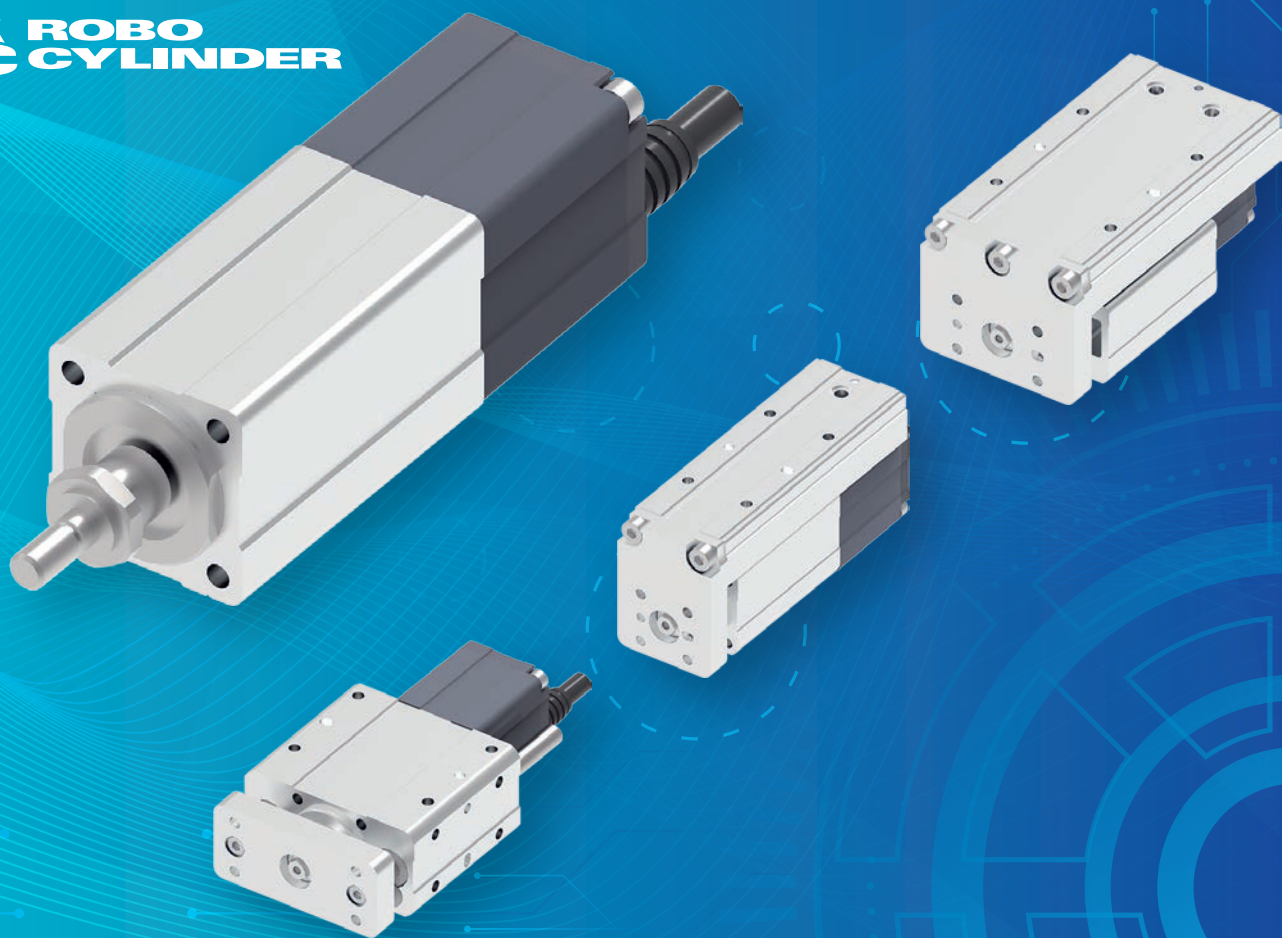


细小型电缸  
免电池绝对规格 **RCA2**

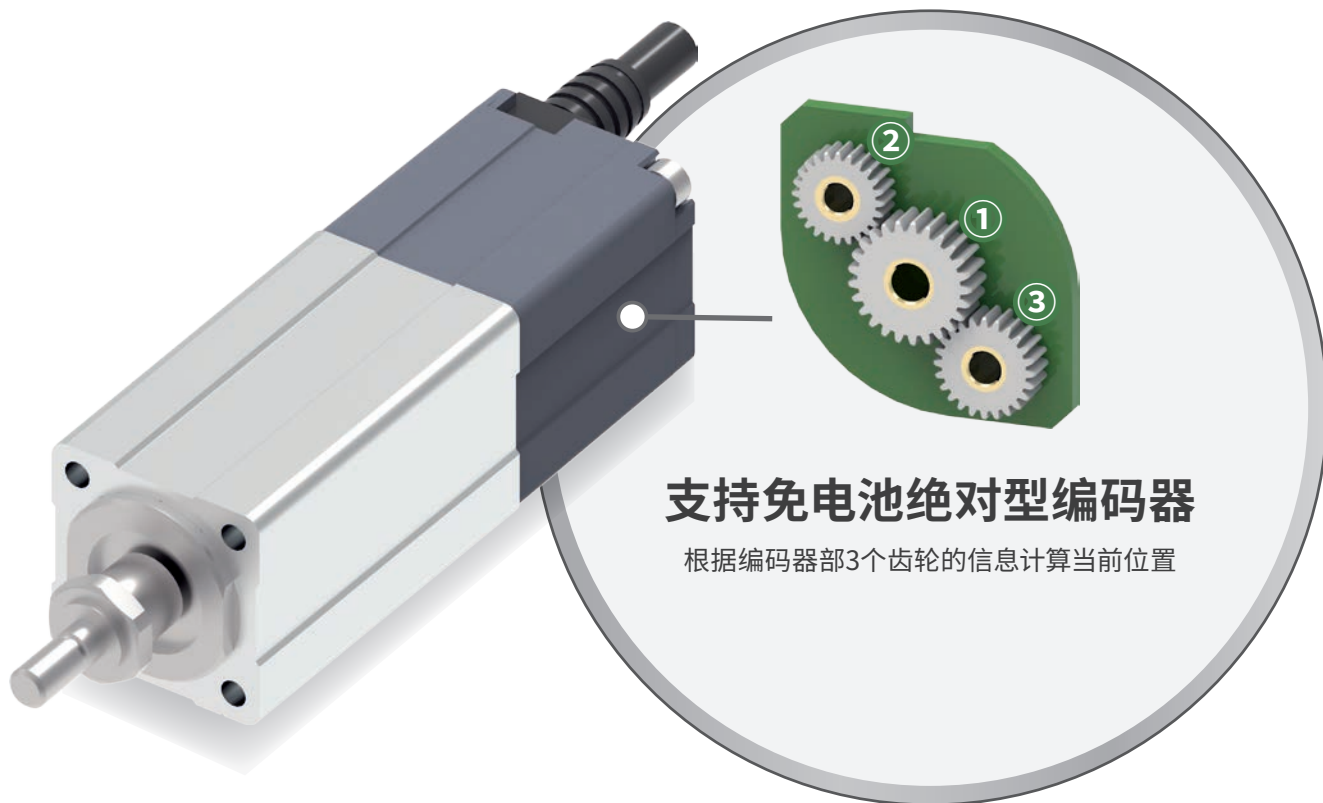
**R** ROBO  
**C** CYLINDER



代理店

问世17年，持续改进

# 细小型电缸大幅升级!!

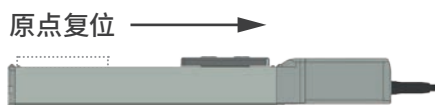


## 支持免电池绝对型编码器

根据编码器部3个齿轮的信息计算当前位置

## 由于支持免电池绝对型编码器

### 无需原点复位



- 无需编写原点复位程序  
→ 削减设计工时
- 装置启动时或停止后无需原点复位  
→ 缩短作业时间

### 无需电池



- 节省电池费用  
→ 降低成本/减少库存
- 消除电池引起的故障  
→ 减少故障

## 备有4个产品系列可供选择



螺孔固定拉杆型  
RP3NC/RP4NC

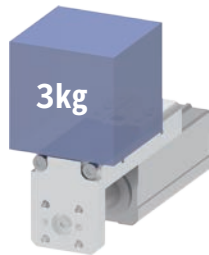


双导杆拉杆型  
GD3NC/GD4NC

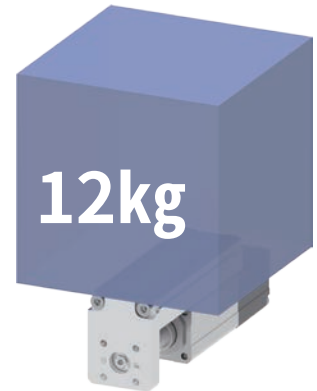
POINT  
1

马达尺寸升级，  
最大负载质量(水平)为以往的**4倍!**

RCA2-TCA3NA  
(搭载 10W 马达)



**New**  
RCA2-TC3NC  
(搭载 20W 马达)



POINT  
2

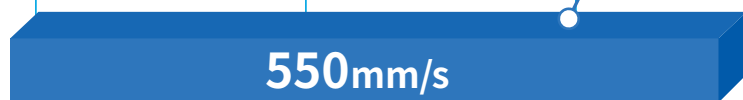
增加可选导程，最高速度为以往的**1.8倍!**

RCA2-RP4NA  
(导程: 6mm)



支持加减速  
1.5G

**New**  
RCA2-RP4NC  
(导程: 10mm)



POINT  
3

可根据安装需要选择电缆方向!



以往机型

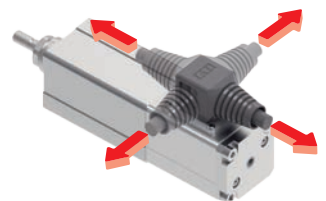
取消了电缆盒，外形更加纤薄



新机型

**此外**

选择电缆出线方向变更规格后，可将电缆接口朝4个方向旋转，改变方向



窄体平台型  
TC3NC/TC4NC



宽体平台型  
TW3NC/TW4NC

规格一览

类型	行程 (mm) 与最高速度 (mm/s)		导程 (mm)	额定推力 (N)	最大负载质量 (kg)		刊载页	
	※ 横框长=行程 ※ 横框中的数字=各个行程的最高速度				水平	垂直		
		50						
拉杆	RP3NC (马达10W)	200	4	42.7	2	1	P7	
		100	2	85.5	4	1.5		
		50	1	170.9	8	2		
	RP3NC (马达20W)	300	4	60.1	3	1.5		P11
		150	2	120.2	6	2.5		
		75	1	240.3	12	3		
	RP4NC (马达20W)	300	6	33.8	3	1	P15	
		200	4	50.7	5	2		
		100	2	101.5	10	4		
	RP4NC (马达30W)	550	10	29.4	3	1		P19
		450	6	49	4.5	1.5		
		300	4	73.4	7.5	3		
	GD3NC (马达10W)	150	2	146.9	15	6	P23	
		200	4	42.7	2	1		
		100	2	85.5	4	1.5		
	GD3NC (马达20W)	300	4	60.1	3	1.5		P27
		150	2	120.2	6	2.5		
		75	1	240.3	12	3		
	GD4NC (马达20W)	300	6	33.8	3	1	P31	
		200	4	50.7	5	2		
		100	2	101.5	10	4		
	GD4NC (马达30W)	550	10	29.4	3	1		P35
		450	6	49	4.5	1.5		
		300	4	73.4	7.5	3		
TC3NC (马达10W)	150	2	146.9	15	6	P31		
	200	4	42.7	2	1			
	100	2	85.5	4	1.5			
TC3NC (马达20W)	300	4	60.1	3	1.5		P27	
	150	2	120.2	6	2.5			
	75	1	240.3	12	3			
TC4NC (马达20W)	300	6	33.8	3	1	P35		
	200	4	50.7	5	2			
	100	2	101.5	10	4			
TC4NC (马达30W)	550	10	29.4	3	1		P31	
	450	6	49	4.5	1.5			
	300	4	73.4	7.5	3			
TW3NC (马达10W)	150	2	146.9	15	6	P31		
	200	4	42.7	2	1			
	100	2	85.5	4	1.5			
TW3NC (马达20W)	300	4	60.1	3	1.5		P27	
	150	2	120.2	6	2.5			
	75	1	240.3	12	3			
TW4NC (马达20W)	300	6	33.8	3	1	P35		
	200	4	50.7	5	2			
	100	2	101.5	10	4			
TW4NC (马达30W)	550	10	29.4	3	1		P31	
	450	6	49	4.5	1.5			
	300	4	73.4	7.5	3			
TW4NC (马达30W)	150	2	146.9	15	6	P35		

自动伺服OFF功能

可使用联机软件(IA-OS)或示教器(TB-02/03)设定“自动伺服OFF功能”。  
 设定自动伺服OFF功能时,定位完成或停止一定时间(延迟时间)后会自动关闭伺服。  
 输入下一移动指令时,自动执行伺服ON进行定位动作。  
 停止时无保持电流,因此可减少耗电量。

型号项目

驱动轴型号

**RCA2** - [ ] - **WA** - [ ] - [ ] - **50** [ ] - [ ] - ( [ ] )

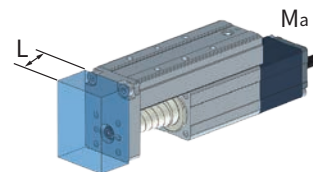
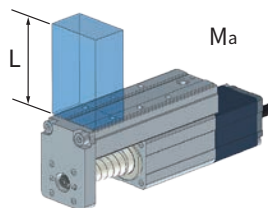
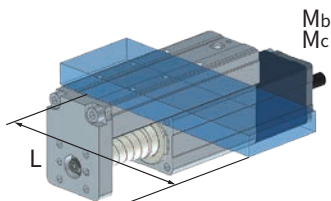
系列                      类型                      编码器                      马达种类                      行程                      适用控制器                      电缆长度                      选项

<b>RCA2</b>	搭载24V AC 伺服马达 (标准环境)							
<b>RP3NC</b>	螺孔固定拉杆型 28mm宽 螺母旋转驱动		<□3NC> 10 10W 20 20W					
<b>GD3NC</b>	双导杆拉杆型 28mm宽 螺母旋转驱动		<□4NC> 20 20W 30 30W					
<b>TC3NC</b>	窄体平台型 32mm宽 螺母旋转驱动		<□3NC> 1 1mm 2 2mm 4 4mm					
<b>TW3NC</b>	宽体平台型 50mm宽 螺母旋转驱动		<□4NC> 2 2mm 4 4mm 6 6mm 10 10mm※1					
<b>RP4NC</b>	螺孔固定拉杆型 34mm宽 螺母旋转驱动							
<b>GD4NC</b>	双导杆拉杆型 34mm宽 螺母旋转驱动							
<b>TC4NC</b>	窄体平台型 36mm宽 螺母旋转驱动							
<b>TW4NC</b>	宽体平台型 58mm宽 螺母旋转驱动							
<b>WA</b>	免电池 绝对型							
<b>A5</b>	ACON- CB/CGB/ CYB/POB/ PLB							
<b>A6</b>	RCON RSEL							
<b>50</b>	50m							
<b>N</b>	无							
<b>P</b>	1m							
<b>S</b>	3m							
<b>M</b>	5m							
<b>X□□</b>	指定长度 (最长20m)							
<b>R□□</b>	柔性电缆 (最长20m)							
<b>B</b>	带刹车※2							
<b>CJT</b>	电缆出线方向变更 (上侧) ※2※3							
<b>CJR</b>	电缆出线方向变更 (右侧) ※2※4							
<b>CJL</b>	电缆出线方向变更 (左侧) ※2※4							
<b>G1/G3/G4/G5</b>	涂敷指定润滑脂规格							
<b>NM</b>	反原点规格※4							
<b>SRC</b>	带螺旋保护罩规格							


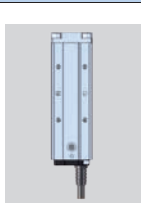
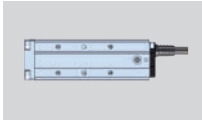
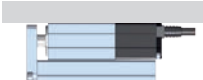
※1 仅30W马达可选  
※2 选择带刹车选项时, 必须同时选择电缆出线方向变更选项  
※3 仅拉杆型可选 (RP□NC、GD□NC)  
※4 仅平台型可选 (TC□NC、TW□NC)

负载伸出长

从驱动轴的平台偏置安装工件或托架等时, 驱动轴能够平稳动作的偏置量参考。  
大幅超过参考长度时, 可能会因振动等导致故障。请控制在参考伸出长度内使用。



安装姿势

		安装姿势			
					
类型		水平安装	垂直安装	水平侧立安装	水平吊顶安装
拉杆	RP/GD	○	○	○	○
平台	TC/TW	○	○	○	○

项目	类型			
	RP ※1	GD	TC	TW
末端配件安装孔和本体安装孔所需的同轴度	0.05mm以下		—	
导轨侧托架和本体安装面或板所需的平行度	0.02mm以下		—	
本体安装面、工件安装面所需的平面度	0.05mm/m以下			

(注) 不满足上述数值时, 滑动阻力增大, 会导致动作不良。

※1 详情请参考“导轨并用时的注意事项”。

外置导轨并用时的注意事项 (仅RP型)

