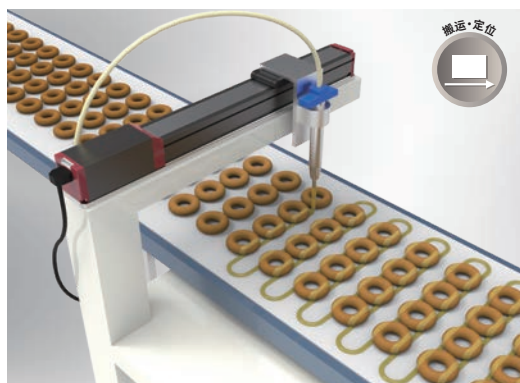
产品	REC	RCON	RSEL	PCON-CB/CGB	ACON-CB/CGB	SCON2	MSEL	XSEL-RA/SA	XSEL2
外观									
可连接轴数	~16轴	~16轴	~16轴	1轴	1轴	1轴	~4轴	~8轴	~8轴
对应马达	24V AC伺服 200V AC伺服	24V AC伺服 24V DC伺服 24V AC伺服 200V AC伺服	24V AC伺服 24V DC伺服 24V AC伺服 200V AC伺服	24V AC伺服	24V AC伺服	200V AC伺服	24V AC伺服	200V AC伺服	200V AC伺服
插补动作	×	×	○	×	×	×	○	○	○
本公司产品专用语言(SEL语言)	无需	无需	需要	无需	无需	无需	需要	需要	需要
对应控制方式	I/O (输入输出)	×	○	○	○	○	○	○	○
	脉冲串	×	×	×	○	○	×	×	×
	现场网络	○	○	○	○	○	○	○	○

其他(DC24V电源/示教等)

类型	DC24V电源	联机软件		示教器		数控器示教	远程数控器
	PSA-24(L)	IA-OS	IA-101	TB-02	TB-03	TBD-1	TBD-1WL
外观							
概要	● IAI专用电源 ● 与R-unit(RCON/RSEL)连接可监视电源状态 ● 最多可并联5台	● 支持EC、REC以及型号中带□CON的控制器 ● 可使用电源容量计算工具或现场网络设定工具	● 支持型号中带□SEL的控制器 ● 可使用IXA模拟软件或RSEL用程序支持工具	● 支持e电缸和2023综合产品目录刊载的控制器全机种 ● 符合安全等级	● 支持e电缸和2023综合产品目录刊载的控制器全机种 ● 支持与e电缸的无线通信	● 可与所有e电缸连接	● 支持与e电缸的无线通信 ● 最多同时检测轴数16轴

e电缸

事例介绍



搬运·定价

特点



数字化，轻松简单

简单设定

操作轻而易举，谁都可以！



实现自由变换的调整

AVD

可单独调整AVD！

运行条件的缩写 AVD
Acceleration 加速度
Velocity 速度
Deceleration 减速度



推翻了对编码器普遍认识的

免电池绝对型编码器

预计可缩短作业时间、
减少故障、降低成本！



飞出现象极少

安全

可安全地进行作业！

产品阵容

超小型 EC-SL3

Type



● 手掌大小的超小型

本体宽度	35mm
行程	50~200mm
最大负载质量	水平2kg/垂直0.7kg
最高速度	200mm/s

标准 EC-S□(A)

Type



● 共5个尺寸
● 也可选择马达折返型

本体宽度	35~85mm
行程	50~1500mm
最大负载质量	水平80kg/垂直55kg
最高速度	1200mm/s

高刚性 EC-S□AH

Type



● 高刚性型4列哥特式圆弧形直线导轨
● 也可选择马达折返型

本体宽度	63/75mm
行程	50~1500mm
最大负载质量	水平51kg/垂直25kg
最高速度	1440mm/s

宽 EC-WS□

Type



● 高刚性的宽体型
● 也可选择马达折返型

本体宽度	100/120mm
行程	50~800mm
最大负载质量	水平62kg/垂直13.5kg
最高速度	1000mm/s

皮带驱动 EC-B□

Type



● 同步带驱动的长型驱动轴
● 可选择马达上置/下置

本体宽度	63~89mm
行程	300~2600mm
最大负载质量	水平25kg
最高速度	2000mm/s

大型 EC-S1□

Type



● 高推力的大型驱动轴

本体宽度	100~188mm
行程	100~2800mm
最大负载质量	水平400kg/垂直80kg
最高速度	2000mm/s

【还有无尘室规格·防尘防滴型】

标准 EC-S□(A)CR

Type



● 共5个尺寸
● ISO Class3 (ISO 14644-1标准)