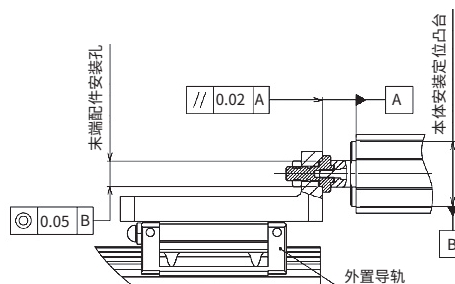
RP型本体内部不带滚珠丝杆的止旋机构。使用时, 需要并用外置导轨等止旋机构。

【并用外置导轨时的注意事项】

加装外置导轨时, 驱动轴与外置导轨的平行度 (水平面内、垂直面内) 产生偏差时, 会导致动作不良及驱动轴的提前损坏。

安装导轨时进行调整, 对驱动轴和导轨进行校准。调整后, 请确认整个行程的滑动阻力一致。

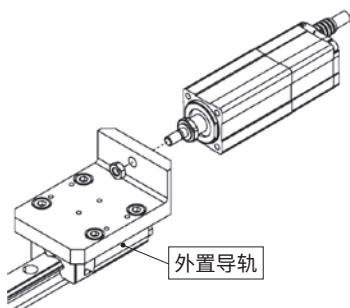
滑动阻力可通过控制器的电流监视功能来确认电流是否为恒定值。



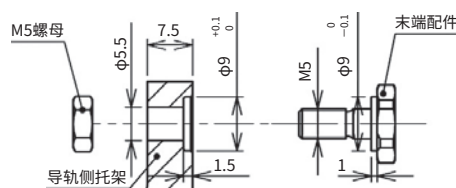
●关于与外置导轨间的固定方法

与外置导轨间的固定建议使用“刚性固定”。螺孔固定拉杆型无法承受拉杆旋转方向的力, 因此需限制拉杆的旋转方向。

“浮动接头”不限制拉杆的旋转方向, 导致驱动丝杆发生倾斜, 驱动轴提前损坏。



<导轨侧托架的尺寸示例>

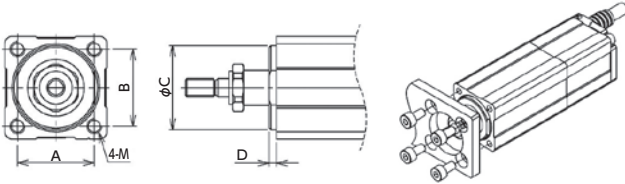


安装方法

请按照各类型的安装方法进行安装。

螺孔固定拉杆型 (RP□NC)

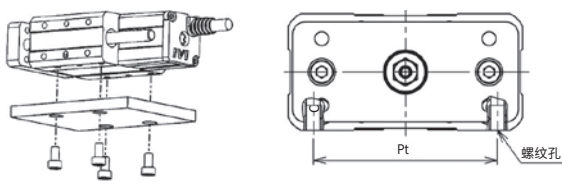
●使用框架端面的螺纹孔时



类型	A(mm)	B(mm)	C(mm)	D(mm)	M(mm)
RP3NC	21	21	φ23 h8	2	M4 深度8
RP4NC	26	26	φ25 h8	2	M4 深度8

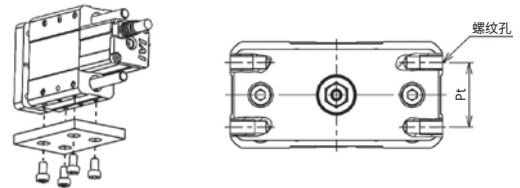
双导杆拉杆型 (GD□NC)

●使用本体框架上的底面安装孔安装时



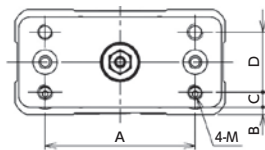
类型	螺纹孔	Pt(mm)
GD3NC	M4 深度6	44
GD4NC	M4 深度8	54

●使用本体框架上的侧面安装孔安装时



类型	螺纹孔	Pt(mm)
GD3NC	M4 深度6	17
GD4NC	M4 深度8	20

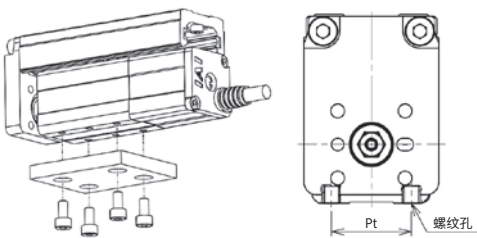
●装至正面板时



类型	A(mm)	B(mm)	C(mm)	D(mm)	M(mm)
GD3NC	40	2	4	16	M4 深度8
GD4NC	48	2	5	20	M4 深度10

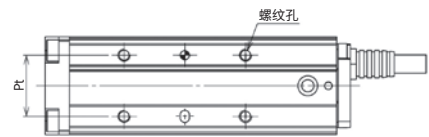
平台型 (TC□NC/TW□NC)

●使用本体框架上的底面安装孔时



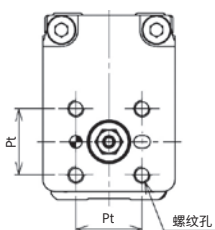
类型	螺纹孔	Pt(mm)
TC3NC	M4 深度4	19
TC4NC	M4 深度4	21
TW3NC	M4 深度6	37
TW4NC	M4 深度8	45

●装至平台时

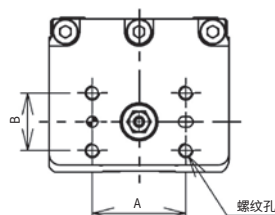


类型	螺纹孔	Pt(mm)
TC3NC	M4 深度4	20
TC4NC	M4 深度4	22
TW3NC	M4 深度4	37
TW4NC	M4 深度4	45

●装至正面板时



类型	螺纹孔	Pt(mm)
TC3NC	M4 深度8	16
TC4NC	M4 深度10	20



类型	螺纹孔	A(mm)	B(mm)
TW3NC	M4 深度8	26	16
TW4NC	M4 深度10	30	20

# RCA2-RP3NC

小型

免电池  
绝对型

马达  
直联型

本体宽度  
**30**  
mm

**24V**  
AC伺服  
马达

滚珠丝杆

■ 型号项目

RCA2	- RP3NC	- WA				50			
系列	类型	编码器种类 WA 免电池绝对型	马达种类 10 伺服马达 10W 20 伺服马达 20W	导程 4 滚珠丝杆4mm 2 滚珠丝杆2mm 1 滚珠丝杆1mm	行程 50   50mm	适用控制器 A5 ACON A6 RCON RSEL	电缆长度 N 无 P 1m S 3m M 5m X□□ 指定长度 R□□ 柔性电缆	选项 参阅下述选项	



需要外置止旋机构



- (1) 由于驱动丝杆未配备止旋结构，使用时请在驱动丝杆末端增加导轨等具备止旋功能的结构（如果没有止旋结构，驱动丝杆会随电机旋转而旋转，无法前后移动）。另外，在止旋结构与拉杆的连接处，请不要使用浮动接头类的部件。安装方法、条件等请参考 5 页。
- (2) 在无外置导轨的状态下，请勿进行丝杆轴的往复动作。在无导轨状态下，推拉直动部进行往复动作会对丝杆轴施加偏负载，可能导致丝杆轴弯曲或内部机构损坏。
- (3) 水平负载质量是加装外置导轨时的数值。
- (4) 根据动作条件（搬运质量、加减速速度等），可使用的稼动率也会发生变化。详情请参阅第 39 页。
- (5) 请勿对直动部（末端配件、丝杆轴）施加径向负载和负载力矩。
- (6) 根据不同的安装姿势，需要加以注意。详情请参阅第 5 页。

行程

行程 (mm)	马达	
	10W	20W
50	○	○

选项

名称	选项记号	参考页
刹车 (注1)	B	39
电缆出线方向变更 (上侧) (注1)	CJT	39
涂敷指定润滑脂规格	G1/G3/G4/G5	39
带螺旋保护罩规格	SRC	39

(注1) 选择刹车 (B) 时，请务必同时选择电缆出线方向变更 (CJT)。

电缆长度

种类	电缆记号	A5	A6
标准型	P(1m)	○	○
	S(3m)	○	○
	M(5m)	○	○
	X06(6m) ~ X10(10m)	○	○
指定长度	X11(11m) ~ X15(15m)	○	○
	X16(16m) ~ X20(20m)	○	○
	R01(1m) ~ R03(3m)	○	○
柔性电缆	R04(4m) ~ R05(5m)	○	○
	R06(6m) ~ R10(10m)	○	○
	R11(11m) ~ R15(15m)	○	○
	R16(16m) ~ R20(20m)	○	○
			○

(注) 使用4路接口电缆时，驱动轴型号的电缆长度请指定“N”，并另行购买电缆。订购型号如下所示。  
 □□□内填写电缆长度。(例) 080-8m “-RB”=柔性电缆  
 A5: CB-CAN2-MPA□□□(-RB)  
 A6: CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)  
 安装时的注意事项等详情请参阅综合产品目录第1卷的相应页。  
 (注) 电缆型号请参阅第42页。

主要规格

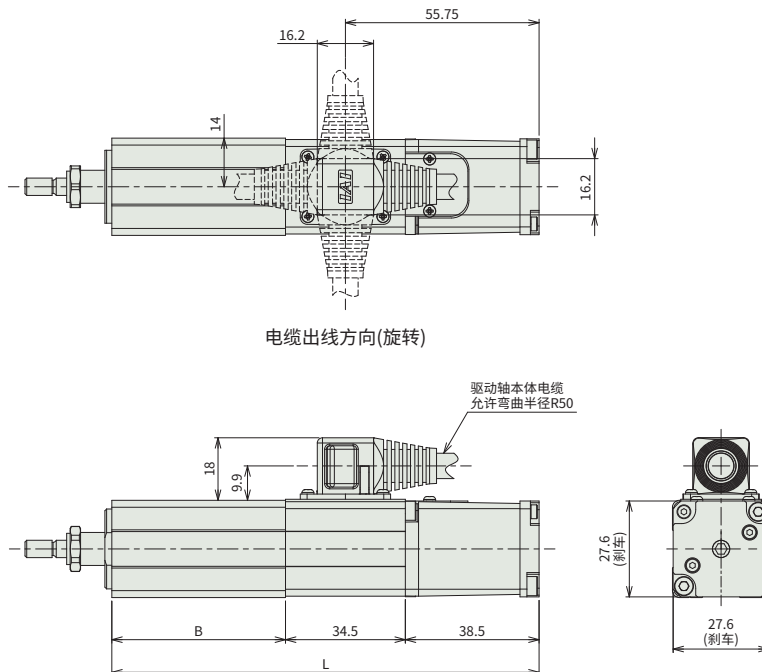
项目	内容							
	20			10				
马达 (W)								
导程	导程 (mm)	4	2	1	4	2	1	
水平	负载质量	3	6	12	2	4	8	
	速度/加减速	最高速度 (mm/s)	300	150	75	200	100	50
		最低速度 (mm/s)	0.3	0.2	0.1	0.3	0.2	0.1
		额定加减速 (G)	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.2
		最高加减速 (G)	1	0.4	0.2	1	0.4	0.2
垂直	负载质量	1.5	2.5	3	1	1.5	2	
	速度/加减速	最高速度 (mm/s)	300	150	75	200	100	50
		最低速度 (mm/s)	0.3	0.2	0.1	0.3	0.2	0.1
		额定加减速 (G)	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.2
		最高加减速 (G)	1	0.4	0.2	1	0.4	0.2
推力	额定推力 (N)	60.1	120.2	240.3	42.7	85.5	170.9	
刹车	刹车规格	无励磁动作电磁刹车						
	刹车保持力 (kgf)	1.5	2.5	3	1	1.5	2	
行程 (mm)		50	50	50	50	50	50	

项目	内容
驱动方式	滚珠丝杆 φ4mm 滚珠C10
重复定位精度	±0.01mm
空转值	0.1mm以下
底座	材质: 铝 白色耐酸铝处理
拉杆不旋转精度	-
行走寿命	马达10W: 5000km或5000万次往返 马达20W: 2000km或2000万次往返
直线导轨	-
使用环境温度与湿度	0~40°C、85% RH以下 (无结露)
防护等级	IP20
耐振动、耐冲击	4.9m/s <sup>2</sup>
国际规格	CE标志、RoHS指令
马达种类	AC伺服马达
编码器种类	免电池绝对型
编码器脉冲数	16384 pulse/rev
交货期	记载在主页 [交货期查询] 中



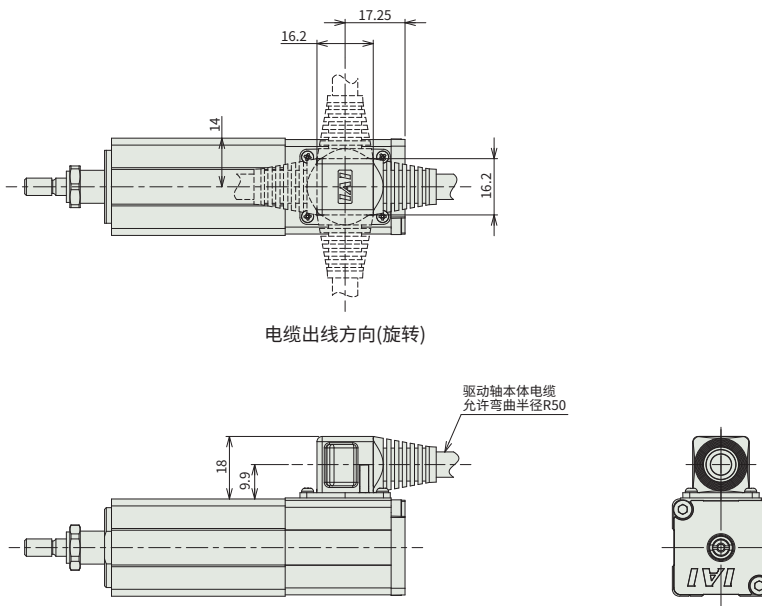
■有刹车(选项)

(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



■电缆出线方向变更(选项)

(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



适用控制器

本页的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法																最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选														
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
ACON-CB/CGB		1	DC24V	● ※可选	● ※可选	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	-	-	512 (网络规格为768)	综合产品目录·第8卷		
ACON-CYB/PLB/POB		1		● ※可选	● ※可选	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	综合产品目录·第8卷		
RCON		16 (ML3, SSN, ECM为8)		-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3, SSN, ECM无位置数据)	综合产品目录·第8卷		
RSEL		8		-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	●	-	36000	综合产品目录·第8卷		

(注) 关于DV、CC等网络简称, 请参阅综合产品目录第8卷的相应页。



# RCA2-RP4NC

小型

免电池绝对型

马达直联型

本体宽度  
**30mm**

**24V**  
AC伺服  
马达

滚珠丝杆

## 型号项目

<b>RCA2</b>	<b>- RP4NC</b>	<b>- WA</b>			<b>50</b>				
系列	类型	编码器种类	马达种类	导程	行程	适用控制器	电缆长度	选项	
		WA 免电池绝对型	20 伺服马达 20W 30 伺服马达 30W	10 滚珠丝杆10mm 6 滚珠丝杆6mm 4 滚珠丝杆4mm 2 滚珠丝杆2mm	50 50mm	A5 ACON A6 RCON RSEL	N 无 P 1m S 3m M 5m X□□ 指定长度 R□□ 柔性电缆	参阅下述选项	



需要外置止旋机构



选型注意

- (1) 由于驱动丝杆未配备止旋结构，使用时请在驱动丝杆末端增加导轨等具备止旋功能的结构（如果没有止旋结构，驱动丝杆会随电机旋转而旋转，无法前后移动）。另外，在止旋结构与拉杆的连接处，请不要使用浮动接头类的部件。安装方法、条件等请参考5页。
- (2) 在无外置导轨的状态下，请勿进行丝杆轴的往复动作。在无导轨状态下，推拉直动部进行往复动作会对丝杆轴施加偏负载，可能导致丝杆轴弯曲或内部机构损坏。
- (3) 水平负载质量是加装外置导轨时的数值。
- (4) 根据动作条件（搬运质量、加减速速度等），可使用的稼动率也会发生变化。详情请参阅第39页。
- (5) 请勿对直动部（末端配件、丝杆轴）施加径向负载和负载力矩。
- (6) 根据不同的安装姿势，需要加以注意。详情请参阅第5页。

### 行程

行程 (mm)	马达	
	20W	30W
50	○	○

### 选项

名称	选项记号	参考页
刹车 (注1)	B	39
电缆出线方向变更 (上侧) (注1)	CJT	39
涂敷指定润滑脂规格	G1/G3/G4/G5	39
带螺旋保护罩规格	SRC	39

(注1) 选择刹车 (B) 时，请务必同时选择电缆出线方向变更 (CJT)。

### 电缆长度

种类	电缆记号	A5	A6
标准型	P(1m)	○	○
	S(3m)	○	○
	M(5m)	○	○
	X06(6m) ~ X10(10m)	○	○
指定长度	X11(11m) ~ X15(15m)	○	○
	X16(16m) ~ X20(20m)	○	○
	R01(1m) ~ R03(3m)	○	○
柔性电缆	R04(4m) ~ R05(5m)	○	○
	R06(6m) ~ R10(10m)	○	○
	R11(11m) ~ R15(15m)	○	○
	R16(16m) ~ R20(20m)	○	○

(注) 使用4路接口电缆时，驱动轴型号电缆长度请指定“N”，并另行购买电缆。订购型号如下所示。  
 □□□内填写电缆长度。(例) 080-8m “-RB”=柔性电缆  
 A5: CB-CAN2-MPA□□□(-RB)  
 A6: CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)  
 安装时的注意事项等详情请参阅综合产品目录第1卷的相应页。  
 (注) 电缆型号请参阅第42页。

### 主要规格

项目		内容								
马达 (W)		30				20				
导程	导程 (mm)	10	6	4	2	6	4	2		
水平	负载质量	3	4.5	7.5	15	3	5	10		
	速度/加减速	最高速度 (mm/s)	550	450	300	150	300	200	100	
				<375>	<250>	<125>				
		最低速度 (mm/s)	0.7	0.4	0.3	0.2	0.4	0.3	0.2	
		额定加减速 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加减速 (G)	1.5	1	1	0.4	1	1	0.4		
垂直	负载质量	1	1.5	3	6	1	2	4		
	速度/加减速	最高速度 (mm/s)	550	450	300	150	300	200	100	
				<375>	<250>	<125>				
		最低速度 (mm/s)	0.7	0.4	0.3	0.2	0.4	0.3	0.2	
		额定加减速 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	
	最高加减速 (G)	1.5	1	1	0.4	1	1	0.4		
推力	额定推力 (N)	29.4	49.0	73.4	146.9	33.8	50.7	101.5		
刹车	刹车规格	无励磁动作电磁刹车								
	刹车保持力 (kgf)	1	1.5	3	6	1	2	4		
行程 (mm)		50	50	50	50	50	50	50		

(注) <>内为涂敷指定润滑脂规格的值。

项目	内容
驱动方式	滚珠丝杆 φ6mm 滚珠C10
重复定位精度	±0.01mm
空转值	0.1mm以下
底座	材质: 铝 白色耐铝处理
拉杆不旋转精度	-
行走寿命	马达20W: 5000km或5000万次往返 马达30W: 2000km或2000万次往返
直线导轨	-
使用环境温度与湿度	0~40°C、85% RH以下 (无结露)
防护等级	IP20
耐振动、耐冲击	4.9m/s <sup>2</sup>
国际规格	CE标志、RoHS指令
马达种类	AC伺服马达
编码器种类	免电池绝对型
编码器脉冲数	16384 pulse/rev
交货期	记载在主页 [交货期查询] 中

尺寸图

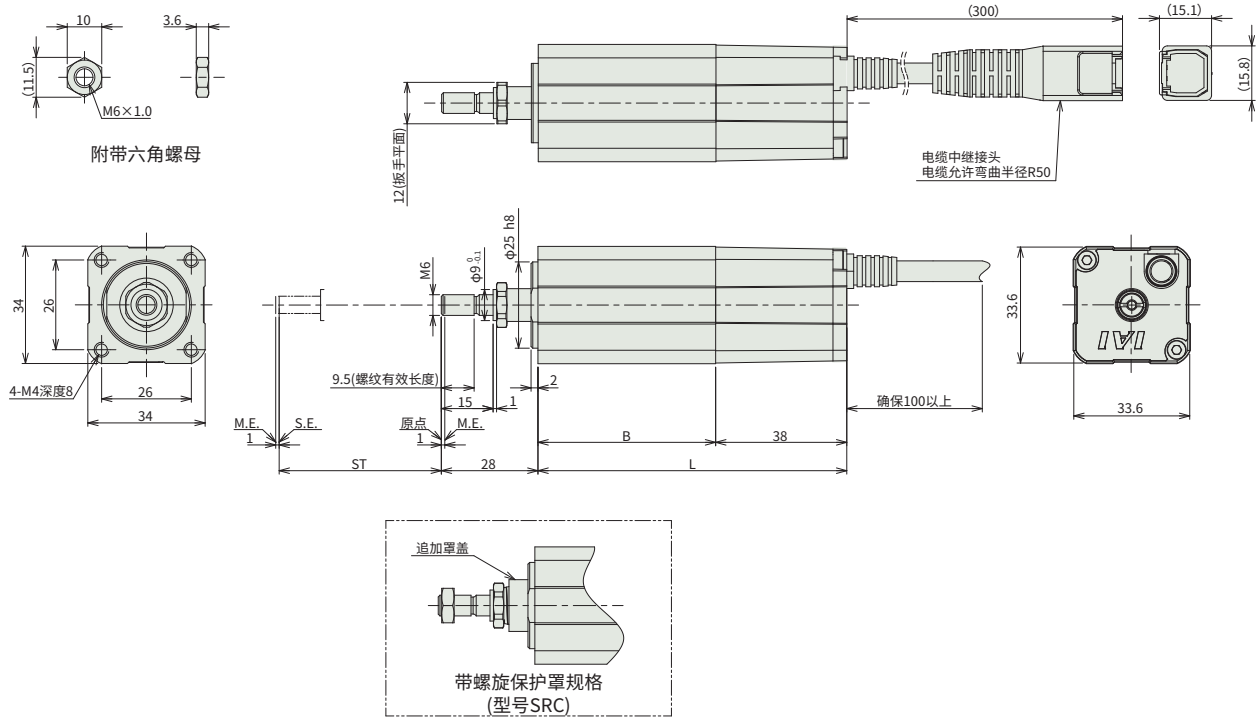
CAD图纸可通过主页下载。  
www.iai-robot.com

2D/3D  
CAD

■无刹车

(注) 电缆中继接头是用于连接马达·编码器电缆。  
(注) 进行原点复位时，拉杆会移动到M.E.处，请注意不要与周围物品产生干涉。  
(注) 扳手平面的朝向随产品不同有个体差异。  
(注) 本产品的驱动丝杆没有止旋结构，请另外设置防止丝杆旋转的结构。

ST：行程  
M.E.：机械末端  
S.E.：行程末端



■各行程尺寸

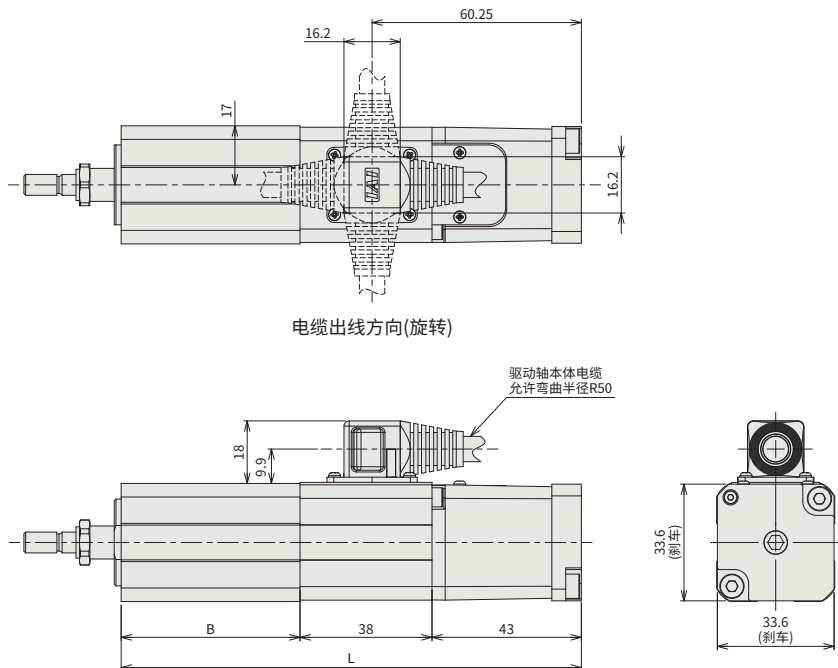
行程		50	
马达功率 (W)		20	30
L	无刹车	89.5	110.5
	有刹车	132.5	153.5
B	无刹车	51.5	72.5
	有刹车	51.5	72.5

■各行程质量

行程		50	
马达功率 (W)		20	30
重量 (kg)	无刹车	0.32	0.41
	有刹车	0.47	0.58

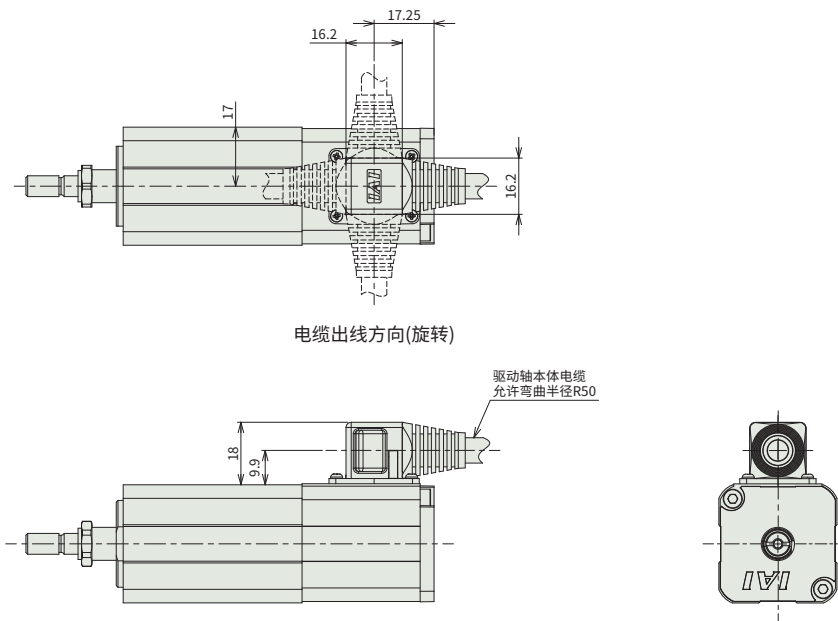
■有刹车(选项)

(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



■电缆出线方向变更(选项)

(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



适用控制器

本页的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法																最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选														
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
ACON-CB/CGB		1	DC24V	●	●	—	●	●	●	—	●	●	●	●	●	—	—	512 (网络规格为768)	综合产品目录·第8卷		
ACON-CYB/PLB/POB		1		●	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	64	综合产品目录·第8卷		
RCON		16 (ML3、SSN、ECM为8)		—	—	—	●	●	●	●	—	—	●	●	●	●	●	128 (ML3、SSN、ECM无位置数据)	综合产品目录·第8卷		
RSEL		8		—	—	●	●	●	—	●	—	—	—	●	●	●	—	36000	综合产品目录·第8卷		

(注) 关于DV、CC等网络简称, 请参阅综合产品目录第8卷的相应页。



# RCA2-GD3NC

小型型

免电池绝对型

带双导杆

马达直联型

本体宽度  
30mm

24V AC伺服马达

滚珠丝杆

## 型号项目

**RCA2 - GD3NC - WA**

系列	类型	编码器种类 WA 免电池绝对型	马达种类 10 伺服马达 10W 20 伺服马达 20W	导程 4 滚珠丝杆4mm 2 滚珠丝杆2mm 1 滚珠丝杆1mm	行程 50 50mm	适用控制器 A5 ACON A6 RCON RSEL	电缆长度 N 无 P 1m S 3m M 5m X□□ 指定长度 R□□ 柔性电缆	选项 参阅下述选项
----	----	--------------------	------------------------------------	---	---------------	-------------------------------------	---	--------------



水平

垂直

侧立

吊顶



- (1) 水平负载质量是避免对拉杆施加径向负载及力矩负载而加装导轨后的值。不加装导轨时，请参阅“拉杆末端静态允许扭矩”、“末端允许负载与行走寿命的关系”、“径向负载和末端形变量”。
- (2) 即使旋转扭矩和拉杆末端负载在允许值内，由于本体和负载物的安装方法及伸出安装用横梁的刚性等的影响，动作中可能会产生异常的振动或声响等。此时，请放宽动作条件使用。
- (3) 根据不同的安装姿势，需要加以注意。详情请参阅第5页。
- (4) 根据动作条件（搬运质量、加减速速度等），可使用的移动率也会发生变化。详情请参阅第39页。

### 行程

行程 (mm)	马达	
	10W	20W
50	○	○

### 选项

名称	选项记号	参考页
刹车 (注1)	B	39
电缆出线方向变更 (上侧) (注1)	CJT	39
涂敷指定润滑油规格	G1/G3/G4/G5	39
带螺旋保护罩规格	SRC	39

(注1) 选择刹车 (B) 时，请务必同时选择电缆出线方向变更 (CJT)。

### 电缆长度

种类	电缆记号	A5	A6
标准型	P(1m)	○	○
	S(3m)	○	○
	M(5m)	○	○
指定长度	X06(6m) ~ X10(10m)	○	○
	X11(11m) ~ X15(15m)	○	○
	X16(16m) ~ X20(20m)	○	○
	R01(1m) ~ R03(3m)	○	○
柔性电缆	R04(4m) ~ R05(5m)	○	○
	R06(6m) ~ R10(10m)	○	○
	R11(11m) ~ R15(15m)	○	○
	R16(16m) ~ R20(20m)	○	○

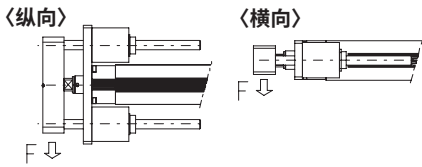
(注) 使用4路接口电缆时，驱动轴型号的电长度请指定“N”，并另行购买电缆。订购型号如下所示。  
 □□□内填写电缆长度。(例) 080-8m “-RB” = 柔性电缆  
 A5: CB-CAN2-MPA□□□(-RB)  
 A6: CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)  
 安装时的注意事项等详情请参阅综合产品目录第1卷的相应页。  
 (注) 电缆型号请参阅第42页。

### 主要规格

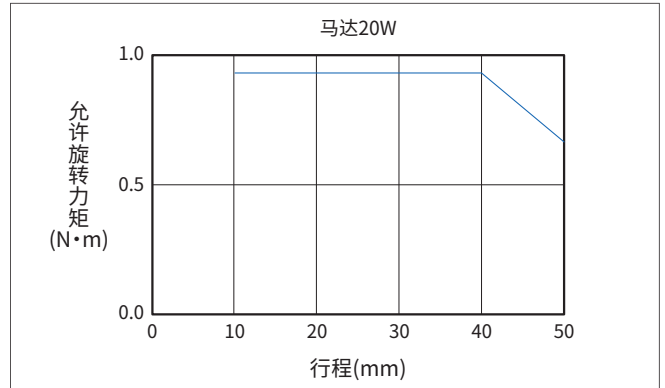
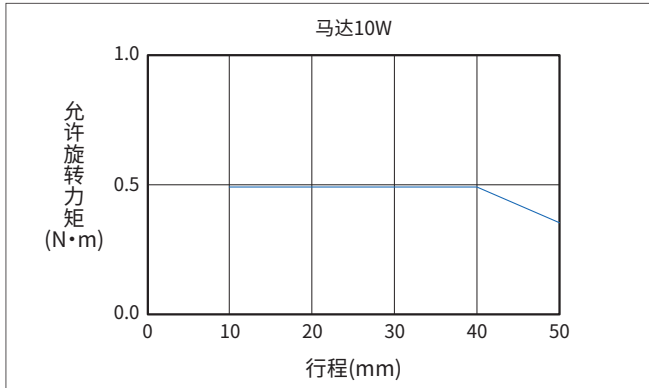
项目		内容						
马达 (W)		20			10			
导程	导程 (mm)	4	2	1	4	2	1	
水平	负载质量	最大负载质量 (kg)	3	6	12	2	4	8
		最高速度 (mm/s)	300	150	75	200	100	50
	速度/加减速速度	最低速度 (mm/s)	0.3	0.2	0.1	0.3	0.2	0.1
		额定加减速速度 (G)	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.2
		最高加减速速度 (G)	1	0.4	0.2	1	0.4	0.2
垂直	负载质量	最大负载质量 (kg)	1.5	2.5	3	1	1.5	2
		最高速度 (mm/s)	300	150	75	200	100	50
	速度/加减速速度	最低速度 (mm/s)	0.3	0.2	0.1	0.3	0.2	0.1
		额定加减速速度 (G)	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.2
		最高加减速速度 (G)	1	0.4	0.2	1	0.4	0.2
推力	额定推力 (N)	60.1	120.2	240.3	42.7	85.5	170.9	
刹车	刹车规格	无励磁动作电磁刹车						
	刹车保持力 (kgf)	1.5	2.5	3	1	1.5	2	
行程 (mm)		50	50	50	50	50	50	

项目	内容
驱动方式	滚珠丝杆 φ4mm 滚珠C10
重复定位精度	±0.01mm
空转值	0.1mm以下
基座	材质: 铝 白色阳极铝处理
拉杆不旋转精度	-
行走寿命	马达10W: 5000km或5000万次往返 马达20W: 2000km或2000万次往返
导杆支撑部	直线运动循环型
使用环境温度与湿度	0~40°C、85% RH以下 (无结露)
防护等级	IP20
耐振动、耐冲击	4.9m/s <sup>2</sup>
国际规格	CE标志、RoHS指令
马达种类	AC伺服马达
编码器种类	免电池绝对型
编码器脉冲数	16384 pulse/rev
交货期	记载在主页 [交货期查询] 中

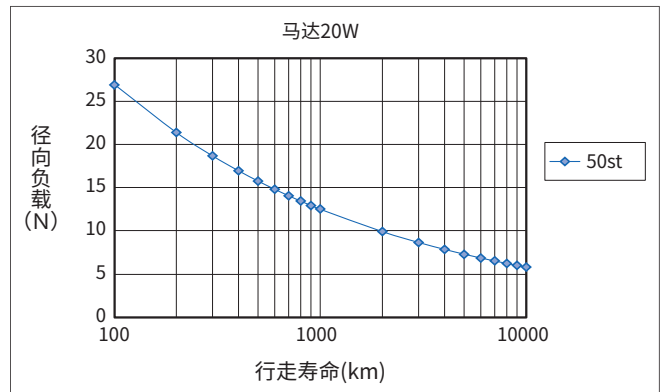
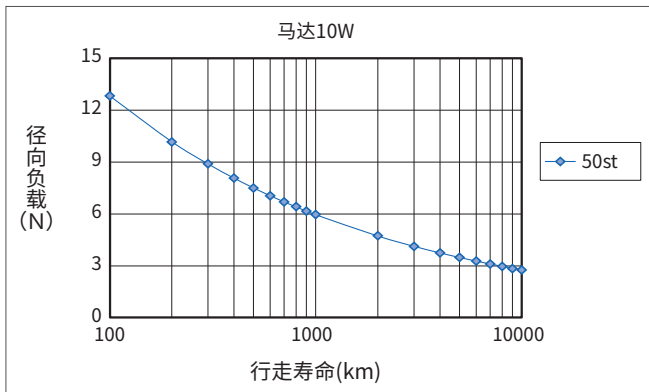
末端允许负载和行走寿命、径向负载和末端形变量