本体宽度	35~85mm
行程	50~1500mm
最大负载质量	水平80kg/垂直55kg
最高速度	1200mm/s

高刚性 EC-S□AHCR

Type



● 高刚性型4列哥特式圆弧形直线导轨
● ISO Class2.5 (ISO 14644-1标准)

本体宽度	63/75mm
行程	50~1500mm
最大负载质量	水平51kg/垂直25kg
最高速度	1350mm/s

宽 EC-WS□CR

Type



● 高刚性的宽体型
● ISO Class3 (ISO 14644-1标准)

本体宽度	100/120mm
行程	50~800mm
最大负载质量	水平62kg/垂直13.5kg
最高速度	900mm/s

标准 滑块型 EC-S□D/S□W

Type

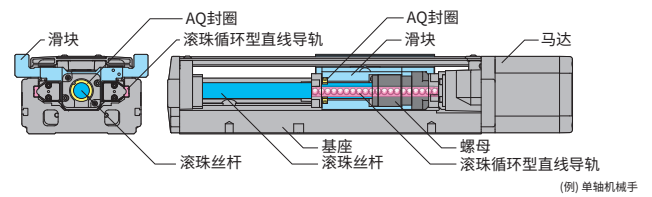


● 相当于IP40~54

本体宽度	63/73mm
行程	50~800mm
最大负载质量	水平51kg/垂直19kg
最高速度	860mm/s

电缸
单轴机械手

事例介绍



特点

标准的驱动轴形状，将工件安装到本体上面的滑块上进行驱动。

IAI产品内置有基座一体型的滚珠循环型直线导轨，因此具有耐横向力矩的特点。

丰富的产品阵容

从紧凑的滑动丝杆型到行程长且实惠的同步带驱动型、多滑块型等，可根据用途进行选择

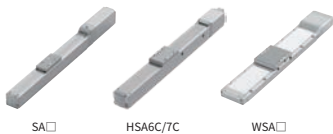
稳定的定位

因为导轨被压入到基底中，无需担心导轨部发生松动导轨位移少，作为定位装置的稳定性佳◎

高精度

支持最高3μm的重复定位精度适用于需要移动精度或组合时的高精度定位的装置

产品阵容

电缸
RCP6
Series RCP6-SA□/
HSA□C/WSA□

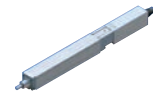
- 共8个尺寸
- 也可选择马达折返型

本体宽度	40~160mm
行程	50~1100mm
最大负载质量	水平100kg/垂直55kg
最高速度	1440mm/s

电缸
RCP5
Series RCP5-BA□

- 同步带驱动型
- 可选择马达上置/下置

本体宽度	40~70mm
行程	30~2600mm
最大负载质量	水平16kg
最高速度	1600mm/s

电缸
RCP3
Series RCP3-SA2□

- 也可选择细小型滑动丝杆

本体宽度	22/28mm
行程	25~150mm
最大负载质量	水平1kg
最高速度	300mm/s

单轴机械手
ISB
Series IS(P)B

- 高精度型
- 也可选择(重复定位精度: ±3μm)