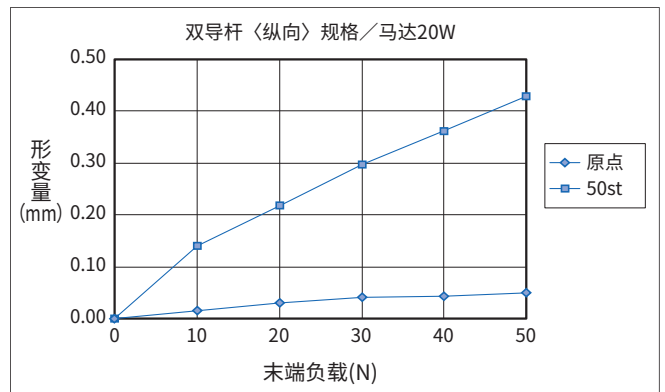
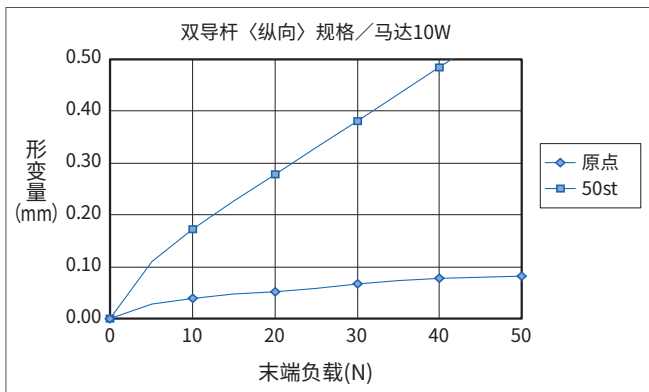
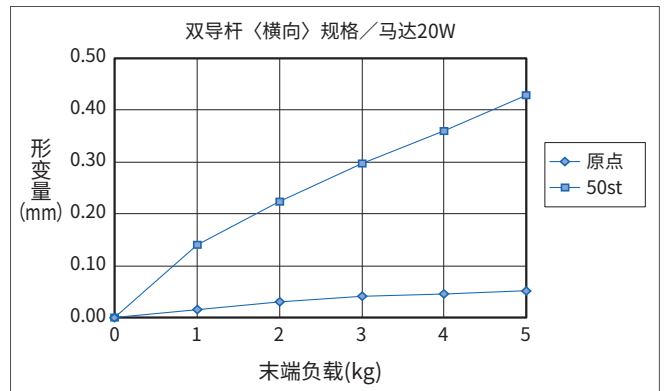
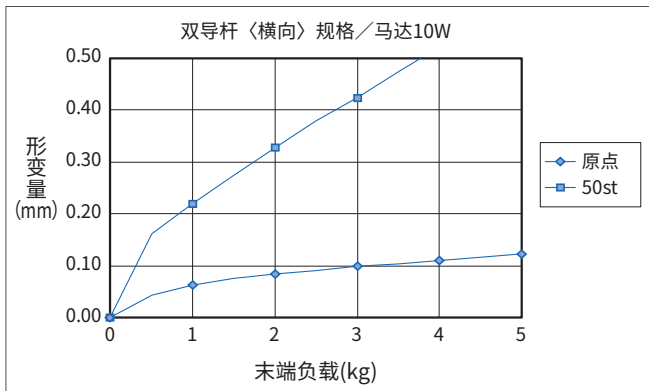
■ 拉杆末端的静态允许扭矩



■ 末端允许负载与行走寿命的关系



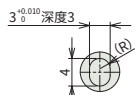
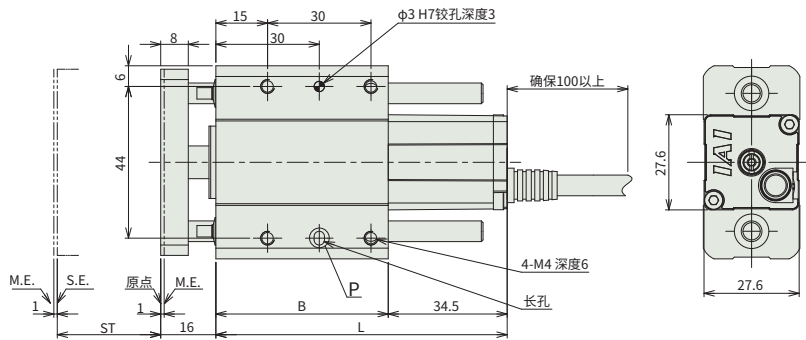
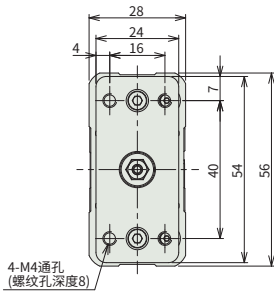
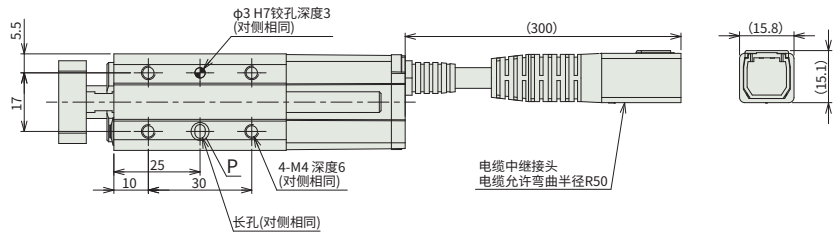
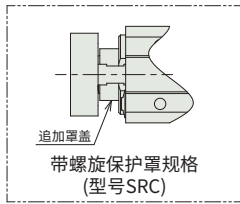
■ 径向负载和末端形变量



■无刹车

(注) 电缆中继接头是用于连接马达·编码器电缆。  
 (注) 进行原点复位时，拉杆会移动到M.E.处，请注意不要与周围物品产生干涉。  
 (注) 框体上用止动螺丝保护的螺纹孔不可用于安装，请勿使用。

ST：行程  
 M.E.：机械末端  
 S.E.：行程末端



详细图 P  
框架长孔详图

■各行程尺寸

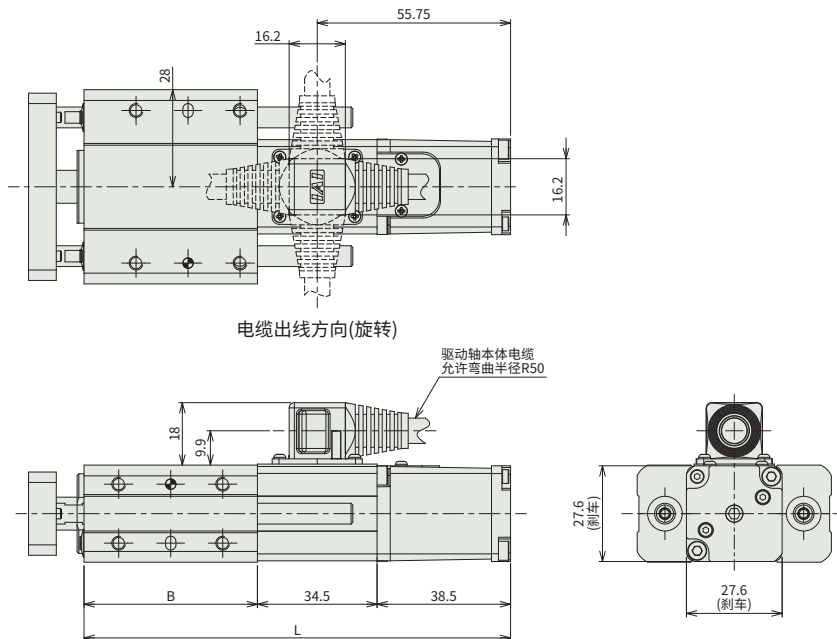
行程		50	
马达功率 (W)		10	20
L	无刹车	84.5	99.5
	有刹车	123	138
B	无刹车	50	65
	有刹车	50	65

■各行程质量

行程		50	
马达功率 (W)		10	20
重量 (kg)	无刹车	0.36	0.44
	有刹车	0.46	0.54

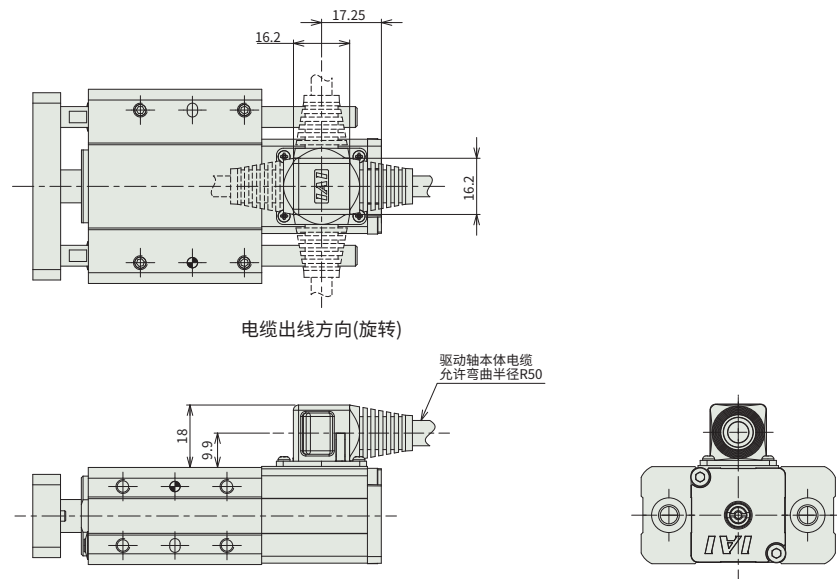
### ■有刹车 (选项)

(注) 电缆出线方向 (旋转) 的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



### ■电缆出线方向变更 (选项)

(注) 电缆出线方向 (旋转) 的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



### 适用控制器

本页的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法																最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选														
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
ACON-CB/CGB		1	DC24V	● ※可选	● ※可选	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	-	-	512 (网络规格为768)	综合产品目录·第8卷		
ACON-CYB/PLB/POB		1		● ※可选	● ※可选	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	综合产品目录·第8卷		
RCON		16 (ML3、SSN、ECM为8)		-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3、SSN、ECM无位置数据)	综合产品目录·第8卷		
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	-	-	-	●	●	●	-	36000	综合产品目录·第8卷		

(注) 关于DV、CC等网络简称, 请参阅综合产品目录第8卷的相应页。

# RCA2-GD4NC

小型型

免电池绝对型

带双导轨

马达直联型

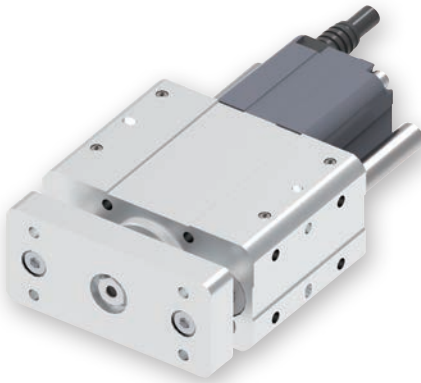
本体宽度  
**30mm**

**24V**  
AC伺服  
马达

滚珠丝杆

## 型号项目

<b>RCA2</b>	<b>- GD4NC</b>	<b>- WA</b>			<b>50</b>				
系列	类型	编码器种类 WA 免电池绝对型	马达种类 20 伺服马达 20W 30 伺服马达 30W	导程 10 滚珠丝杆10mm 6 滚珠丝杆6mm 4 滚珠丝杆4mm 2 滚珠丝杆2mm	行程 50 50mm	适用控制器 A5 ACON A6 RCON RSEL	电缆长度 N 无 P 1m S 3m M 5m X□□ 指定长度 R□□ 柔性电缆	选项 参阅下述选项	



水平

垂直

侧立

吊顶



选型注意

- (1) 水平负载质量是避免对拉杆施加径向负载及力矩负载而加装导轨后的值。不加装导轨时，请参阅“拉杆末端静态允许扭矩”、“末端允许负载与行走寿命的关系”、“径向负载和末端形变”。
- (2) 即使旋转扭矩和拉杆末端负载在允许值内，由于本体和负载物的安装方法及伸出安装用横梁的刚性等的影响，动作中可能会产生异常的振动或声响等。此时，请放宽动作条件使用。
- (3) 根据不同的安装姿势，需要加以注意。详情请参阅第5页。
- (4) 根据动作条件（搬运质量、加减速速度等），可使用的稼动率也会发生变化。详情请参阅第39页。

### 不同行程

行程 (mm)	马达	
	20W	30W
50	○	○

### 选项

名称	选项记号	参考页
刹车 (注1)	<b>B</b>	39
电缆出线方向变更 (上侧) (注1)	<b>CJT</b>	39
涂敷指定润滑脂规格	<b>G1/G3/G4/G5</b>	39
带螺旋保护罩规格	<b>SRC</b>	39

(注1) 选择刹车 (B) 时，请务必同时选择电缆出线方向变更 (CJT)。

### 电缆长度

种类	电缆记号	A5	A6
标准型	P(1m)	○	○
	S(3m)	○	○
	M(5m)	○	○
指定长度	X06(6m) ~ X10(10m)	○	○
	X11(11m) ~ X15(15m)	○	○
	X16(16m) ~ X20(20m)	○	○
	R01(1m) ~ R03(3m)	○	○
柔性电缆	R04(4m) ~ R05(5m)	○	○
	R06(6m) ~ R10(10m)	○	○
	R11(11m) ~ R15(15m)	○	○
	R16(16m) ~ R20(20m)	○	○

- (注) 使用4路接口电缆时，驱动轴型号的电缸长度请指定“N”，并另行购买电缆。订购型号如下所示。  
 □□□内填写电缆长度。(例) 080-8m “-RB” = 柔性电缆  
 A5: CB-CAN2-MPA□□□(-RB)  
 A6: CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)  
 安装时的注意事项等详情请参阅综合产品目录第1卷的相应页。  
 (注) 电缸型号请参阅第42页。

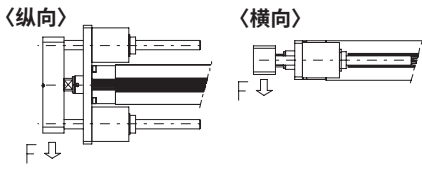
### 主要规格

项目		内容							
马达 (W)	导程 (mm)	30				20			
水平	负载质量	最大负载质量 (kg)	3	4.5	7.5	15	3	5	10
	速度/加减速	最高速度 (mm/s)	550	450	300	150	300	200	100
		最低速度 (mm/s)	0.7	0.4	0.3	0.2	0.4	0.3	0.2
		额定加减速 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加减速 (G)	1.5	1	1	0.4	1	1	0.4
垂直	负载质量	最大负载质量 (kg)	1	1.5	3	6	1	2	4
	速度/加减速	最高速度 (mm/s)	550	450	300	150	300	200	100
		最低速度 (mm/s)	0.7	0.4	0.3	0.2	0.4	0.3	0.2
		额定加减速 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加减速 (G)	1.5	1	1	0.4	1	1	0.4
推力	额定推力 (N)	29.4	49.0	73.4	146.9	33.8	50.7	101.5	
刹车	刹车规格	无励磁动作电磁刹车							
	刹车保持力 (kgf)	1	1.5	3	6	1	2	4	
行程 (mm)		50	50	50	50	50	50	50	

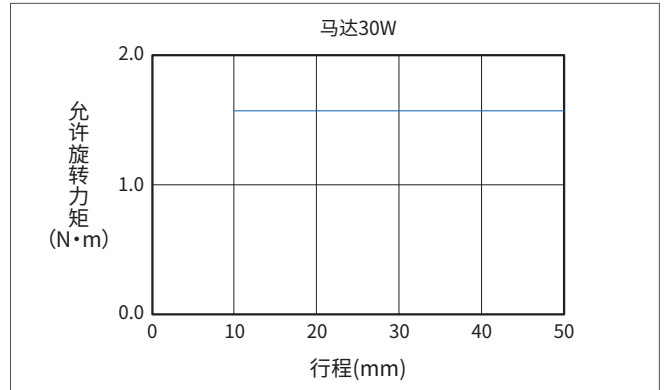
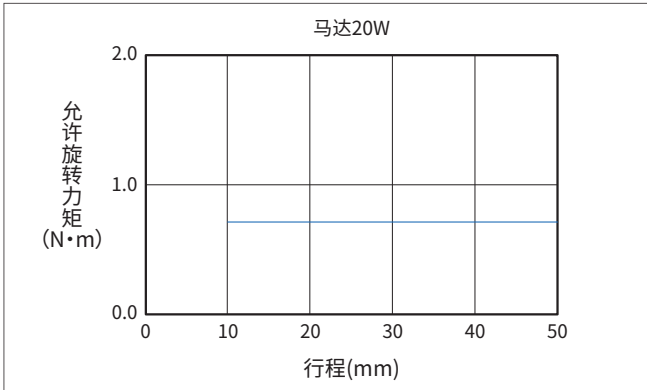
(注) <> 内为涂敷指定润滑脂规格的值。

项目	内容
驱动方式	滚珠丝杆 φ6mm 滚珠C10
重复定位精度	±0.01mm
空转值	0.1mm以下
底座	材质: 铝 白色耐酸铝处理
拉杆不旋转精度	-
行走寿命	马达20W: 5000km或5000万次往返 马达30W: 2000km或2000万次往返
直线导轨	直线运动循环型
使用环境温度与湿度	0~40°C、85%RH以下(无结露)
防护等级	IP20
耐振动、耐冲击	4.9m/s <sup>2</sup>
国际规格	CE标志、RoHS指令
马达种类	AC伺服马达
编码器种类	免电池绝对型
编码器脉冲数	16384 pulse/rev
交货期	记载在主页[交货期查询]中

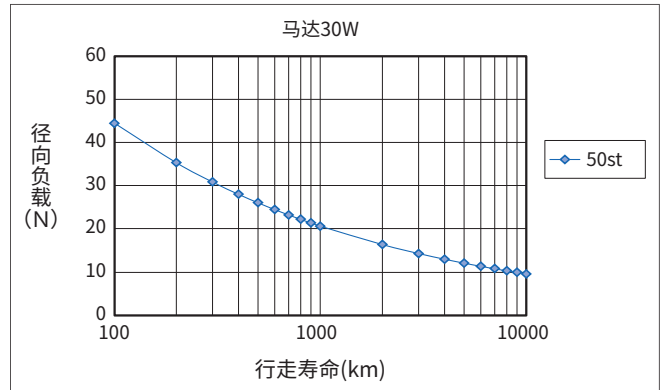
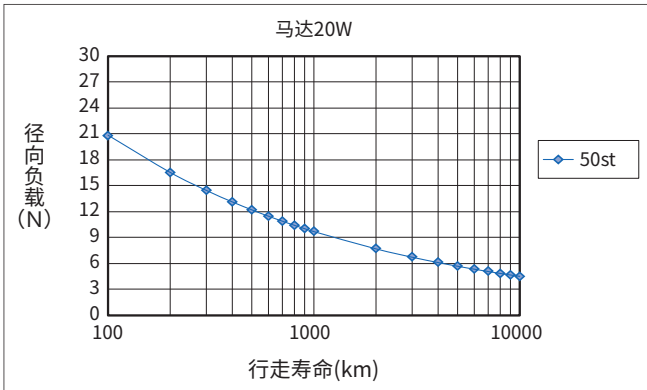
末端允许负载和行走寿命、径向负载和末端形变量



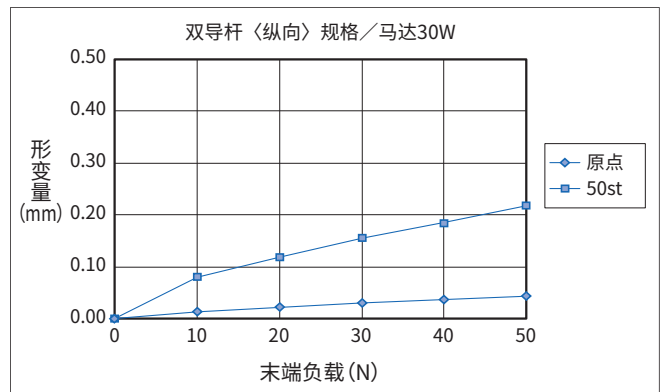
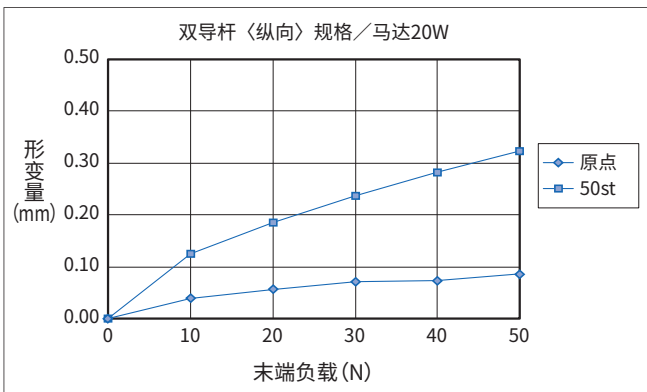
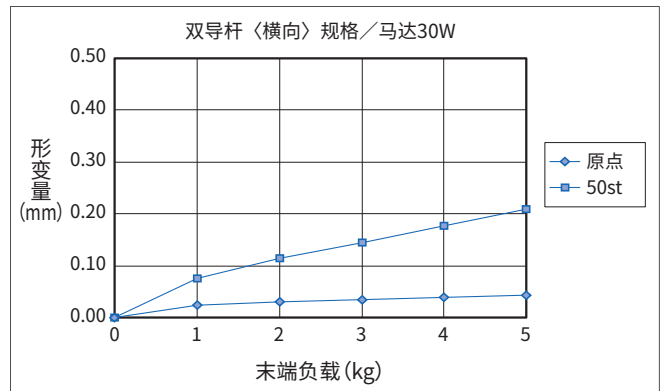
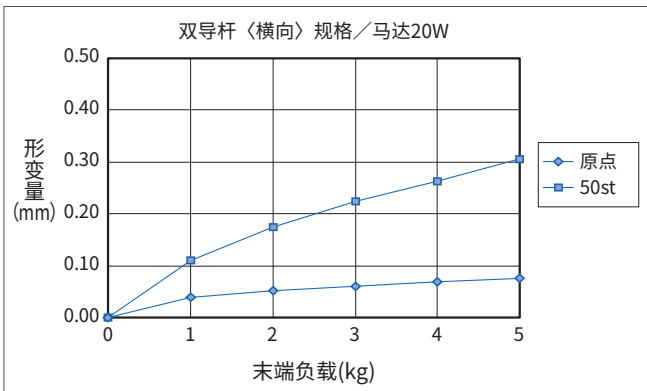
■ 拉杆末端的静态允许扭矩



■ 末端允许负载与行走寿命的关系



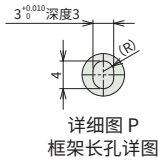
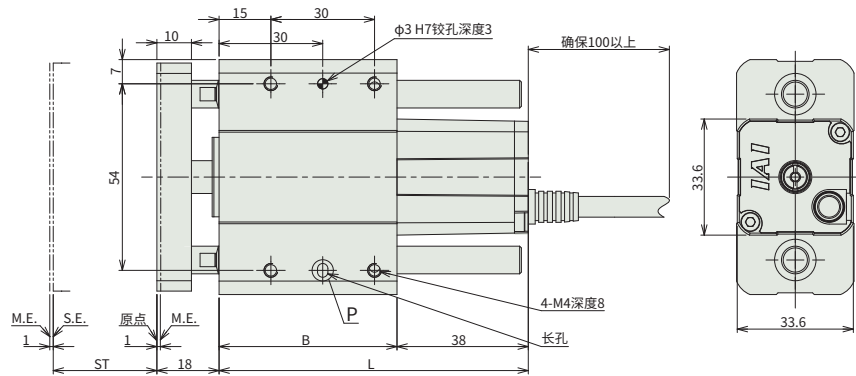
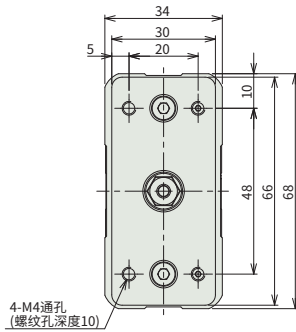
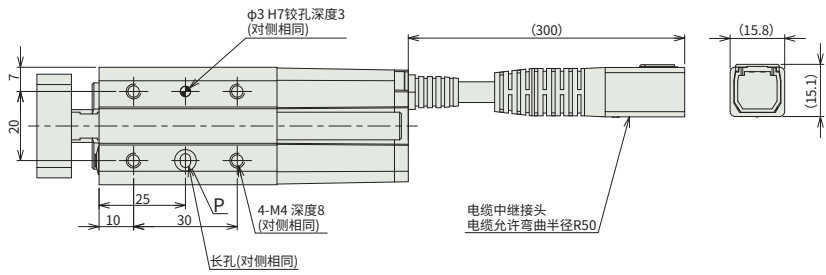
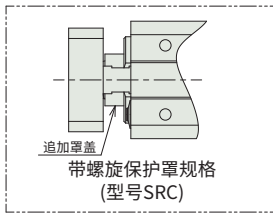
■ 径向负载和末端形变量



### ■无刹车

(注) 电缆中继接头是用于连接马达·编码器电缆。  
 (注) 进行原点复位时，拉杆会移动到M.E.处，请注意不要与周围物品产生干涉。  
 (注) 箱体上用止动螺丝保护的螺纹孔不可用于安装，请勿使用。

ST：行程  
 M.E.：机械末端  
 S.E.：行程末端



### ■各行程尺寸

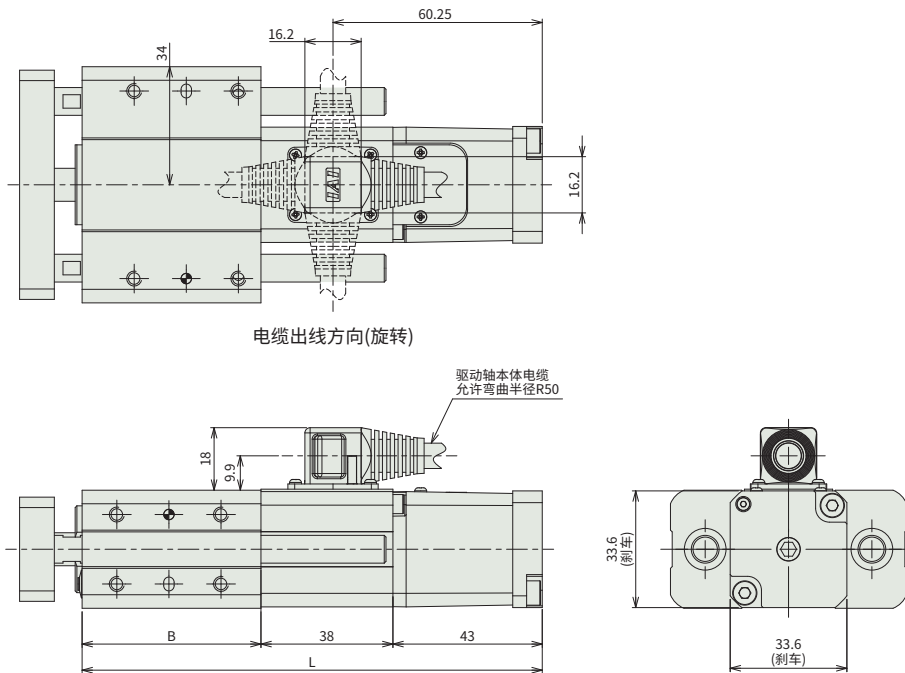
行程		50	
马达功率 (W)		20	30
L	无刹车	89.5	110.5
	有刹车	132.5	153.5
B	无刹车	51.5	72.5
	有刹车	51.5	72.5

### ■各行程质量

行程		50	
马达功率 (W)		20	30
重量 (kg)	无刹车	0.58	0.72
	有刹车	0.74	0.89

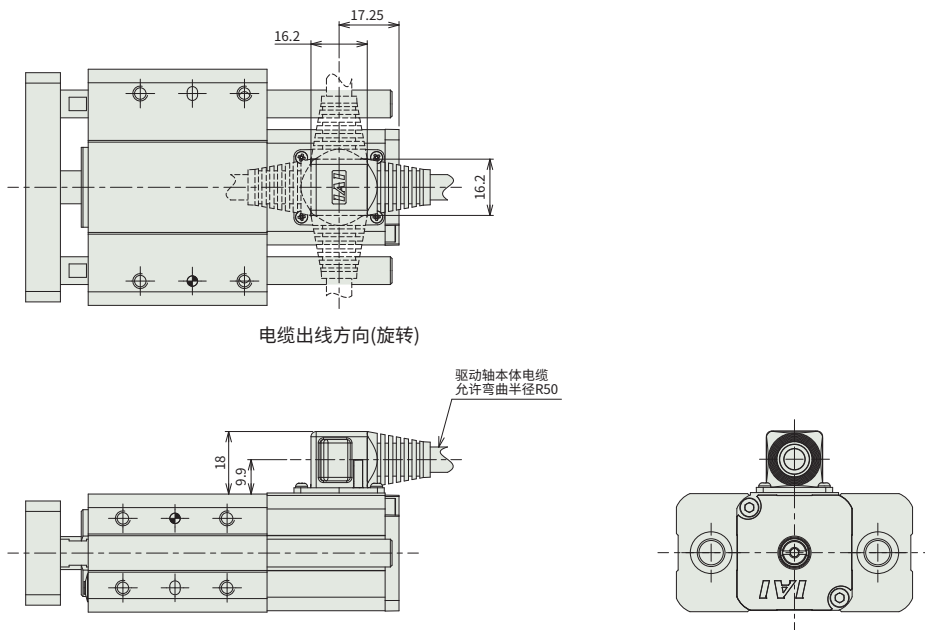
### ■有刹车 (选项)

(注) 电缆出线方向 (旋转) 的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



### ■电缆出线方向变更 (选项)

(注) 电缆出线方向 (旋转) 的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



### 适用控制器

本页的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法																最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选														
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
ACON-CB/CGB		1	DC24V	● ※可选	● ※可选	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	-	-	512 (网络规格为768)	综合产品目录·第8卷		
ACON-CYB/PLB/POB		1		● ※可选	● ※可选	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	综合产品目录·第8卷		
RCON		16 (ML3、SSN、ECM为8)		-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3、SSN、ECM无位置数据)	综合产品目录·第8卷		
RSEL		8		-	-	●	●	●	-	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	综合产品目录·第8卷		

(注) 关于DV、CC等网络简称, 请参阅综合产品目录第8卷的相应页。

# RCA2-TC3NC

细小型

免电池绝对型

平台

马达直联型

本体宽度  
30mm

24V  
AC伺服  
马达

滚珠丝杆

## 型号项目

**RCA2 - TC3NC - WA** - [ ] - [ ] - **50** - [ ] - [ ] - [ ]

系列	类型	编码器种类	马达种类	导程	行程	适用控制器	电缆长度	选项
RCA2	TC3NC	WA 免电池绝对型	10 伺服马达 10W 20 伺服马达 20W	4 滚珠丝杆4mm 2 滚珠丝杆2mm 1 滚珠丝杆1mm	50 50mm	A5 ACON A6 RCON RSEL	N 无 P 1m S 3m M 5m X□□ 指定长度 R□□ 柔性电缆	参阅下述选项



- 根据动作条件（搬运质量、加减速速度等），可使用的稼动率也会发生变化。详情请参阅第39页。
- 根据不同的安装姿势，需要加以注意。详情请参阅第5页。
- 参考允许负载伸出长：马达10W时，Ma/Mb/Mc为50mm以下；马达20W时，Ma为100mm以下（平台上方向）、50mm以下（平台末端方向），Mb/Mc为120mm以下。关于负载伸出长，请参考第4页。
- 允许力矩是基于被安装物体的重心位于伸出长度1/2位置时的数值。即使负载伸出长和负载力矩在允许值内，由于本体和负载物的安装方法及伸出安装用横梁的影响，动作中可能会产生异常的振动或声响等。此时，请放宽动作条件使用。
- 平台的形变量请参考使用说明书。

## 行程

行程 (mm)	马达	
	10W	20W
50	○	○

## 选项

名称	选项记号	参考页
刹车 (注1)	<b>B</b>	39
电缆出线方向变更 (左侧) (注1)	<b>CJL</b>	39
电缆出线方向变更 (右侧) (注1)	<b>CJR</b>	39
涂敷指定润滑油规格	<b>G1/G3/G4/G5</b>	39
反原点规格	<b>NM</b>	39
带螺旋保护罩规格	<b>SRC</b>	39

(注1) 选择刹车 (B) 时，请务必同时选择电缆出线方向变更 (CJL、CJR)。

## 电缆长度

种类	电缆记号	A5	A6
标准型	P(1m)	○	○
	S(3m)	○	○
	M(5m)	○	○
指定长度	X06(6m) ~ X10(10m)	○	○
	X11(11m) ~ X15(15m)	○	○
	X16(16m) ~ X20(20m)	○	○
	R01(1m) ~ R03(3m)	○	○
柔性电缆	R04(4m) ~ R05(5m)	○	○
	R06(6m) ~ R10(10m)	○	○
	R11(11m) ~ R15(15m)	○	○
	R16(16m) ~ R20(20m)	○	○

(注) 使用4路接口电缆时，驱动轴型号的电缆长度请指定“N”，并另行购买电缆。订购型号如下所示。  
 □□□内填写电缆长度。(例) 080-8m “-RB” = 柔性电缆  
 A5: CB-CAN2-MPA□□□(-RB)  
 A6: CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)  
 安装时的注意事项等详情请参阅综合产品目录第1卷的相应页。  
 (注) 电缆型号请参阅第42页。

## 主要规格

项目		内容						
马达 (W)		20			10			
导程	导程 (mm)	4	2	1	4	2	1	
水平	负载质量	最大负载质量 (kg)	3	6	12	2	4	8
	速度/加减速速度	最高速度 (mm/s)	300	150	75	200	100	50
		最低速度 (mm/s)	0.3	0.2	0.1	0.3	0.2	0.1
		额定加减速速度 (G)	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.2
		最高加减速速度 (G)	1	0.4	0.2	1	0.4	0.2
垂直	负载质量	最大负载质量 (kg)	1.5	2.5	3	1	1.5	2
	速度/加减速速度	最高速度 (mm/s)	300	150	75	200	100	50
	最低速度 (mm/s)	0.3	0.2	0.1	0.3	0.2	0.1	
	额定加减速速度 (G)	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.2	
	最高加减速速度 (G)	1	0.4	0.2	1	0.4	0.2	
推力	额定推力 (N)	60.1	120.2	240.3	42.7	85.5	170.9	
刹车	刹车规格	无励磁动作电磁刹车						
	刹车保持力 (kgf)	1.5	2.5	3	1	1.5	2	
行程 (mm)		50	50	50	50	50	50	

项目	内容		
驱动方式	滚珠丝杆 φ4mm 滚珠C10		
重复定位精度	±0.01mm		
空转值	0.1mm以下		
静态允许负载力矩	Ma	10.4 N·m (马达10W)	31.5 N·m (马达20W)
	Mb	10.4 N·m (马达10W)	31.5 N·m (马达20W)
	Mc	28.3 N·m (马达10W)	51.8 N·m (马达20W)
动态允许负载力矩 (注2)	Ma	3.3 N·m (马达10W)	8.3 N·m (马达20W)
	Mb	3.3 N·m (马达10W)	8.3 N·m (马达20W)
	Mc	9.0 N·m (马达10W)	13.7 N·m (马达20W)
行走寿命	马达10W	5000km或5000万次往返	
	马达20W	2000km或2000万次往返	
直线导轨	直线运动循环型		
使用环境温度与湿度	0~40°C、85% RH以下 (无结露)		
防护等级	IP20		
耐振动、耐冲击	4.9m/s <sup>2</sup>		
国际规格	CE标志、RoHS指令		
马达种类	AC伺服马达		
编码器种类	免电池绝对型		
编码器脉冲数	16384 pulse/rev		
交货期	记载在主页[交货期查询]中		

(注2) 基准额定寿命为5,000km/2,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请参考综合产品目录第1卷的相应页确认行走寿命。

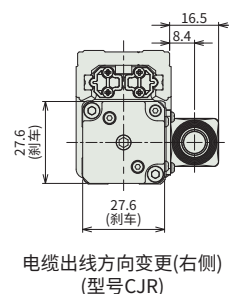
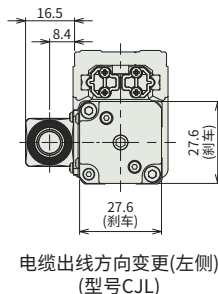
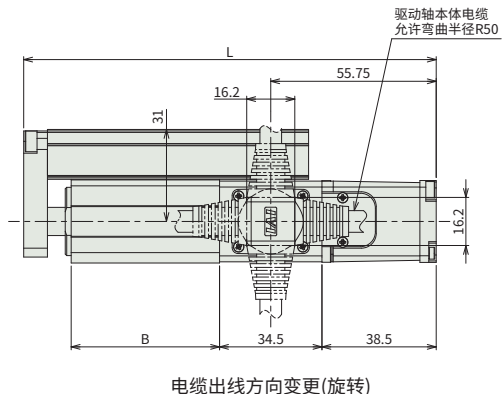
## 平台型力矩方向