本体宽度	90~198mm
行程	100~3000mm
最大负载质量	水平400kg/垂直80kg
最高速度	2500mm/s

单轴机械手
NSA
Series NSA

- 螺母旋转型
- 也可选择多滑块

本体宽度	125~198mm
行程	300~3000mm
最大负载质量	水平120kg
最高速度	2500mm/s

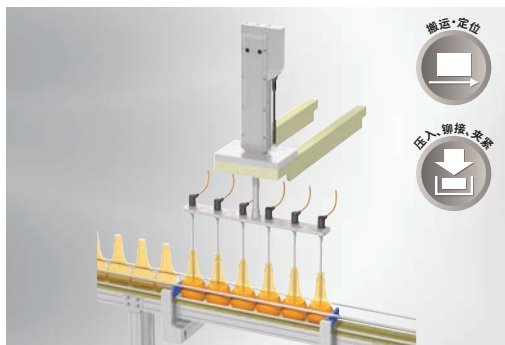
单轴机械手
IFA
Series IFA

- 同步带驱动型
- 可选择马达上置/水平/下置

本体宽度	105/134mm
行程	200~3200mm
最大负载质量	水平40kg
最高速度	3000mm/s

电缸

事例介绍



特点

— 拉杆型 —

这是一款拉杆部的动作与拉杆型气缸相同的实惠的驱动轴。

■丰富的产品阵容

从钢笔大小到最大推压力2t为止,可根据用途进行选择

— 径向拉杆型电缸 —

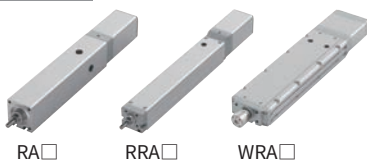
拉杆型本体内置有滚珠循环型直线导轨。

可由电缸本体直接承受径向负载、偏负载。

■直线运动

内置有直线导轨的一体化结构,可抑制末端振动

产品阵容

电缸
RCP6-RA□/
RRA□/WRA□
Series

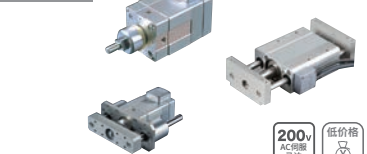
- 共8个尺寸
- 也可选择马达折返型

本体宽度	40~160mm
行程	50~800mm
最大负载质量	水平100kg/垂直70kg
最高速度	1120mm/s

电缸
RCS4-RA□/
RRA□/WRA□
Series

- 共8个尺寸
- 也可选择马达折返型

本体宽度	40~160mm
行程	50~800mm
最大负载质量	水平100kg/垂直72kg
最高速度	1500mm/s

电缸
RCS2
Series

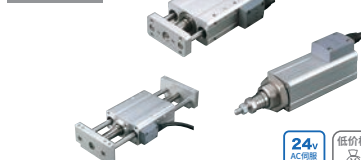
- 全长缩短型
- 也可选择带导轨型

本体宽度	46~94mm
行程	50~300mm
最大负载质量	水平55kg/垂直22.5kg
最高速度	800mm/s

电缸
RCP5-RA10□
Series

- 高推力型
- 也可选择马达折返型

本体宽度	108mm
行程	500~800mm
最大负载质量	水平300kg/垂直150kg
最高速度	250mm/s

电缸
RCA2
Series

- 全长缩短型
- 也可选择带导轨型

本体宽度	28~72mm
行程	30~75mm
最大负载质量	水平6kg/垂直1.5kg
最高速度	300mm/s

电缸
RCD
Series

- 截面尺寸□12mm超小型

本体宽度	12mm
行程	10~30mm
最大负载质量	水平0.7kg/垂直0.3kg
最高速度	300mm/s

电缸
RCS3-RA15R/20R
Series

- 最大2t的推压力

本体宽度	150/200mm
行程	100~500mm
最大负载质量	水平1000kg/垂直600kg
最高速度	400mm/s

【还有无尘室规格・防尘防滴型】

电缸
RCS2CR
Series

- 全长缩短型
- 也可选择带导轨型
- ISO Class 100(0.1μm, Fed.Std.209D)

本体宽度	46/48mm
行程	50/75mm
最大负载质量	水平20kg/垂直6kg
最高速度	380mm/s

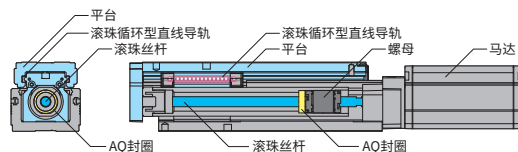
电缸
RCA2W
Series

- 全长缩短型
- 也可选择带导轨型
- IP52

本体宽度	28~35mm
行程	25~50mm
最大负载质量	水平6kg/垂直1.5kg
最高速度	300mm/s

电缸

事例介绍



特点

本体上方的平台动作。工作台部分内置有滚珠循环型直线导轨,可承受各个方向的负载力矩。
适用于从左右方向夹持工件的夹紧用途或工件的贴边机构、直交组合轴的垂直轴等。

■丰富的产品阵容

从高负载力矩对应型到螺母旋转的紧凑规格,可根据用途进行选择

产品阵容

电缸
RCP6
Series RCP6-TA□

- 共3个尺寸
- 也可选择马达折返型

本体宽度	40~70mm
行程	25~390mm
最大负载质量	水平30kg/垂直24kg
最高速度	1120mm/s

电缸
RCS4
Series RCS4-TA□

- 共3个尺寸
- 也可选择马达折返型

本体宽度	40~70mm
行程	25~390mm
最大负载质量	水平30kg/垂直24kg
最高速度	1300mm/s

电缸
RCA2
Series RCA2-T□

- 全长缩短型

本体宽度	32~71mm
行程	30/50mm
最大负载质量	水平6kg/垂直1.5kg
最高速度	300mm/s

电缸
RCS2
Series RCS2-T□

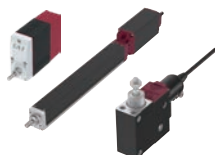
- 全长缩短型

本体宽度	48~95mm
行程	50/75mm
最大负载质量	水平20kg/垂直6kg
最高速度	380mm/s

【e电缸也具备相同的功能】



EC-RR6



EC-RP4, EC-RR2, EC-WER1



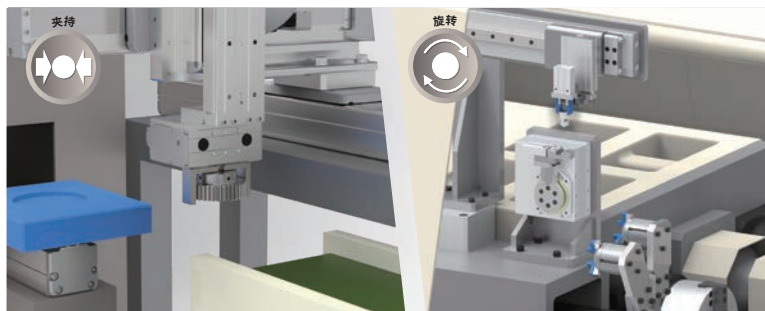
EC-S3□CR



EC-S6□D



EC-T3, EC-TW5

电缸
单轴机械手

特点

— 夹爪 —

可设定多个夹持点和夹持力，因此切换工序时无需调整。

■支持工件判断

利用移动至任意位置后输出信号的区域信号功能，可进行工件判断或合格与否判定

— 旋转型 —

可选择330°规格和多旋转规格。还支持向一个方向旋转的不限旋转。

■丰富的产品阵容

小型~大型、纵型、扁平型等，可根据装置选择适合的机型

产品阵容

夹爪

旋转型

电磁夹爪
Series

GRS/GRM



●电磁驱动的小型夹爪

本体宽度	26/32mm
行程(单侧)	2mm
最大夹持力(两侧)	20N

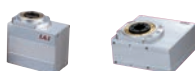
电缸
RCD
Series

●手掌大小的超小型夹爪

本体宽度	22mm
行程(单侧)	2mm
最大夹持力(两侧)	10N

电缸
RCP2
Series

RCP2-RT□



RCP2-RTB□ RCP2-RTC□

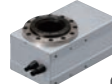


●共6种

本体宽度	45~114mm
动作范围	330/360度(多旋转)
最大扭矩	4.6N
允许转动惯量	~0.03kg·m ²

电缸
RCS2
Series

RCS2-RTC□L



●中空型

本体宽度	135~233mm
动作范围	330/360度(多旋转)
最大扭矩	8.6N
允许转动惯量	~0.17kg·m ²

电缸
RCP6
Series

RCP6-GRT7□



●高度39mm的扁平型

本体宽度	91/123mm
行程(单侧)	15~40mm
最大夹持力(两侧)	300N

电缸
RCP6
Series

RCP6-GRST□

●长行程的夹爪
●也可选择马达折返型

本体宽度	58/70mm
行程(单侧)	90~130mm
最大夹持力(两侧)	880N

单轴机械手
DDA
Series

DDA



●大口径直驱马达

本体宽度	180mm
动作范围	360度(多旋转)
最大扭矩	~75N
允许转动惯量	~1.8kg·m ²

电缸
RCP6
Series

RCP6-RTFML



●Φ49大口径中空轴

动作范围	±180度
最大扭矩	5.2N
允许转动惯量	~0.08kg·m ²

【还有无尘室规格·防尘防滴型】

电缸
RCP2CR
Series

RCP2CR-RT□



RCP2CR-RTB□ RCP2CR-RTC□



●共6种

●ISO Class 10 (0.1μm, Fed.Std.209D)