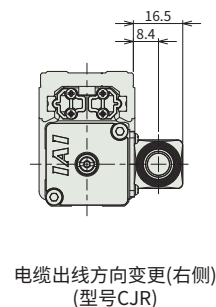
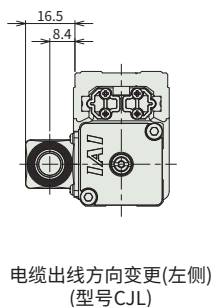
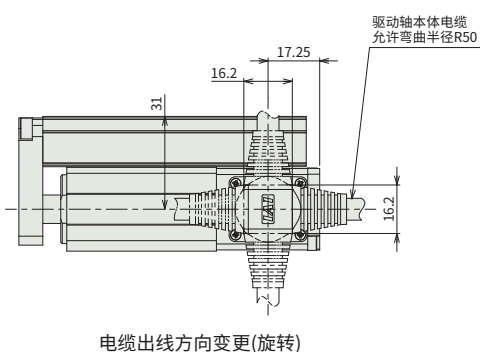
■有刹车(选项)

(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



■电缆出线方向变更(选项)

(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



适用控制器

本页的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法																最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络※可选														
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
ACON-CB/CGB		1	DC24V	● ※可选	● ※可选	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	-	-	512 (网络规格为768)	综合产品目录·第8卷		
ACON-CYB/PLB/POB		1		● ※可选	● ※可选	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	综合产品目录·第8卷		
RCON		16 (ML3、SSN、ECM为8)		-	-	-	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	●	128 (ML3、SSN、ECM无位置数据)	综合产品目录·第8卷		
RSEL		8		-	-	●	●	●	-	●	-	-	-	●	●	-	-	36000	综合产品目录·第8卷		

(注) 关于DV、CC等网络简称, 请参阅综合产品目录第8卷的相应页。



# RCA2-TC4NC

细小型

免电池绝对型

平台

马达直联型

本体宽度  
**30mm**

**24V**  
AC伺服  
马达

滚珠丝杆

■型号项目

**RCA2 - TC4NC - WA**

系列	类型	编码器种类	马达种类	导程	行程	适用控制器	电缆长度	选项
		WA 免电池绝对型	20 伺服马达 20W 30 伺服马达 30W	10 滚珠丝杆10mm 6 滚珠丝杆6mm 4 滚珠丝杆4mm 2 滚珠丝杆2mm	50 50mm	A5 ACON A6 RCON RSEL	N 无 P 1m S 3m M 5m X□□ 指定长度 R□□ 柔性电缆	参阅下述选项



水平

垂直

侧立

吊顶

选型注意

- (1) 根据动作条件（搬运质量、加速度等），可使用的稼动率也会发生变化。详情请参阅第39页。
- (2) 根据不同的安装姿势，需要加以注意。详情请参阅第5页。
- (3) 参考允许负载伸出长：Ma 为 100mm 以下（平台上方向）、50mm 以下（平台末端方向），Mb/Mc 为 120mm 以下。关于负载伸出长，请参考第4页。
- (4) 允许力矩是基于被安装物体的重心位于伸出长度 1/2 位置时的数值。即使负载伸出长和负载力矩在允许值内，由于本体和负载物的安装方法及伸出安装用横梁的影响，动作中可能会产生异常的振动或声响等。此时，请放宽动作条件使用。
- (5) 平台的形变量请参考使用说明书。

行程

行程 (mm)	马达	
	20W	30W
50	○	○

选项

名称	选项记号	参考页
刹车 (注1)	<b>B</b>	39
电缆出线方向变更 (左侧) (注1)	<b>CJL</b>	39
电缆出线方向变更 (右侧) (注1)	<b>CJR</b>	39
涂敷指定润滑脂规格	<b>G1/G3/G4/G5</b>	39
反原点规格	<b>NM</b>	39
带螺旋保护罩规格	<b>SRC</b>	39

(注1) 选择刹车 (B) 时，请务必同时选择电缆出线方向变更 (CJL、CJR)。

电缆长度

种类	电缆记号	A5	A6
标准型	P(1m)	○	○
	S(3m)	○	○
	M(5m)	○	○
指定长度	X06(6m) ~ X10(10m)	○	○
	X11(11m) ~ X15(15m)	○	○
	X16(16m) ~ X20(20m)	○	○
	R01(1m) ~ R03(3m)	○	○
柔性电缆	R04(4m) ~ R05(5m)	○	○
	R06(6m) ~ R10(10m)	○	○
	R11(11m) ~ R15(15m)	○	○
	R16(16m) ~ R20(20m)	○	○

(注) 使用4路接口电缆时，驱动轴型号的电缆长度请指定“N”，并另行购买电缆。订购型号如下所示。  
 □□□内填写电缆长度。(例) 080-8m “-RB” = 柔性电缆  
 A5: CB-CAN2-MPA□□□(-RB)  
 A6: CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)  
 安装时的注意事项等详情请参阅综合产品目录第1卷的相应页。  
 (注) 电缆型号请参阅第42页。

主要规格

项目		内容							
马达 (W)		30				20			
导程 (mm)		10	6	4	2	6	4	2	
水平	负载质量	最大负载质量 (kg)	3	4.5	7.5	15	3	5	10
	速度/加速度	最高速度 (mm/s)	550	450	300	150	300	200	100
		最低速度 (mm/s)	0.7	0.4	0.3	0.2	0.4	0.3	0.2
		额定加/减速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3
	最高加/减速度 (G)	1.5	1	1	0.4	1	1	0.4	
垂直	负载质量	最大负载质量 (kg)	1	1.5	3	6	1	2	4
	速度/加速度	最高速度 (mm/s)	550	450	300	150	300	200	100
		最低速度 (mm/s)	0.7	0.4	0.3	0.2	0.4	0.3	0.2
		额定加/减速度 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3
	最高加/减速度 (G)	1.5	1	1	0.4	1	1	0.4	
推力	额定推力 (N)	29.4	49.0	73.4	146.9	33.8	50.7	101.5	
刹车	刹车规格	无励磁动作电磁刹车							
	刹车保持力 (kgf)	1	1.5	3	6	1	2	4	
行程 (mm)		50	50	50	50	50	50	50	

(注) <> 内为涂敷指定润滑脂规格的值。

项目	内容		
驱动方式	滚珠丝杆 φ6mm 滚珠C10		
重复定位精度	±0.01mm		
空转值	0.1mm以下		
静态允许负载力矩	Ma	21.7 N·m (马达20W)	49.7 N·m (马达30W)
	Mb	21.7 N·m (马达20W)	34.9 N·m (马达30W)
	Mc	46.6 N·m (马达20W)	72.5 N·m (马达30W)
动态允许负载力矩 (注2)	Ma	6.1 N·m (马达20W)	12.2 N·m (马达30W)
	Mb	6.1 N·m (马达20W)	12.2 N·m (马达30W)
	Mc	13.1 N·m (马达20W)	17.8 N·m (马达30W)
行走寿命	马达20W	5000km或5000万次往返	
	马达30W	2000km或2000万次往返	
直线导轨	直线运动循环型		
使用环境温度与湿度	0~40°C、85% RH以下 (无结露)		
防护等级	IP20		
耐振动、耐冲击	4.9m/s <sup>2</sup>		
国际规格	CE标志、RoHS指令		
马达种类	AC伺服马达		
编码器种类	免电池绝对型		
编码器脉冲数	16384 pulse/rev		
交货期	记载在主页[交货期查询]中		

(注2) 基准额定寿命为5,000km/2,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请参考综合产品目录第1卷的相应页确认行走寿命。

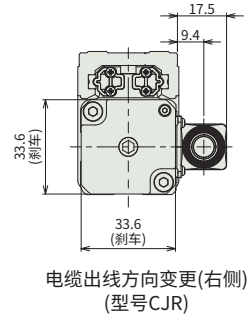
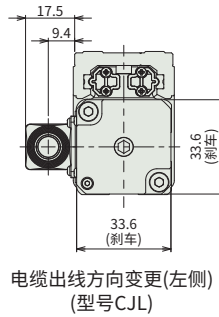
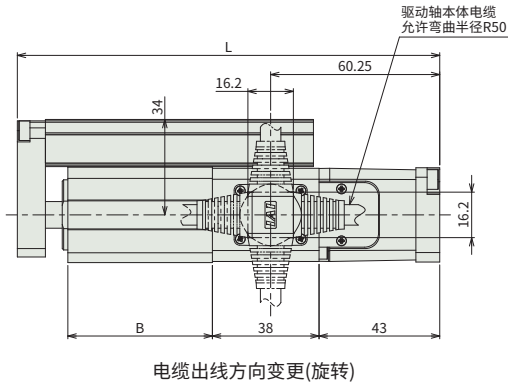
■平台型力矩方向





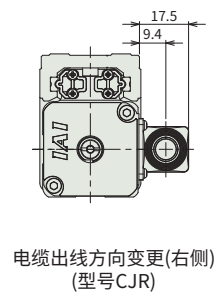
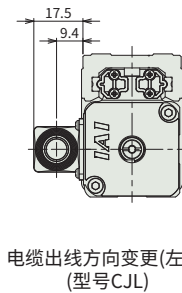
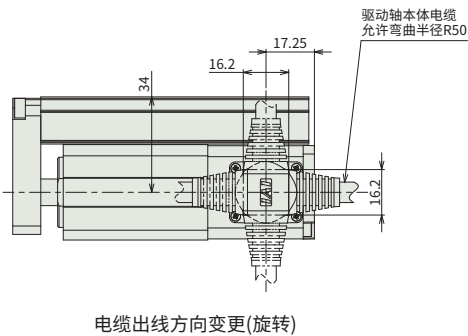
■有刹车(选项)

(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



■电缆出线方向变更(选项)

(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



适用控制器

本页的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法																最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选														
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
ACON-CB/CGB		1	DC24V	● ※可选	● ※可选	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	-	-	512 (网络规格为768)	综合产品目录·第8卷		
ACON-CYB/PLB/POB		1		● ※可选	● ※可选	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	综合产品目录·第8卷		
RCON		16 (ML3、SSN、ECM为8)		-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3、SSN、ECM无位置数据)	综合产品目录·第8卷		
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	●	-	●	●	●	-	-	36000	综合产品目录·第8卷		

(注) 关于DV、CC等网络简称, 请参阅综合产品目录第8卷的相应页。



# RCA2-TW3NC

小型型

免电池绝对型

平台

马达直联型

本体宽度  
**50mm**

**24V**  
AC伺服  
马达

滚珠丝杆

## 型号项目

**RCA2 - TW3NC - WA**

系列	类型	编码器种类 WA 免电池绝对型	马达种类 10 伺服马达 10W 20 伺服马达 20W	导程 4 滚珠丝杆4mm 2 滚珠丝杆2mm 1 滚珠丝杆1mm	行程 50 50mm	适用控制器 A5 ACON A6 RCON RSEL	电缆长度 N 无 P 1m S 3m M 5m X□□ 指定长度 R□□ 柔性电缆	选项 参阅下述选项
----	----	--------------------	------------------------------------	---	---------------	-------------------------------------	---	--------------



- 根据动作条件（搬运质量、加减速速度等），可使用的移动率也会发生变化。详情请参阅第 39 页。
- 根据不同的安装姿势，需要加以注意。详情请参阅第 5 页。
- 参考允许负载伸出长：马达 10W 时，Ma/Mb/Mc 为 50mm 以下；马达 20W 时，Ma 为 100mm 以下（平台上面方向）、50mm 以下（平台末端方向），Mb/Mc 为 120mm 以下。关于负载伸出长，请参考第 4 页。
- 允许力矩是基于被安装物体的重心位于伸出长度 1/2 位置时的数值。即使负载伸出长和负载力矩在允许值内，由于本体和负载物的安装方法及伸出安装用横梁的影响，动作中可能会产生异常的振动或声响等。此时，请放宽动作条件使用。
- 平台的形变量请参考使用说明书。

## 行程

行程 (mm)	马达	
	10W	20W
50	○	○

## 选项

名称	选项记号	参考页
刹车 (注1)	B	39
电缆出线方向变更 (左侧) (注1)	CJL	39
电缆出线方向变更 (右侧) (注1)	CJR	39
涂敷指定润滑脂规格	G1/G3/G4/G5	39
反原点规格	NM	39
带螺旋保护罩规格	SRC	39

(注1) 选择刹车 (B) 时，请务必同时选择电缆出线方向变更 (CJL、CJR)。

## 电缆长度

种类	电缆记号	A5	A6
标准型	P(1m)	○	○
	S(3m)	○	○
	M(5m)	○	○
指定长度	X06(6m) ~ X10(10m)	○	○
	X11(11m) ~ X15(15m)	○	○
	X16(16m) ~ X20(20m)	○	○
柔性电缆	R01(1m) ~ R03(3m)	○	○
	R04(4m) ~ R05(5m)	○	○
	R06(6m) ~ R10(10m)	○	○
	R11(11m) ~ R15(15m)	○	○
	R16(16m) ~ R20(20m)	○	○

(注) 使用4路接口电缆时，驱动轴型号电缆长度请指定“N”，并另行购买电缆。订购型号如下所示。  
 □□□内填写电缆长度。(例) 080=8m “-RB”=柔性电缆  
 A5: CB-CAN2-MPA□□□(-RB)  
 A6: CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)  
 安装时的注意事项等详情请参阅综合产品目录第1卷的相应页。  
 (注) 电缆型号请参阅第42页。

## 主要规格

项目		内容						
马达 (W)		20			10			
导程	导程 (mm)	4	2	1	4	2	1	
水平	负载质量	最大负载质量 (kg)	3	6	12	2	4	8
		最高速度 (mm/s)	300	150	75	200	100	50
	速度/加减速	最低速度 (mm/s)	0.3	0.2	0.1	0.3	0.2	0.1
		额定加减速 (G)	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.2
垂直	负载质量	最高加减速 (G)	1	0.4	0.2	1	0.4	0.2
		最大负载质量 (kg)	1.5	2.5	3	1	1.5	2
	速度/加减速	最高速度 (mm/s)	300	150	75	200	100	50
		最低速度 (mm/s)	0.3	0.2	0.1	0.3	0.2	0.1
推力	额定加减速 (G)	0.3	0.3	0.2	0.3	0.3	0.2	
	最高加减速 (G)	1	0.4	0.2	1	0.4	0.2	
刹车	额定推力 (N)	60.1	120.2	240.3	42.7	85.5	170.9	
行程 (mm)	刹车规格	无励磁动作电磁刹车						
	刹车保持力 (kgf)	1.5	2.5	3	1	1.5	2	
	行程 (mm)	50	50	50	50	50	50	

项目	内容		
驱动方式	滚珠丝杆 φ4mm 滚珠C10		
重复定位精度	±0.01mm		
空转值	0.1mm以下		
静态允许负载力矩	Ma	10.4 N·m (马达10W)	31.5 N·m (马达20W)
	Mb	10.4 N·m (马达10W)	31.5 N·m (马达20W)
	Mc	50.9 N·m (马达10W)	93.3 N·m (马达20W)
动态允许负载力矩 (注2)	Ma	3.3 N·m (马达10W)	8.3 N·m (马达20W)
	Mb	3.3 N·m (马达10W)	8.3 N·m (马达20W)
	Mc	16.2 N·m (马达10W)	24.6 N·m (马达20W)
行走寿命	马达10W	5000km或5000万次往返	
	马达20W	2000km或2000万次往返	
直线导轨	直线运动循环型		
使用环境温度与湿度	0~40°C、85% RH以下 (无结露)		
防护等级	IP20		
耐振动、耐冲击	4.9m/s <sup>2</sup>		
国际规格	CE标志、RoHS指令		
马达种类	AC伺服马达		
编码器种类	免电池绝对型		
编码器脉冲数	16384 pulse/rev		
交货期	记载在主页[交货期查询]中		

(注2) 基准额定寿命为5,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请参考综合产品目录第1卷的相应页确认行走寿命。

## 平台型力矩方向



尺寸图

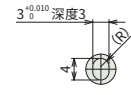
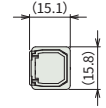
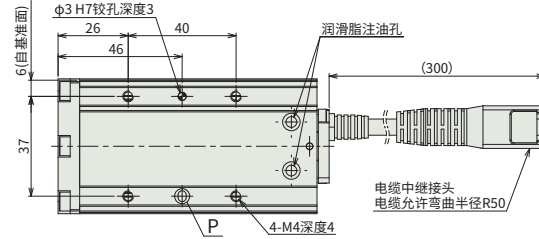
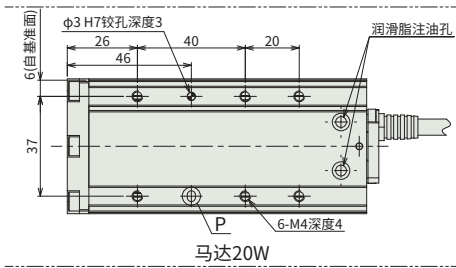
CAD图纸可通过主页下载。  
www.iai-robot.com

2D/3D  
CAD

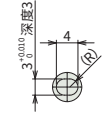
■无刹车

(注) 电缆中继接头是用于连接马达·编码器电缆。电缆的详情请参阅第42页。  
(注) 进行原点复位时，平台会移动至M.E.处，请不要与周围物品产生干涉。  
(注) 请注意安装螺栓的长度。如果螺栓过长，可能会干涉内部零件，导致滑动异常或零件损坏。

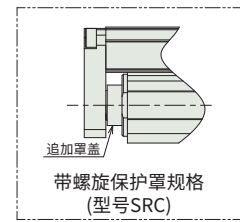
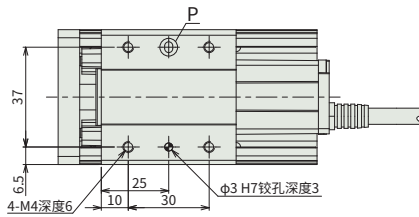
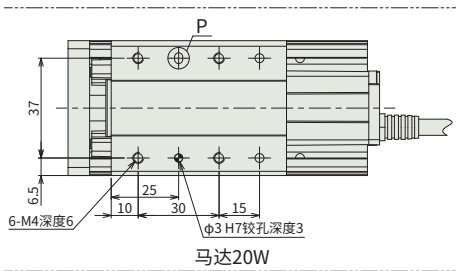
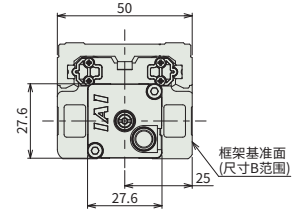
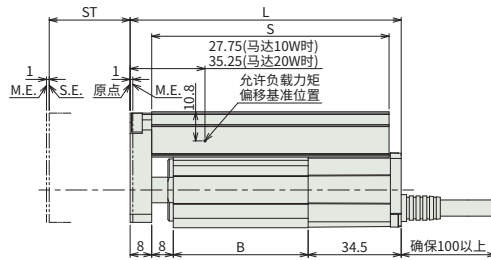
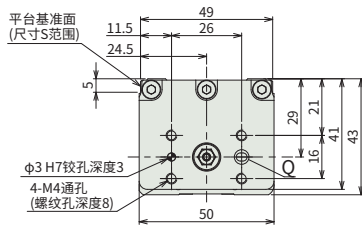
ST：行程  
M.E.：机械末端  
S.E.：行程末端