本体宽度	45~114mm
动作范围	330/360度(多旋转)
最大扭矩	~4.6N
允许转动惯量	~0.03kg·m ²

单轴机械手
DDACR
Series

DDACR



●大口径直驱马达

●相当于ISO Class2.5(ISO 14644-1标准)

本体宽度	180mm
动作范围	360度(多旋转)
最大扭矩	~75N
允许转动惯量	~1.8kg·m ²

电缸
RCP2W
Series

RCP2W-RT□



RCP2W-RTB□ RCP2W-RTC□



●共6种

●IP54

本体宽度	45~114mm
动作范围	330/360度(多旋转)
最大扭矩	~4.6N
允许转动惯量	~0.03kg·m ²

单轴机械手
DDW
Series

DDW



●大口径直驱马达

●IP66M

本体宽度	195mm
动作范围	360度(多旋转)
最大扭矩	~67N
允许转动惯量	~1.6kg·m ²

[illegible]

- | | |
|----------|------------------|
| 本体宽度 | 40~73mm |
| 行程 | 110~320mm |
| 最大推压/拉伸力 | 2000N |
| 最大负载质量 | 水平10kg
垂直10kg |
| 重复负荷精度 | ±1.0% F.S. |

RCS3-RA□R

RCS2-RA13R



- | | |
|----------|------------|
| 本体宽度 | 40~200mm |
| 行程 | 50~520mm |
| 最大推压/拉伸力 | 50000N |
| 额定推力 | 126~25902N |
| 重复负荷精度 | ±0.5% F.S. |



- | | |
|--------|-----------------------|
| 行程 | Z轴:~200mm
R轴:±360度 |
| 最大负载质量 | 6kg |



- | | |
|--------|-----------------------|
| 动作范围 | B轴:~±105度
T轴:±360度 |
| 最大负载质量 | 2kg |



- | | |
|-----------|--------|
| 旋转动作范围 | 0~360度 |
| 夹持行程 | 2mm |
| 最大夹持力(两侧) | 20N |



EC-ST

直交机械手



特点

可以从与实惠的RCP6组合的IK系列、与高刚性/高精度/高速动作的ISB组合的ICSB系列中选择。(2~6轴)

备有龙门型或投射器型等针对各种用途的组合模式。

标配免电池绝对型编码器, 装置启动时无需进行原点复位动作。

产品阵容

IK2 IK2

Series



最大行程	X轴:1100 Y轴:500mm
最大负载质量	17kg
最高速度	X轴:650 Y轴:800mm/s

IK3 IK3

Series



最大行程	X轴:1100 Y轴:500 Z轴:300mm
最大负载质量	6kg
最高速度	X轴:300 Y轴:640 Z轴:800mm/s

IK4 IK4

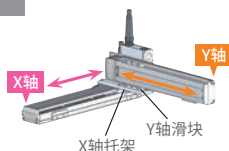
Series



最大行程	X轴:1100 Y轴:400 Z轴:150 R轴:±360mm
最大负载质量	5kg
最高速度	X轴:300 Y轴:280 Z轴:400 R轴:1000mm/s

ICSB2 ICS(P)B2-B□

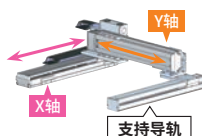
Series



最大行程	X轴:4155 Y轴:700mm
最大负载质量	90kg
最高速度	X轴:2500 Y轴:2400mm/s

ICSB2 ICS(P)B2-G□

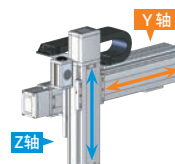
Series



最大行程	X轴:2500 Y轴:1200mm
最大负载质量	60kg
最高速度	X轴:1200 Y轴:1200mm/s

ICSB2 ICS(P)B2-Y□

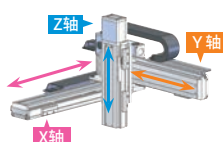
Series



最大行程	Y轴:1300 Z轴:500mm
最大负载质量	40kg
最高速度	Y轴:2400 Z轴:1200mm/s

ICSB3 ICS(P)B3-B□

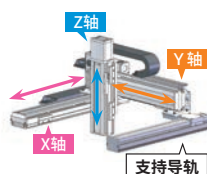
Series



最大行程	X轴:4155 Y轴:700 Z轴:500mm
最大负载质量	36.4kg
最高速度	X轴:2500 Y轴:2400 Z轴:1200mm/s

ICSB3 ICS(P)B3-G□

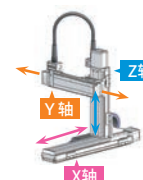
Series



最大行程	X轴:2500 Y轴:1200 Z轴:600mm
最大负载质量	34.3kg
最高速度	X轴:1200 Y轴:1200 Z轴:1200mm/s

ICSB3 ICS(P)B3-Z3□

Series



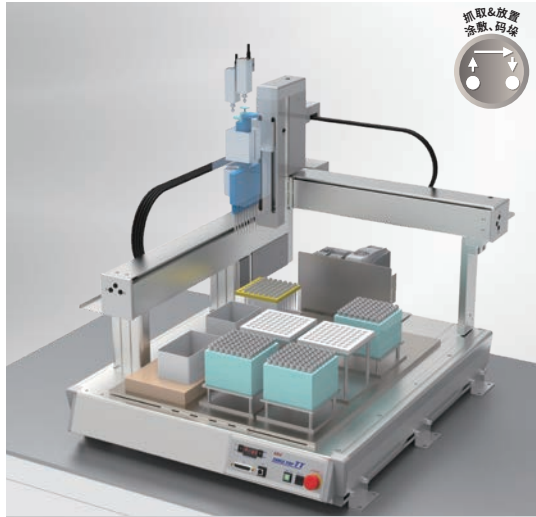
最大行程	X轴:1270 Y轴:500 Z轴:500mm
最大负载质量	16.5kg
最高速度	X轴:1200 Y轴:1200 Z轴:600mm/s

UNIT

桌上型机械手

内置控制器和电源。
广泛活跃在CELL生产现场。

桌上型机械手



特点

这是一款内置有控制器和电源的桌上型一体型直交机械手，最多可进行4轴插补控制。
有工件移动型和工件固定型两种模式。

■简单调试

使用PC软件内的“SEL程序生成器”，可自动生成焊接、涂敷和螺钉固定程序(详情参见P36)