详细图 P  
框架长孔/  
平台长孔详图



详细图 Q  
正面板长孔详图



■各行程尺寸

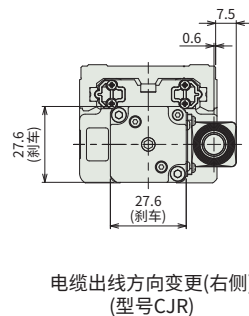
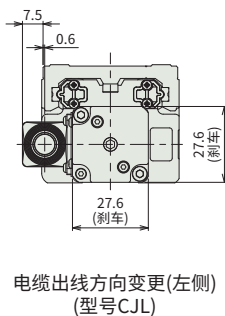
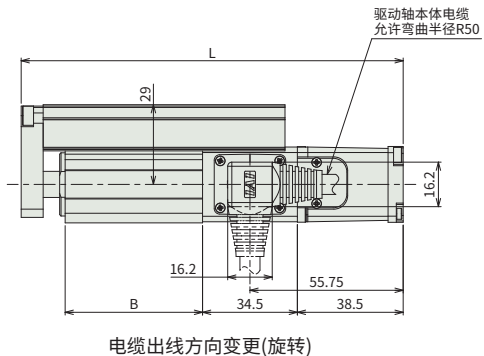
行程		50	
马达功率 (W)		10	20
L	无刹车	100.5	115.5
	有刹车	139	154
B	无刹车	50	65
	有刹车	50	65
S	无刹车	88	103
	有刹车	88	103

■各行程质量

行程		50	
马达功率 (W)		10	20
重量 (kg)	无刹车	0.42	0.52
	有刹车	0.52	0.61

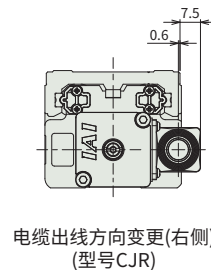
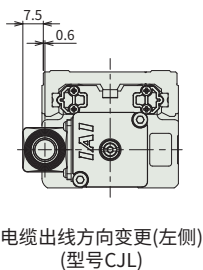
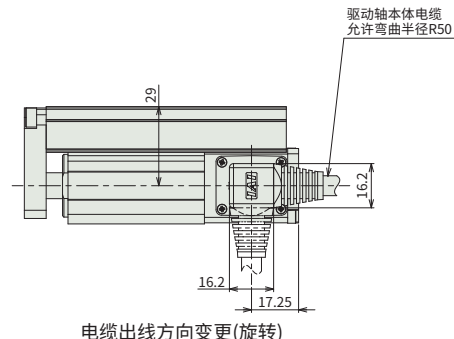
■有刹车(选项)

(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



■电缆出线方向变更(选项)

(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



适用控制器

本页的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法																最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选														
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
ACON-CB/CGB		1	DC24V	● ※可选	● ※可选	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	-	-	512 (网络规格为768)	综合产品目录·第8卷		
ACON-CYB/PLB/POB		1		● ※可选	● ※可选	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	综合产品目录·第8卷		
RCON		16 (ML3, SSN, ECM为8)		-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	128 (ML3, SSN, ECM无位置数据)	综合产品目录·第8卷		
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	●	-	-	●	●	●	-	36000	综合产品目录·第8卷		

(注) 关于DV、CC等网络简称, 请参阅综合产品目录第8卷的相应页。



# RCA2-TW4NC

细小型

免电池绝对型

平台

马达直联型

本体宽度  
**60mm**

**24V**  
AC伺服  
马达

滚珠丝杆

## ■型号项目

**RCA2 - TW4NC - WA** - [ ] - [ ] - **50** - [ ] - [ ] - [ ]

系列	类型	编码器种类	马达种类	导程	行程	适用控制器	电缆长度	选项
WA	免电池绝对型		20 伺服马达 30 伺服马达	10 滚珠丝杆10mm 6 滚珠丝杆6mm 4 滚珠丝杆4mm 2 滚珠丝杆2mm	50 50mm	A5 ACON A6 RCON RSEL	N 无 P 1m S 3m M 5m X□□ 指定长度 R□□ 柔性电缆	参阅下述选项



水平

垂直

侧立

吊顶

选型注意

- (1) 根据动作条件（搬运质量、加减速速度等），可使用的稼动率也会发生变化。详情请参阅第39页。
- (2) 根据不同的安装姿势，需要加以注意。详情请参阅第5页。
- (3) 参考允许负载伸出长：Ma 为 100mm 以下（平台上面方向）、50mm 以下（平台末端方向），Mb/Mc 为 120mm 以下。关于负载伸出长，请参考第4页。
- (4) 允许力矩是基于被安装物体的重心位于伸出长度 1/2 位置时的数值。即使负载伸出长和负载力矩在允许值内，由于本体和负载物的安装方法及伸出安装用横梁的影响，动作中可能会产生异常的振动或声响等。此时，请放宽动作条件使用。
- (5) 平台的形变量请参考使用说明书。

## 行程

行程 (mm)	马达	
	20W	30W
50	○	○

## 选项

名称	选项记号	参考页
刹车 (注1)	B	39
电缆出线方向变更 (左侧) (注1)	CJL	39
电缆出线方向变更 (右侧) (注1)	CJR	39
涂敷指定润滑脂规格	G1/G3/G4/G5	39
反原点规格	NM	39
带螺旋保护罩规格	SRC	39

(注1) 选择刹车 (B) 时，请务必同时选择电缆出线方向变更 (CJL、CJR)。

## 电缆长度

种类	电缆记号	A5	A6
标准型	P(1m)	○	○
	S(3m)	○	○
	M(5m)	○	○
指定长度	X06(6m) ~ X10(10m)	○	○
	X11(11m) ~ X15(15m)	○	○
	X16(16m) ~ X20(20m)	○	○
柔性电缆	R01(1m) ~ R03(3m)	○	○
	R04(4m) ~ R05(5m)	○	○
	R06(6m) ~ R10(10m)	○	○
	R11(11m) ~ R15(15m)	○	○
	R16(16m) ~ R20(20m)	○	○

(注) 使用4路接口电缆时，驱动轴型号的电缆长度请指定“N”，并另行购买电缆。订购型号如下所示。  
 □□□内填写电缆长度。(例) 080=8m “-RB”=柔性电缆  
 A5: CB-CAN2-MPA□□□(-RB)  
 A6: CB-ADPC2-MPA□□□(-RB)  
 安装时的注意事项等详情请参阅综合产品目录第1卷的相应页。  
 (注) 电缆型号请参考第42页。

## 主要规格

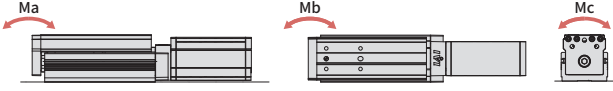
项目		内容							
马达 (W)		30				20			
导程	导程 (mm)	10	6	4	2	6	4	2	
水平	负载质量	最大负载质量 (kg)	3	4.5	7.5	15	3	5	10
	速度/加减速	最高速度 (mm/s)	550	450	300	150	300	200	100
		最低速度 (mm/s)	0.7	0.4	0.3	0.2	0.4	0.3	0.2
		额定加减速 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加减速 (G)	1.5	1	1	0.4	1	1	0.4
垂直	负载质量	最大负载质量 (kg)	1	1.5	3	6	1	2	4
	速度/加减速	最高速度 (mm/s)	550	450	300	150	300	200	100
		最低速度 (mm/s)	0.7	0.4	0.3	0.2	0.4	0.3	0.2
		额定加减速 (G)	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3	0.3
		最高加减速 (G)	1.5	1	1	0.4	1	1	0.4
推力	额定推力 (N)	29.4	49.0	73.4	146.9	33.8	50.7	101.5	
刹车	刹车规格	无励磁动作电磁刹车							
	刹车保持力 (kgf)	1	1.5	3	6	1	2	4	
行程 (mm)		50	50	50	50	50	50	50	

(注) <>内为涂敷指定润滑脂规格的值。

项目	内容		
驱动方式	滚珠丝杆 φ6mm 滚珠C10		
重复定位精度	±0.01mm		
空转值	0.1mm以下		
静态允许负载力矩	Ma	21.7 N·m (马达20W)	49.7 N·m (马达30W)
	Mb	21.7 N·m (马达20W)	34.9 N·m (马达30W)
	Mc	93.3 N·m (马达20W)	132.0 N·m (马达30W)
动态允许负载力矩 (注2)	Ma	6.1 N·m (马达20W)	12.2 N·m (马达30W)
	Mb	6.1 N·m (马达20W)	12.2 N·m (马达30W)
	Mc	26.1 N·m (马达20W)	35.7 N·m (马达30W)
行走寿命	马达20W	5000km或5000万次往返	
	马达30W	2000km或2000万次往返	
直线导轨	直线运动循环型		
使用环境温度与湿度	0~40°C、85% RH以下 (无结露)		
防护等级	IP20		
耐振动、耐冲击	4.9m/s <sup>2</sup>		
国际规格	CE标志、RoHS指令		
马达种类	AC伺服马达		
编码器种类	免电池绝对型		
编码器脉冲数	16384 pulse/rev		
交货期	记载在主页[交货期查询]中		

(注2) 基准额定寿命为5,000km时的值。行走寿命因运行条件、安装状态不同而发生变化。请参考综合产品目录第1卷的相应页确认行走寿命。

## ■平台型力矩方向



尺寸图

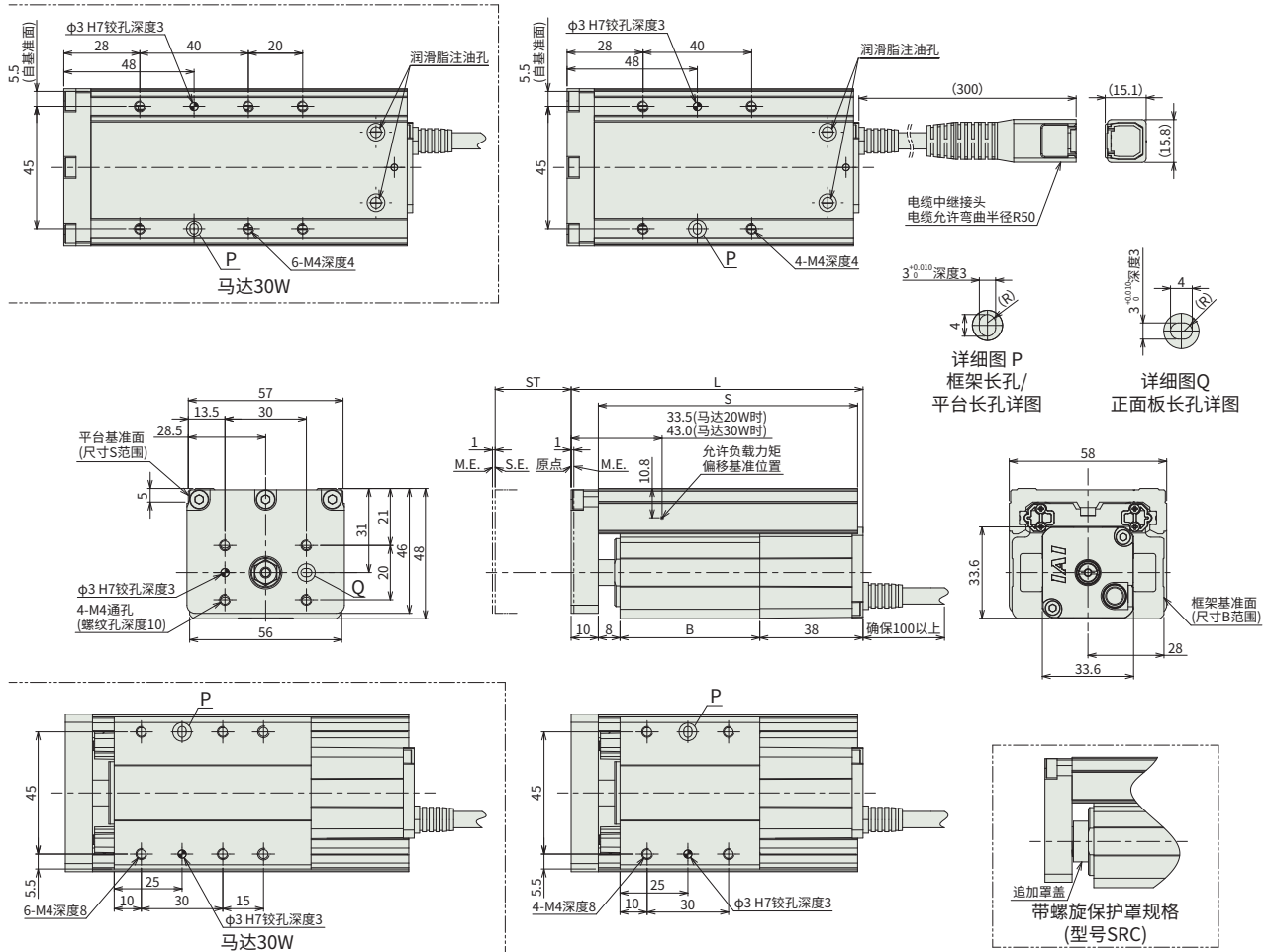
CAD图纸可通过主页下载。  
www.iai-robot.com



■无刹车

(注) 电缆中继接头是用于连接马达·编码器电缆。电缆的详情请参阅第42页。  
(注) 进行原点复位时，平台会移动至M.E.处，请不要与周围物品产生干涉。  
(注) 请注意安装螺栓的长度。如果螺栓过长，可能会干涉内部零件，导致滑动异常或零件损坏。

ST：行程  
M.E.：机械末端  
S.E.：行程末端



■各行程尺寸

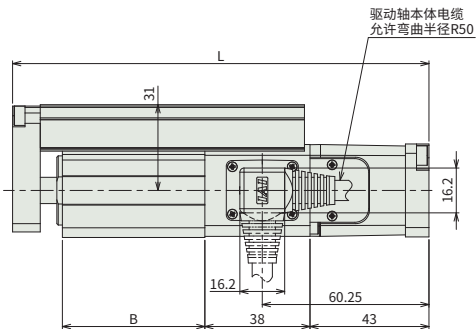
行程		50	
马达功率 (W)		20	30
L	无刹车	107.5	128.5
	有刹车	150.5	171.5
B	无刹车	51.5	72.5
	有刹车	51.5	72.5
S	无刹车	95.5	116.5
	有刹车	95.5	116.5

■各行程质量

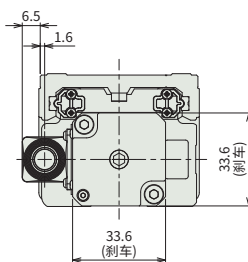
行程		50	
马达功率 (W)		20	30
重量 (kg)	无刹车	0.61	0.77
	有刹车	0.74	0.93

■有刹车(选项)

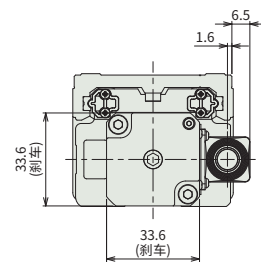
(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



电缆出线方向变更(旋转)



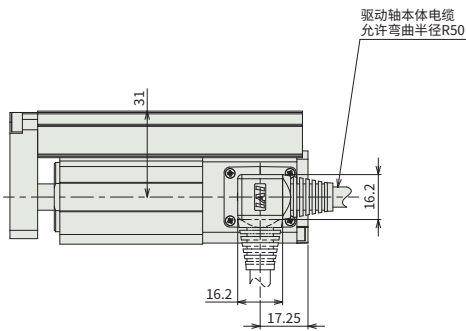
电缆出线方向变更(左侧)  
(型号CJL)



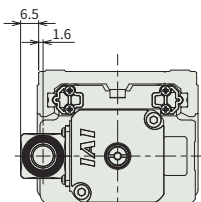
电缆出线方向变更(右侧)  
(型号CJR)

■电缆出线方向变更(选项)

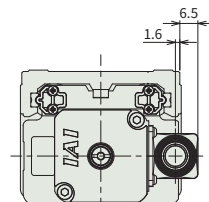
(注) 电缆出线方向(旋转)的可靠改向次数约为5次, 非必要请勿改向。



电缆出线方向变更(旋转)



电缆出线方向变更(左侧)  
(型号CJL)



电缆出线方向变更(右侧)  
(型号CJR)

适用控制器

本页的驱动轴可以连接以下控制器。请根据需求选择合适的型号。

名称	外观	最多可连接轴数	电源电压	控制方法																最大定位点数	参考页
				定位	脉冲串	程序	现场网络 ※可选														
				DV	CC	CIE	CIT	PR	CN	ML	ML3	EC	EP	PRT	SSN	ECM					
ACON-CB/CGB		1	DC24V	● ※可选	● ※可选	-	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	-	-	512 (网络规格为768)	综合产品目录·第8卷	
ACON-CYB/PLB/POB		1		● ※可选	● ※可选	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	64	综合产品目录·第8卷	
RCON		16 (ML3、SSN、ECM为8)		-	-	-	●	●	●	●	-	●	●	●	●	●	●	-	128 (ML3、SSN、ECM无位置数据)	综合产品目录·第8卷	
RSEL		8		-	-	●	●	●	●	-	●	-	-	●	●	●	-	-	36000	综合产品目录·第8卷	

(注) 关于DV、CC等网络简称, 请参阅综合产品目录第8卷的相应页。



选项

刹车

型号 **B**

说明 是在电源OFF或伺服OFF时防止拉杆、平台移动的保持装置。  
※垂直使用驱动轴时，需选择本选项。

电缆出线方向

型号 **CJT / CJL / CJR**

说明 连接到驱动轴本体上的马达·编码器电缆的出线方向可以在上、左、右三个方向中选择。



涂敷指定润滑脂规格

型号 **G1/G3/G4/G5**

说明 将涂抹于驱动轴滚珠丝杆、直线导轨及拉杆滑动面的润滑脂，变更为无尘环境用低发尘润滑脂（G1：黑田C润滑脂、G3：AFF润滑脂、G4：AFE-CA润滑脂），或食品机械用润滑脂（G5：White Alcom Grease）。