■开关选项

前面板上最多可追加4个可设定用途的开关还无需PLC, 省配线, 低成本

工件移动型 TTA-A系列

将工件装载在X轴上, 使之移动并使用的型号。
工件自身会移动。



工件固定型 TTA-C系列

将工件装载在基座上使用的型号。
工件自身不移动。



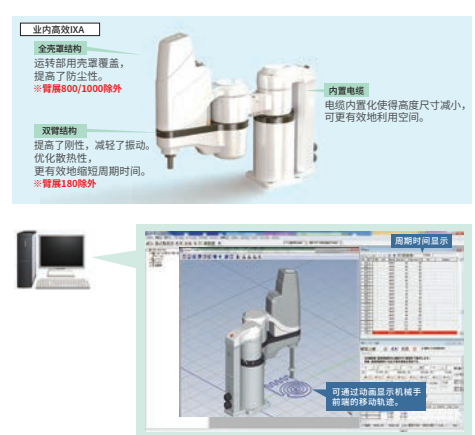
UNIT

水平多关节机械手

使用业内高效的水平多关节机械手
可缩短周期时间。

水平多关节
机械手

事例介绍



特点

可以从搭载了脉冲马达的实惠的IXP系列和业内高效、高刚性(双臂结构)的IXA系列中选择。
IXA系列内置有电缆, 因此在有高度限制的装置中也可以使用。

■IXA模拟

使用PC软件内的“IXA用模拟器”, 即使没有机械手本体也能事先进行动作确认、程序制作和周期时间确认

■标配免电池绝对型编码器

装置启动时无需原点复位动作, 可削减启动时间

产品阵容

IXP

IXP

Series



●也可选择带旋转轴/夹具型号

臂展	180~650mm
上下轴行程	80~200mm
最大负载质量	6kg
标准周期时间	0.57秒~

IXA

高速型

IXA-□NSN

Series



●共5种

臂展	180~1000mm
上下轴行程	150~400mm
最大负载质量	24kg
标准周期时间	0.26秒~

IXA

高负载型

IXA-□NHN

Series

●IAI最长的水平
多关节机械手

臂展	1000/1200mm
上下轴行程	400mm
最大负载质量	50kg
标准周期时间	0.56秒~

【还有无尘室规格·防尘防滴型】

控制器



支持多种现场网络

支持多种现场网络。
还可进行基于运动网络的运动控制。



产品阵容

单轴控制器

1台控制器仅控制1轴时

对应控制方式 ●I/O(输入输出) ●脉冲串 ●现场网络 ●串行通信(Modbus)

PCON

Series



- 搭载使脉冲马达发挥最大能力的PowerCON(高输出驱动轴)
- 配备碰撞检出功能



最大尺寸(mm): W35×D78.1×H190

ACON

Series



- 配备根据搬运负载设定适合增益的离线整定功能



最大尺寸(mm): W35×D78.1×H185

DCON

Series



- RCD用控制器



最大尺寸(mm): W35×D78.1×H185

SCON2

Series



- 配备驱动轴信息读取功能、驱动轴记录仪功能、安全功能等便利功能
- 可进行脉冲输出



尺寸(mm): W40×D143×H160

NEW

SCON

Series



- 可与所有配备200V AC伺服马达的机型连接
- 可进行脉冲输出



最大尺寸(mm): W92.7×D174×H300

多轴控制器

1台控制器控制多轴时

对应控制方式 ●SEL语言(本公司产品专用语言) ●I/O(输入输出) ●现场网络
※RCON除外

RCON

Series



- 单元连接型
 - 可用1台单元控制不同种类的马达
 - 最多可连接16轴(存在部分限制)
 - e电缸也可连接
- 尺寸(mm): D98.8×H115



推荐!

RSEL

Series



- 单元连接型
 - 可用1台单元控制不同种类的马达
 - 最多可连接16轴(存在部分限制)
 - e电缸也可连接
- 尺寸(mm): D98.8×H115



推荐!

MSEL

Series



- 电源内置型(AC100~230V±10%)
 - 可控制水平多关节机械手IXP、手腕单元WU
- 尺寸(mm): W130×D125×H195



SSEL

Series



- 可选择电源电压100V规格(取决于所连接驱动轴的W数)
 - 可进行2轴同步控制
- 最大尺寸(mm): W100×D126×H177~195



XSEL

Series

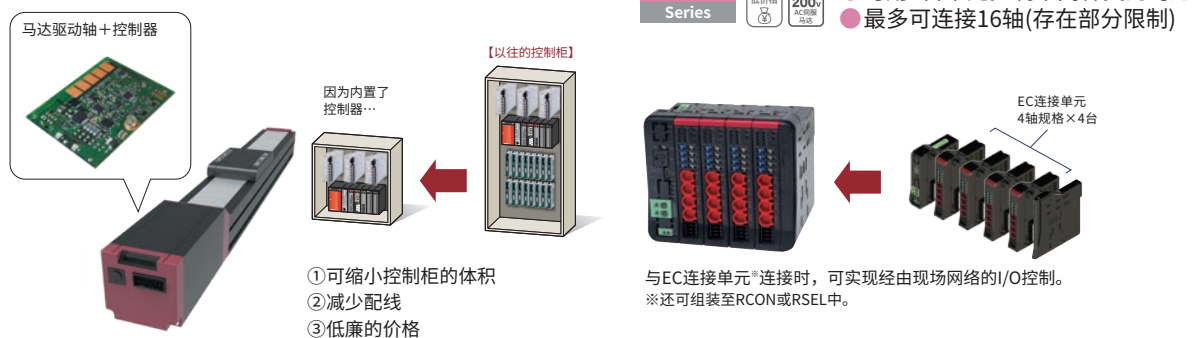


- 可控制水平多关节机械手IXA
 - 可进行2轴同步控制
- 最大尺寸(mm): W304~372×D125.3×H195



e电缸 控制器内置型

2点间定位时，推荐使用控制器内置型e电缸。



选择流程