反原点规格

型号 **NM**

说明 通常将原点位置设置在马达一侧，但因设备布局等原因，而希望设置在另外一侧时，可以在选项中将原点方向设定在另外一侧。（原点位置在工厂出货时已经调整完毕，因此，如果在交货后需要变更原点方向，需将产品送回我公司进行调整。）

带螺旋保护罩规格

型号 **SRC**

说明 为防止异物附着于滚珠丝杆和润滑脂以及润滑脂的飞散，在可动部安装罩盖的选项。

单体型号 RCA2-SPC-50  
(单体质量:0.005 kg/材质:不锈钢)

稼动率

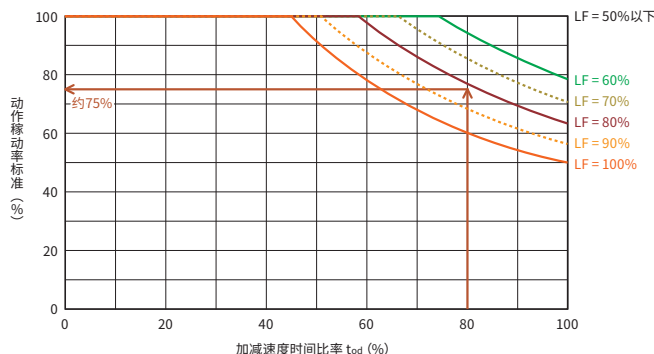
由于可使用的稼动率标准会根据动作条件（负载质量、加减速速度等）而变化，因此请根据下面的计算公式计算负载率 LF 和加减速速度时间比率  $t_{od}$ ，从图中计算出稼动率。

根据下面的计算公式计算负载率 LF。

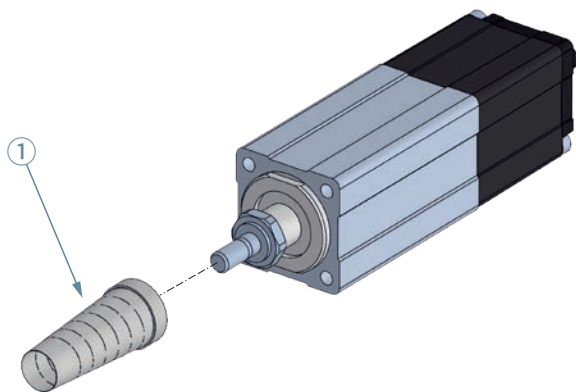
$$\text{A 负载率: } LF \text{ ①} = \frac{M}{M_2} (\%)$$

- 规格负载质量 :  $M_2$
- 实际负载质量 :  $M (M \leq M_2)$

(注) 规格负载质量请参阅各机型的型号 / 规格表。



维护保养部件/型号列表







①螺旋保护罩

类型	型号
RP□NC/GD□NC TC□NC/TW□NC	RCA2-SPC-50

可连接的控制器

请根据使用方法, 选择要连接的控制器。  
控制器的详情请参考综合产品目录。

	定位型	程序类型
单轴控制时	(支持网络) ACON-CB/CGB 	(不支持网络) ACON-CYB/ PLB/POB 
多轴控制时	RCON 	RSEL 

选项

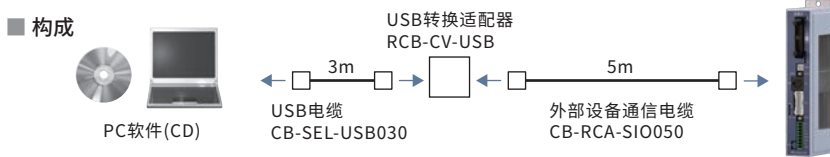
联机软件 (Windows 专用)

<定位型专用>

■ 型号 **IA-OS** (仅软件, 面向已自备专用连接电缆者) 适用版本请在IAI主页确认。



■ 型号 **IA-OS-C** (带外部设备通信电缆+USB转换适配器+USB电缆) 适用版本请在IAI主页确认。



选项

联机软件 (Windows 专用)

<程序型专用>

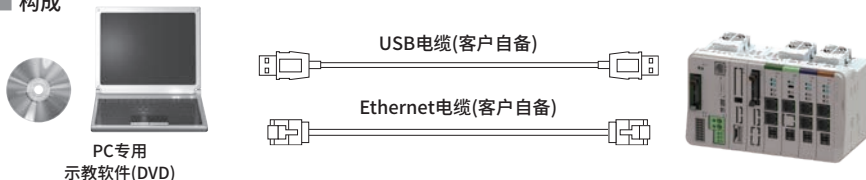
■ 型号 **IA-101-N** (适用版本请在IAI主页确认。)

注意

通过USB连接运行驱动轴时，请务必在系统I/O端子上连接急停开关。

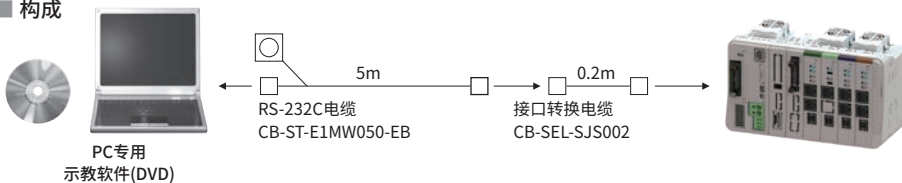
■ 特点  
仅联机软件 (DVD) 的产品。  
使用 USB 电缆或网线连接控制器时，可以单独购买软件。由客户准备满足以下规格的电缆。

■ 构成



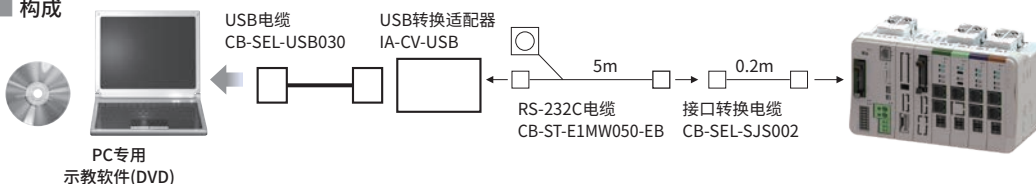
■ 型号 **IA-101-X-MW-JS** (带RS-232C电缆+接口转换电缆) (适用版本请在IAI主页确认。)

■ 构成



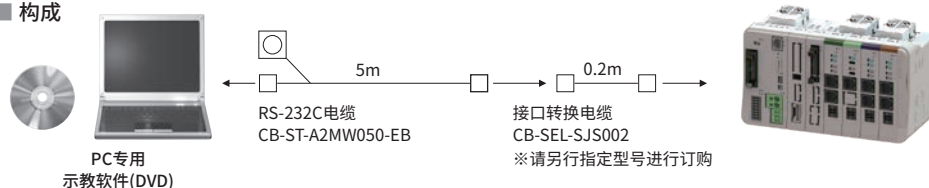
■ 型号 **IA-101-X-USBMW-JS** (带RS-232C电缆+接口转换电缆+USB转换适配器+USB电缆) (适用版本请在IAI主页确认。)

■ 构成



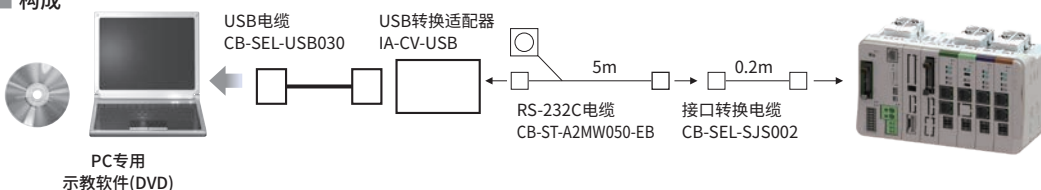
■ 型号 **IA-101-XA-MW** (带RS-232C电缆) ※符合安全等级4 (适用版本请在IAI主页确认。)

■ 构成



■ 型号 **IA-101-XA-USBMW-JS** ※符合安全等级4  
(带RS-232C电缆+接口转换电缆+USB转换适配器+USB电缆) (适用版本请在IAI主页确认。)

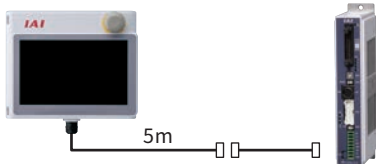
■ 构成



示教器

- 特点 配备位置点数据输入、试运行、监视器等功能的示教工具。
- 型号 **TB-02(D)-□**

■ 构成



※若要对应安全等级,需要另行准备TP转换器和虚插头。详情请参考综合产品目录。

■ 规格

额定电压	DC24V±10%
耗电量	3.6W 以下 (150mA 以下)
使用环境温度	0~40°C
使用环境湿度	5%RH~85%RH (无结露、冻结)
防护等级	IP20
重量	470g (仅TB-02本体)

维护保养部件 (电缆)

在购买产品后,因更换电缆等需要订购时,请参考以下型号。

•连接控制器:ACON (适用控制器:A5)

种类	型号	外观
马达编码器一体型电缆	CB-CAN-MPA□□□□ (CB-CAN-MPA□□□□-RB)	<p>1m~20m</p> <p>最小弯曲半径 5m以下 r=68mm以上 (在可动部使用时) 长度大于5m r=73mm以上 (在可动部使用时)</p> <p>※柔性电缆为耐弯曲规格电缆。使用在电缆拖链中时,请务必使用柔性电缆。(注1)电缆长度5m以上时为φ9.1。</p>
马达编码器一体型电缆 (4路接口型)	CB-CAN2-MPA□□□□ (CB-CAN2-MPA□□□□-RB)	<p>1m~20m</p> <p>最小弯曲半径 5m以下 r=68mm以上 (在可动部使用时) 长度大于5m r=73mm以上 (在可动部使用时)</p> <p>※柔性电缆为耐弯曲规格电缆。使用在电缆拖链中时,请务必使用柔性电缆。(注1)电缆长度5m以上时为φ9.1。</p>

•连接控制器:RCO/RSEL (适用控制器:A6)

种类	型号	外观
马达编码器一体型电缆	CB-ADPC-MPA□□□□ (CB-ADPC-MPA□□□□-RB)	<p>1m~20m</p> <p>最小弯曲半径 5m以下 r=68mm以上 (在可动部使用时) 长度大于5m r=73mm以上 (在可动部使用时)</p> <p>※柔性电缆为耐弯曲规格电缆。使用在电缆拖链中时,请务必使用柔性电缆。</p>
马达编码器一体型电缆 (4路接口型)	CB-ADPC2-MPA□□□□ (CB-ADPC2-MPA□□□□-RB)	<p>1m~20m</p> <p>最小弯曲半径 5m以下 r=68mm以上 (在可动部使用时) 长度大于5m r=73mm以上 (在可动部使用时)</p> <p>※柔性电缆为耐弯曲规格电缆。使用在电缆拖链中时,请务必使用柔性电缆。(注1)电缆长度5m以上时为φ9.1。</p>

# 艾卫艾商贸（上海）有限公司

上海市虹桥路808号融景解园A8栋303室 邮编: 200030  
Email shanghai@iai-robot.com

TEL 021-64484753 FAX 021-64483992

深圳分公司 深圳市福田区泰然六路北侧深业泰然红松大厦B座10EF1008 邮编: 518042 TEL 0755-23932307 FAX 0755-23932432  
Email shenzhen@iai-robot.com

天津分公司 天津市和平区南市街北安桥南侧合生财富广场2号楼1105室 邮编: 300021 TEL 022-58171826 FAX 022-58171828  
Email tianjin@iai-robot.com

# 株式会社 アイエイアイ

本社	〒424-0114	静岡県静岡市清水区庵原町1210	TEL 054-364-5105	FAX 054-364-2589
東京営業所	〒105-0014	東京都港区芝3-24-7 芝エクスージビルディング4F	TEL 03-5419-1601	FAX 03-3455-5707
大阪営業所	〒530-0005	大阪府大阪市北区中之島6-2-40 中之島インテス14F	TEL 06-6479-0331	FAX 06-6479-0236
名古屋営業所	〒460-0008	愛知県名古屋市中区栄5-28-12 名古屋若宮ビル8F	TEL 052-269-2931	FAX 052-269-2933
小牧営業所	〒485-0029	愛知県小牧市中央1-271 大垣共立銀行 小牧支店ビル6F	TEL 0568-73-5209	FAX 0568-73-5219
四日市営業所	〒510-0086	三重県四日市市諏訪栄町1-12 朝日生命四日市ビル6F	TEL 059-356-2246	FAX 059-356-2248
新豊田営業所				
営業 1 課	〒471-0034	愛知県豊田市小坂本町1-5-3 朝日生命新豊田ビル4F	TEL 0565-36-5115	FAX 0565-36-5116
三河営業所				
営業 2 課	〒446-0058	愛知県安城市三河安城南町1-15-8 サンテラス三河安城4F	TEL 0566-71-1888	FAX 0566-71-1877
営業 3 課	〒446-0058	愛知県安城市三河安城南町1-15-8 サンテラス三河安城4F	TEL 0566-71-1888	FAX 0566-71-1877
営業 4 課	〒446-0058	愛知県安城市三河安城南町1-15-8 サンテラス三河安城4F	TEL 0566-71-1888	FAX 0566-71-1877
盛岡営業所	〒020-0062	岩手県盛岡市長田町6-7 クリエ21ビル7F	TEL 019-623-9700	FAX 019-623-9701
秋田出張所	〒018-0402	秋田県にかほ市平沢字行ヒ森2-4	TEL 0184-37-3011	FAX 0184-37-3012
仙台営業所	〒980-0011	宮城県仙台市青葉区上杉1-6-6 イースタンビル7F	TEL 022-723-2031	FAX 022-723-2032
新潟営業所	〒940-0082	新潟県長岡市千歳3-5-17 センザビル2F	TEL 0258-31-8320	FAX 0258-31-8321
宇都宮営業所	〒321-0953	栃木県宇都宮市東宿郷5-1-16 ルーセントビル3F	TEL 028-614-3651	FAX 028-614-3653
熊谷営業所	〒360-0847	埼玉県熊谷市籠原南1-312 あかりビル5F	TEL 048-530-6555	FAX 048-530-6556
茨城営業所	〒300-1207	茨城県牛久市ひたち野東5-3-2 ひたち野うしく池田ビル2F	TEL 029-830-8312	FAX 029-830-8313
多摩営業所	〒190-0023	東京都立川市柴崎町3-14-2 BOSENビル2F	TEL 042-522-9881	FAX 042-522-9882
甲府営業所	〒400-0031	山梨県甲府市丸の内2-12-1 ミサトビル3F	TEL 055-230-2626	FAX 055-230-2636
厚木営業所	〒243-0014	神奈川県厚木市旭町1-10-6 シャンロック石井ビル3F	TEL 046-226-7131	FAX 046-226-7133
長野営業所	〒390-0852	長野県松本市島立943 ハーモネットビル401	TEL 0263-40-3710	FAX 0263-40-3715
静岡営業所	〒424-0114	静岡県静岡市清水区庵原町1210	TEL 054-364-6293	FAX 054-364-2589
浜松営業所	〒430-0936	静岡県浜松市中央区大工町125 シャンソンビル浜松7F	TEL 053-459-1780	FAX 053-458-1318
金沢営業所	〒920-0024	石川県金沢市西念1-1-7 金沢けやき大通りビル2F	TEL 076-234-3116	FAX 076-234-3107
滋賀営業所	〒524-0033	滋賀県守山市浮気町300-21 第2小島ビル2F	TEL 077-514-2777	FAX 077-514-2778
京都営業所	〒612-8418	京都府京都市伏見区竹田向代町559	TEL 075-693-8211	FAX 075-693-8233
兵庫営業所	〒673-0898	兵庫県明石市榊屋町8-34 第5池内ビル8F	TEL 078-913-6333	FAX 078-913-6339
岡山営業所	〒700-0973	岡山県岡山市北区下中野311-114 OMOTO-ROOT BLD.101	TEL 086-805-2611	FAX 086-244-6767
広島営業所	〒730-0051	広島県広島市中区大手町3-1-9 広島鯉城通りビル5F	TEL 082-544-1750	FAX 082-544-1751
徳島営業所	〒770-0905	徳島県徳島市東大工町1-9-1 徳島ファーストビル 5F-B	TEL 088-624-8061	FAX 088-624-8062
松山営業所	〒790-0905	愛媛県松山市榊味4-9-22 フォレスト21 1F	TEL 089-986-8562	FAX 089-986-8563
福岡営業所	〒812-0013	福岡県福岡市博多区博多駅東3-13-21 エフビルWING7F	TEL 092-415-4466	FAX 092-415-4467
大分営業所	〒870-0823	大分県大分市東大道1-11-1 タンネンバウムⅢ 2F	TEL 097-543-7745	FAX 097-543-7746
熊本営業所	〒862-0910	熊本県熊本市東区健軍本町1-1 拓洋ビル4F	TEL 096-214-2800	FAX 096-214-2801

### IAI America, Inc.

Head Office : 2690 W. 237th Street, Torrance, CA 90505, USA  
Chicago Office : 110 East State Parkway, Schaumburg, IL 60173, USA

### IAI Industrieroboter GmbH

Ober der Röh 4, D-65824 Schwalbach am Taunus, Germany

### IAI (Shanghai) Co., Ltd.

SHANGHAI JIAHUA BUSINESS CENTER A8-303,808,  
Hongqiao Rd. shanghai 200030, China

### IAI Robot (Thailand) Co., Ltd.

825 Phairokijja Tower 7th Floor, Debaratana Rd.,  
Bangna Nuea, Bangna, Bangkok 10260, Thailand

ホームページ [www.iai-robot.com.jp](http://www.iai-robot.com.jp)

因产品改良等原因, 记载内容若有变更, 恕不另行通知。

ロボシリンダ/ロボシリンダー/ROBOCYLINDER/エシリンダ/エシリンダー/ELECYLINDER/ラジアルシリンダ/ラジアルシリンダー/RADIAL CYLINDER/  
パワーコン/パワーコンスカラ是株式会社アイエイアイの注册商标。



微信公众号